

5th International  
Conference on  
MAINTENANCE



انجمن نگهداری و تعمیرات ایران

پنجمین کنفرانس بین المللی نگهداری و تعمیرات

صیانت از سرمایه های ملی و بهبود راهبری

خلاصه مقالات

تهران

مرکز همایش های رازی

۷ و ۸ آبان ماه ۸۷

28 & 29 October

2008

## مهندسی نت پیشگیرانه و پایش وضعیت در ماشین های راهسازی

رسول خدابخشیان کارگر

دانشجوی کارشناسی ارشد مهندسی مکانیک ماشینهای کشاورزی دانشگاه فردوسی مشهد  
[rasool632000@yahoo.com](mailto:rasool632000@yahoo.com)

محسن شاگری

عضو هیات علمی گروه مکانیک ماشینهای کشاورزی دانشگاه فردوسی مشهد

جلال برادران مطیع

دانشجوی کارشناسی ارشد مهندسی مکانیک ماشینهای کشاورزی دانشگاه فردوسی مشهد  
[ra\\_kh544@stu-mail.um.ac.ir](mailto:ra_kh544@stu-mail.um.ac.ir)

### چکیده

امروزه پایش وضعیت یکی از بخش های ثابت در برنامه های نگهداری و تعمیرات پیشرفته است. با پیشرفت تکنولوژی در تولید ماشین های راهسازی و افزایش هزینه های تعمیراتی، آشکار سازی وضعیت ماشین ها برای دستیابی به اهداف مختلف به شکل یک ضرورت غیرقابل انکار در آمده است. پایش وضعیت، اجازه کارکردن را به ماشین تا قبل از خرابی می دهد. یکی از اهداف مهم در پایش وضعیت ماشین آلات راهسازی، جلوگیری از نواقص عمده توسط آنالیز کردن روند خرابی در مراحل اولیه پیشرفت و همچنین اعلان وضعیت آن می باشد که به عنوان نت (تعمیر و نگهداری) شناخته می شود. برای برقراری اتوماسیون نت در ماشینها، روش های متعددی وجود دارد که برای اهدافی همچون جلوگیری از تعمیرات اضافی، تشخیص و پیشگویی معایب قبل از خرابی و کاهش ضایعات به کار می رود. در این مقاله، تمامی روشهای مطرح در اتوماسیون نت را مورد بررسی قرار داده و اهمیت آن ها را با ذکر نتایج یک مطالعه موردی نشان می دهیم. نتایج حاصله موید این مطلب است که با برقراری یک برنامه موثر پایش وضعیت می توان تا ۵۰٪ مخارج تعمیراتی را کاهش داد.

### واژه های کلیدی

اتوماسیون، نگهداری و تعمیرات، پایش وضعیت، پیشگویی معایب، ماشین های راهسازی

## مهندسی نت پیشگیرانه و پایش وضعیت در ماشین های راهسازی

رسول خدابخشیان کارگر<sup>۱</sup>، محسن شاکری<sup>۲</sup>، جلال برادران مطیع<sup>۱</sup>

۱-دانشجوی کارشناسی ارشد مهندسی مکانیک ماشینهای کشاورزی دانشگاه فردوسی مشهد.

۲-عضو هیات علمی گروه مکانیک ماشینهای کشاورزی دانشگاه فردوسی مشهد

[rasool632000@yahoo.com](mailto:rasool632000@yahoo.com)

[ra\\_kh544@stu-mail.um.ac.ir](mailto:ra_kh544@stu-mail.um.ac.ir)

### چکیده

امروزه پایش وضعیت یکی از بخش های ثابت در برنامه های نگهداری و تعمیرات پیشرفته است. با پیشرفت تکنولوژی در تولید ماشین های راهسازی و افزایش هزینه های تعمیراتی، آشکار سازی وضعیت ماشین ها برای دستیابی به اهداف مختلف به شکل یک ضرورت غیرقابل انکار در آمده است. پایش وضعیت، اجازه کارکردن را به ماشین تا قبل از خرابی می دهد. یکی از اهداف مهم در پایش وضعیت ماشین آلات راهسازی، جلوگیری از نواقص عمده توسط آنالیز کردن روند خرابی در مراحل اولیه پیشرفت و همچنین اعلان وضعیت آن می باشد که به عنوان "نت" (نگهداری و تعمیرات) شناخته می شود. برای برقراری اتوماسیون نت در ماشینها، روش های متعددی وجود دارد که برای اهدافی همچون جلوگیری از تعمیرات اضافی، تشخیص و پیشگویی معایب قبل از خرابی و کاهش ضایعات به کار می رود. در این مقاله، تمامی روشهای مطرح در اتوماسیون نت را مورد بررسی قرار داده و اهمیت آن ها را با ذکر نتایج یک مطالعه موردی نشان می دهیم. نتایج حاصله مؤید این مطلب است که با برقراری یک برنامه مؤثر پایش وضعیت می توان تا ۵۰٪ مخارج تعمیراتی را کاهش داد.

واژه های کلیدی: اتوماسیون، نگهداری و تعمیرات، پایش وضعیت، پیشگویی معایب، ماشین های راهسازی

## مقدمه

در مدیریت سنتی، نگهداری و تعمیرات به عنوان ابزار پشتیبانی، غیر بهره‌ور و کم‌اهمیت که مزیت ناچیزی را برای موسسات در نظر می‌گرفت، مد نظر قرار گرفته می‌گرفت. اما در نگرش نوین نگهداری و تعمیرات، تاسیسات و ماشین‌آلات به عنوان بخش ضروری عملیات مرکز تولیدی مورد توجه قرار می‌گیرد و بکارگیری استراتژی‌های اثر بخش نگهداری و تعمیرات پیشگیرانه موجب افزایش ارزش افزوده قابل توجهی در فعالیت‌های تولیدی می‌گردد، به همین دلیل نگهداری به عنوان یک اصل در مقیاس جهانی در موسسات تولیدی مورد استفاده قرار می‌گیرد [۲]. در این نگرش سیستم نگهداری و تعمیرات، اصل بر آماده نگاه داشتن تجهیزات و دستگاه‌ها می‌باشد. هدف از برنامه ریزی اصولی در مورد تجهیزات و ماشین‌آلات در این سیستم به صفر رسانیدن تعمیرات اضطراری، توقفات ناگهانی و افزایش قابلیت پیش بینی تعمیرات دوره‌ای و برنامه ریزی شده و تعمیرات اساسی می‌باشد.

رقابت شدید به همراه فن‌آوری پیشرفته و رو به رشد کنونی، تغییرات زیادی را در دورنمای صنعت پدید آورده است. به طور پیوسته محصولات، روشها، فرآیندها و سیستم‌های جدید ابداع و مورد بهره‌برداری قرار می‌گیرند. به همین دلیل باید با رعایت برنامه‌های صحیح، سطوح بهره‌برداری از تجهیزات بهبود یابد. در کشورهای در حال توسعه از جمله ایران که بیشتر واردکننده تکنولوژی و ماشین‌آلات از کشورهای پیشرفته می‌باشند، لازم است که در امر نگهداری و تعمیرات با استفاده از تکنیک‌ها و سیستم‌های پیشرفته، سرمایه‌گذاری‌های لازم صورت پذیرد تا بتوان حداکثر بهره‌وری از سرمایه‌های هزینه شده در خرید ماشین‌آلات را بعمل آورد.

اتوماسیون نمودن و به کارگیری تکنیک‌های مناسب برای نگهداری از ماشین‌آلات، مسلماً در بالا بردن کیفیت و طول عمر ماشین‌ها، بهره‌وری بیشتر از ماشین‌ها، تولید بیشتر و تقلیل هزینه‌ها کمک شایانی می‌کند. لازم به ذکر است که هزینه‌های نگهداری و تعمیرات بستگی به نوع ماشین و موارد خاص آن دارد. این هزینه‌ها معمولاً بین ۱۵٪ تا ۴۵٪ از هزینه کالاهای تولید شده را شامل می‌شود. امروزه با تحولی که در بکارگیری شبکه‌های عصبی و منطق فازی در نگهداری از ماشین‌ها و تشخیص عیوب ایجاد شده و با توجه به تنوعی که در تکنیک‌ها و سیستم‌های مختلف نگهداری و تشخیص عیوب در ماشین‌های مختلف وجود دارد، راه، برای اتوماسیون کردن ماشین‌ها با بکارگیری تکنیک‌های مختلف نگهداری از سیستم‌های مکانیکی هموار شده است.

## مواد و روشها

در اتوماسیون نت ضمن تاکید بر روی اصلاح خرابی‌های اتفاقی و از کار افتادن غیر منتظره تجهیزات، با بهره‌گیری مناسب از علوم، آمار و احتمالات و پژوهش‌های عملیاتی، شبیه‌سازی، اقتصاد مهندسی، تئوری صف و ارائه مدل‌های مختلف برای حالات مختلف انواع دستگاه‌ها و تجهیزات ابداع شد که متخصصین این رشته می‌توانستند خرابی‌ها را پیش‌بینی کرده و جهت نگهداری و تعمیرات آنها را برنامه‌ریزی کنند [۳]. از جمله مهمترین پارامترهای کمی جهت رسیدن به نگهداری و تعمیرات پیشگیرانه، قابلیت اطمینان<sup>۱</sup> و قابلیت تعمیر (نگهداشت پذیری)<sup>۲</sup> می‌باشد. سیستم نت پیشگیرانه مانند تمامی سیستم‌های دیگر جهت اندازه‌گیری درصد موفقیت، نیازمند شاخص می‌باشد. از این شاخص‌ها می‌توان برای تعیین قابلیت یک دستگاه، یک دپارتمان یا خط تولید استفاده کرد. از مهمترین شاخص‌های قابلیت اطمینان می‌توان شاخص‌های زیر را نام برد:

<sup>۱</sup>Reliability

<sup>۲</sup>Maintainability

### - میانگین فاصله زمانی بین خرابی‌ها (MTBF<sup>۳</sup>)

این شاخص به عنوان یک ابزار، برای اندازه گیری سیستم نگهداری پیشگیرانه مطرح است. کاربرد دیگر این شاخص، پیش بینی و تشخیص زمان تقریبی وقوع خرابی بعدی و به دنبال آن برنامه ریزی لازم برای مقابله با خرابی بعدی و انجام تعمیرات موردنیاز می باشد.

$$MTBF = \frac{T}{n}$$

که در آن T مجموع زمان در دسترس دستگاه و n تعداد خرابی ها ست.

### - میانگین مدت زمان تعمیرات (MTTR<sup>۴</sup>)

اگر فرض کنیم یک سیستم که در n نوبت گذشته دچار خرابی شده و زمان لازم برای تعمیر سیستم در نوبت j برابر T<sub>j</sub> بوده است، آنگاه متوسط زمان لازم برای تعمیر آن برابر خواهد بود با:

$$MTTR = \frac{\sum_{j=1}^n T_j}{n}$$

که در آن T<sub>j</sub> مدت زمان تعمیر در دوره خرابی j و n تعداد دفعات خرابی است.

طبق تعریف استاندارد های ژاپن، یک خرابی یا از کار افتاده گی، از کار افتادن یک وظیفه یا عمل مشخص در یک شیئی نظیر یک سیستم تولیدی، یک ماشین و یا یک قطعه است. با توجه به این تعریف دو مفهوم از خرابی برداشت می شود. یکی خرابی هایی است که منجر به از کار افتاده گی کامل یک وظیفه و یا یک عمل گردد و دومی خرابی هایی است که منجر به افت و کاهش یک وظیفه و عمل است. در این مقاله منظور خرابی، نوع اول از کار افتاده گی کامل مورد نظر است.

### - قابلیت دسترسی یا پتانسیل بهره برداری<sup>۵</sup>

نسبت بهره برداری عبارت است از زمان اشغال به زمان خالص بهره برداری. و یا با توجه به اینکه اکثر ماشین ها نمی توانند پیوسته در حال کار باشند و زمان هایی را در تعمیر سپری می کنند، ناچار به تعریف پتانسیل بهره برداری در ماشین ها هستیم. با توجه به تعریف MTTR و MTBF، قابلیت بهره برداری از رابطه زیر بدست می آید:

$$Availability = \frac{MTBF}{MTBF + MTTR}$$

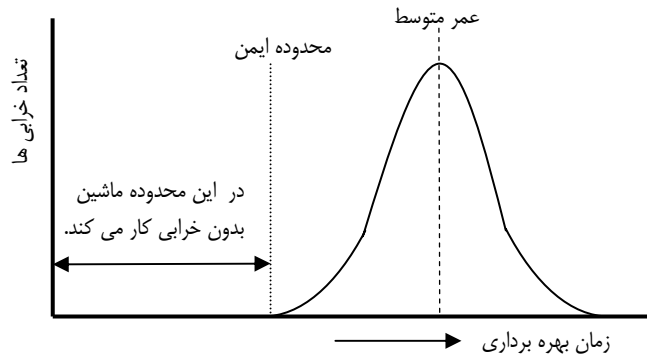
بنابراین، پتانسیل بهره برداری یک ماشین با افزایش عمر کاری ماشین و کاهش زمان تعمیرات قابل افزایش است. در روش "نت" پیشگیرانه، تعمیر و یا تعویض، به صورت دوره ای، در فواصل زمانی معین، انجام می گیرد. به منظور جلوگیری از خرابی ناگهانی ماشین، فاصله زمانی بین تعمیرات، کمی کوتاه تر از عمر ماشین انتخاب و برای تخمین عمر از روش های آماری استفاده می شود. عمر ماشین، یک متغیر تصادفی در نظر گرفته شده و توزیع تعداد خرابی بر حسب زمان کار کرد ماشین، به شکل یک توزیع نرمال، مانند شکل (۱) و فاصله زمانی بین تعمیرات، بر اساس این شکل تعیین می شود. اجرای روش PM هر چند از تعداد خرابی های ناگهانی و توقف های خارج از برنامه می کاهد، ولی نمی تواند آن را به صفر کاهش دهد. این مسأله در شکل (۲) که نرخ شکست h(t) بر حسب زمان که (دلاله بر دوره عمر تجهیزات می کند) را نشان می دهد. نرخ شکست یا خطر، مقیاس نرخ لحظه ای شکست است یعنی احتمال شکست مابین زمان t و t+dt، که نشان می دهد در آنجا هیچ شکستی تا زمان t وجود ندارد و به صورت  $h(t) = \frac{f(t)}{1-F(t)}$  نشان داده می شود. در این فرمول f(t) تابع چگالی

<sup>۳</sup> Mean Time Between Failures

<sup>۴</sup> Mean Time To Repair

<sup>۵</sup> Availability

شکست و  $F(t)$  تابع توزیع شکست نام دارند. منحنی شکل (۲) بنام منحنی وان حمام معروف است [۵]. دوره عمر تجهیزات می تواند به سه دوره یا ناحیه به شرح زیر تقسیم گردد.



شکل ۱- توزیع نرمال خرابی ها در روش پیشگیرانه

### الف-مرحله جا افتادگی

همانطوری که در شکل (۲) دیده می شود، در ابتدای راه اندازی ماشین، دستگاهها احتیاج به تنظیم شدن و رفع نواقص و سازگار شدن با محیط را دارند و لذا امکان خرابی، بالا است، این موضوع بیشتر ناشی از شکست های نخستین، قطعات و اجزا می باشند. در این ناحیه،  $h(t)$  نرخ شکست و  $f(t)$  تابع چگالی شکست، با زمان کاهش می یابد و مقارن با توابع فوق نمایی<sup>۶</sup> می باشد. در دوران جا افتادگی سیستم ها مخصوصا سیستم های مکانیکی نظیر موتور اتومبیل همواره توصیه می شود که موتور ها در دور کم کار کنند تا از بروز خرابی (سائیدگی) در آنها جلوگیری شود. عوامل شکست های نخستین عبارتند از: عیب های طراحی، عیب های ساخت، عیب های نصب، عیب های راه اندازی و عیب های بهره برداری.

### ب- مرحله عمر طبیعی

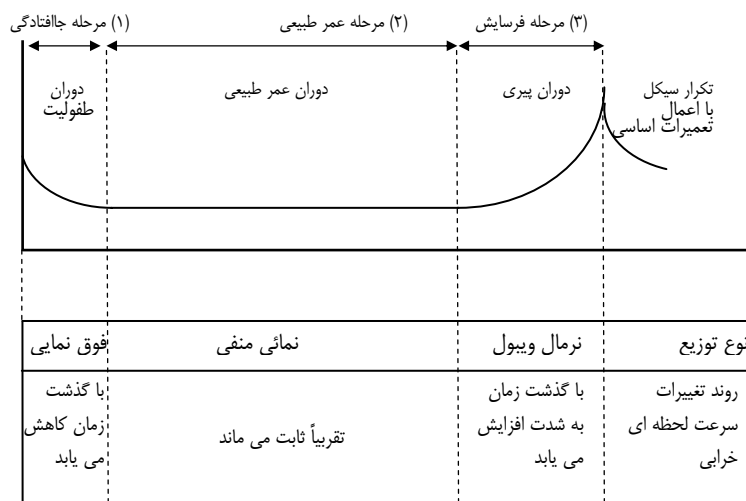
این ناحیه میانی است، که در آن تعداد کمتری شکست رخ می دهد، به عبارتی در دوران عمر طبیعی باید "نت" پیشگیرانه عمدتاً معطوف به انجام عملیات لازم برای حفظ سیستم در موقعیت موجود باشد چنین عملیاتی شامل روغنکاری، تمیز کاری، بازرسی های متناوب برای دست یابی به اشکالات احتمالی و رفع آنها می باشد. جالب توجه است که در این دوران، اعمال عملیات پیشگیری شامل تعویض (نوسازی) قطعات نه تنها به حال سیستم نافع نخواهد بود بلکه احتمال و سرعت خرابی ها را افزایش خواهد داد. شکست هنگامی رخ می دهد که تنش های محیطی یا عملیاتی از مقاومت طراحی قطعات و اجزا تجاوز کند. در مرحله عمر طبیعی یا ناحیه شکست تصادفی، نرخ شکست  $h(t)$ ، گرایش به ثابت بودن و تابع چگالی شکست  $f(t)$ ، گرایش به نمایی منفی<sup>۷</sup> بودن را دارد.

### ج-مرحله فرسایش

هم چنانکه قطعات و اجزا یا تجهیزات به سن فرسودگی می رسند، علائم زوال و شکست های زیادی رخ می دهد. به عبارتی سرعت خرابی لحظه ای دستگاهها روند افزایشی به خود گرفته و در نتیجه در این دوران هر مقدار که از عمر دستگاه می گذرد، سرعت لحظه ای (احتمال خرابی) در آن بیشتر خواهد شد. در ناحیه شکست فرسایشی، یک افزایش در نرخ شکست یا خطر  $h(t)$  و تابع چگالی شکست  $f(t)$  یک ظاهر کوهان دار (گرایش به توزیع نرمال) دارد. در این ناحیه از سرعت خرابی های لحظه ای سیستم کاسته می شود. عوامل مهم در شکست فرسایشی عبارتند از اضافه بار، لق بودن و زوال متالورژیکی. روش PM در فاز آخر مؤثر است و قبل از اینکه ماشین به این فاز وارد شود، آن را تعمیر می نمایند.

<sup>۶</sup>Hyper Exponential Distribution Function

<sup>۷</sup>Negative Exponential Distribution Function



شکل ۲- منحنی وان حمام

تشخیص معایب در ماشین ها را می توان به عنوان تکنیکی برای دقت و کنترل ضریب اطمینان وضعیت ماشین و پیشگویی آینده آن نام برد. پایش وضعیت در برگیرنده محاسبات و کنترل همه پارامترهای لازم اولیه و ثانویه ای است که توسط ماشین به هنگام کار کردن ارائه می شود. فشار و درجه حرارت پارامترهای اولیه می باشند، در حالیکه ارتعاشات، صدا، خوردگی پارامترهای ثانویه می باشند. بطور کلی می توان گفت پایش وضعیت به دو روش زیر صورت می گیرد:

۱- چک کردن وضعیت ماشین در مواقع مختلف.<sup>۸</sup>

۲- آشکار سازی وضعیت ماشین در تمامی مواقع.<sup>۹</sup>

در روش اول پایش وضعیت، زمان چک کردن بستگی به محاسبات ثبت شده در مواقع بررسی دارد و دقت در ادامه کار ماشین یا پیشگویی زمان توقف جهت تعمیرات اساسی را مشکل می سازد. ولی در روش دوم با توجه به محاسبه و تفسیر مداوم اطلاعات گرفته شده از ماشین، تعمیرات در مراحل اولیه قابل تشخیص بوده و با توجه به روند پیشروی آن می توان تصمیم دقیق تری جهت خواباندن ماشین و زمان مناسب تعمیرات گرفت. برای رسیدن به این اهداف بایستی سه مرحله پایش وضعیت را اجرا نمود که عبارتند از:

الف- کشف پیشرفت خرابی در مراحل اولیه.

ب- تشخیص مبدأ عیب.

ج- پیشگیری.

پایش وضعیت، با تکنیک و روش های مختلفی اجرا می گردد. هر تکنیک، به طور خاص، بر روی برخی علائم مشخصه از وضعیت کارکرد ماشین تمرکز دارد و پارامترهای خاصی را اندازه گیری می نماید که نشان دهنده وضعیت سلامت ماشین است. پارامتر اندازه گیری شده با توجه به مشخصات ماشین تعیین می گردد. به عنوان مثال این پارامتر می تواند ارتعاشات ماشین، صدای ایجاد شده توسط ماشین، ذرات آلاینده موجود در روغن، دمای نقاط مختلف ماشین باشد. به این ترتیب، روش های مختلف<sup>۱۰</sup> CBM، با توجه به پارامتر اندازه گیری شده، آنالیز ارتعاشات، آنالیز صدا، آنالیز روغن، آنالیز دما نامیده می شوند. هر کدام از این تکنیک ها، کاربرد مشخصی دارند و در پاره ای از ماشین

<sup>۸</sup>Condition Checking

<sup>۹</sup>Trend Monitoring

<sup>۱۰</sup>Condition Based Maintenance

آلات و موقعیت ها، می توانند مفید واقع شوند. همچنین برای اندازه گیری کمیت مورد نظر، هر تکنیک نیاز به تجهیزات خاصی دارد. در جدول (۱) تکنیک های متداول پایش وضعیت، به همراه کاربرد و تجهیزات مورد نیاز را نشان می دهد.

جدول (۱) تجهیزات و کاربرد تکنیک های مختلف CBM

تکنیک	تجهیزات	کاربرد
ترموگرافی	پیزومتر، دوربین مادون قرمز	یاتاقانها ، سایش، اتصالات الکتریکی، نشت سیال، عایق های حرارتی....
صوت	میکروفن، صدا سنج	صدای انتشار یافته در اتاق موتور، نشت سیال تحت فشار، رینگ پیستون
ارتعاشات	آنالیزر، شتاب سنج	عیوب یاتاقان، گیربکس، عدم هم محوری، نامیزانی، خمیدگی و ساییدگی شافت ها، بررسی ترک و عدم روان کاری صحیح
تست غیرمخرب (NDT)	اشعه X، جریان گردابه، اولتراسونیک	بررسی ضخامت ها، خوردگی و ترک
ذرات روغن	آزمایشگاه آنالیز روغن	تخمینی از وضعیت روغن و ذرات سایشی
تحلیل جریان	آنالیزر، سنسور جریان	موتورهای الکتریکی، ژنراتورها، ترانسفورماتورها
عملکرد	سنسورهای اندازه گیری پارامترهای فرایند	توربین، کمپرسور، پمپ، موتور

### آنالیز ارتعاشات

همه ماشین ها در حین کار، ارتعاش می کنند و مقدار این ارتعاش در ماشین های مختلف متفاوت است. هدف از اندازه گیری ارتعاش، تعیین نیروهای دینامیکی قابل قبول وارده بر اجزای ماشین و مانیتورینگ این اجزاء برای جلوگیری از وارد شدن بارهای دینامیکی اضافی است. یک ماشین نو با طراحی خوب، دارای حداقل دامنه ارتعاش است. این ارتعاش اشکالی در ماشین بوجود نخواهد آورد. اما با استهلاک ماشین، اجزای آن به تدریج ساییده شده و لقی های آن افزایش می یابد. در نتیجه تغییر شکل اجزا زیاد شده و همچنین در برخی از موارد، فوندانسیون ماشین نشست پیدا کرده و به طور کلی رفتار دینامیکی ماشین تغییر می کند. این تغییر رفتار، باعث ایجاد نیروهای ارتعاشی نامطلوب در سیستم می شود و علاوه بر اعمال بار بیش از حد به اجزای مختلف، عامل اتلاف انرژی نیز می شود. این نیروها، به نوبه خود، باعث تشدید استهلاک ماشین شده و خرابی ماشین را سرعت می بخشند [۵]

هر حرکت ارتعاشی، با سه مشخصه: دامنه، فرکانس و فاز شناخته می شود. دامنه نشان دهنده اندازه بزرگی سیگنال ارتعاشی است. در مورد ارتعاشات ناشی از عیوب مکانیکی مربوط به یک ماشین، دامنه ارتعاشات؛ شدت عیب ماشین را نشان می دهد، یعنی هرچه دامنه بزرگتر باشد، ارتعاشات دستگاه بیشتر و در نتیجه مشکل، جدی تر است. دامنه ارتعاشات، به نوع ماشین بستگی دارد و همیشه با دامنه ارتعاشات یک ماشین مشابه نو و سالم، مقایسه می گردد. محدوده مجاز ارتعاشات برای ماشین ها و شرایط کار کرد مختلف نیز در استاندارد ها یا توسط سازندگان، مشخص شده



اند. از طریق ارزیابی ارتعاشات مکانیکی می توان اختلال در امور عملیاتی و آسیب های در حال گسترش را در مراحل اولیه تشخیص و همچنین می توان علل آسیب های شدید را قبل از وقوع تعیین و اقدامات اصلاحی را از مدت ها قبل برنامه ریزی نمود تا از آسیب های بعدی و از کارافتادگی های ناگهانی<sup>۱۱</sup> جلوگیری شود.

در تکنیک آنالیز ارتعاشات، میزان ارتعاشات ماشین، با استفاده از سنسورهای مخصوص [۵]، اندازه گیری می شود. به این منظور می توان یکی از پارامترهای جابجایی، سرعت یا شتاب ارتعاشات را اندازه گیری کرد [۵]. ضمناً تصمیم گیری در انتخاب پارامتر اندازه گیری، باید با دقت و با توجه به شرایط کاری ماشین و اهداف اندازه گیری انجام شود. همان گونه که بیان گردید، دامنه ارتعاشات هر ماشین، معیاری از وضعیت سلامت آن است از طرفی ارتعاش، پایداری زیاد و تاثیر پذیری کمی از عوامل محیط دارد و به این علت، می تواند یک پارامتر مناسب برای تکنیک CM باشد. علاوه بر این، تجزیه و تحلیل ارتعاشات می تواند به منظور عیب یابی در ماشین ها استفاده شود. اکثر مشکلات مکانیکی ماشین های دوار، به صورت علائم ارتعاشی یا تغییر در مشخصه های ارتعاشی سیستم ظاهر می گردد. از طرف دیگر، هر عیب یا مشکل مکانیکی، علائم ارتعاشی مخصوص به خود ایجاد می کند. به این ترتیب می توان با تحلیل ارتعاشات ماشین، به مشکلات و عیوب آن پی برد. عیوب عمده ای که در ماشین آلات مشاهده می گردند و علائم ارتعاشی ایجاد می کنند، شامل نامیزانی، عدم هم محوری<sup>۱۲</sup> خمیدگی شافت، خروج از مرکز، لقی مکانیکی، سایش روتور، ترک شافت، مشکلات یاتاقان های ژورنال، معایب یاتاقان های غلتشی، کاویتاسیون و مسائل مربوط به جعبه دندها می باشند. ابزارهای لازم برای اندازه گیری پارامتر های ارتعاشی عبارتند از: ترانسدوسرها، تقویت کننده های سیگنال (آمپلی فایر)، فیلترها، مبدل آنالوگ به دیجیتال، دستگاه ذخیره کننده اطلاعات ارتعاشی، دستگاه تحلیل گر و وسایل نمایش کیت ها.

## آنالیز روغن

یکی دیگر از روش های پایش وضعیت که در اکثر ماشین ها اهمیت فوق العاده ای دارد، آنالیز روغن است. در برخی موارد مانند یاتاقان های ژورنال هیدرو دینامیک، روغن، اساس کارکرد یاتاقان می باشد. اهمیت آنالیز روغن به این دلیل است که اگر روغن کیفیت خود را از دست دهد، باعث می شود که روانسازی به خوبی انجام نگیرد و قطعات و اجزای ماشین تحت سایش قرار گیرند. آلاینده های روغن دلیل اصلی خرابی سیستم های هیدرولیک می باشند. با توجه به اینکه روغن، با تمامی قطعات متحرک ماشین در ارتباط است، پس از مدتی، ذرات سایشی و مواد آلاینده در آن نفوذ نموده و روغن، کیفیت خود را از دست می دهد، بنابراین، باید همواره اطلاعات کافی در مورد کیفیت روغن موجود باشد. با آنالیز روغن می توان مشخصه های فیزیکی روغن، آلاینده ها و ذرات سایشی موجود در آن را مشخص کرد. مهمترین مشخصه فیزیکی روغن، لزجت است که نشان دهنده قابلیت سیلان روغن است. هرچه لزجت روغن بیشتر باشد، قابلیت سیلان کمتری دارد. برای آنکه روغن کاری به خوبی انجام شود و فیلم روغن، ضخامت کافی برای جلوگیری از سایش را داشته باشد، باید از لزجت مناسبی برخوردار باشد. افزایش دما باعث کاهش لزجت روغن می شود.

با توجه به اینکه هر ماشین از قطعات متعددی تشکیل شده است که از مواد مختلف ساخته شده اند. با مشاهده مقادیر ذرات سایشی مختلف موجود در روغن، می توان قطعاتی را تشخیص داد که دچار سایش و خوردگی شده اند. به این ترتیب که در مورد ماشین و برای هر یک از ذرات سایشی موجود در روغن، یک محدوده مجاز تعیین می شود و مقدار موجود روغن، با این محدوده مجاز مقایسه می شود. از طرف دیگر می توان با استفاده از میکروسکوپ، شکل ذرات سایشی را بررسی و با توجه به شکل و اندازه ذرات، علت ایجاد این ذرات را تشخیص داد.

<sup>۱۱</sup>breakdown

<sup>۱۲</sup> Misalignment

## آنالیز دما

برخی از عیوب بوجود آمده در ماشین ها، باعث بالارفتن دما می شود. به عنوان مثال می توان به مشکلات یاتاقان ها اشاره کرد. همچنین عیوب اغلب تجهیزات الکتریکی، منجر به افزایش دما در آنها می گردد. آنالیز دما به دو صورت امکان پذیر است. در یک حالت، دمای قطعه به وسیله یک دماسنج اندازه گیری و به طور خودکار با حداکثر دمای مجاز مقایسه می شود. اگر دما از حد مجاز گذشت، یک آلارم، اپراتور را از این امر مطلع می کند. این سیستم مانیتورینگ دما نامیده می شود که در بسیاری از سیستم ها مانند خودرو و کامپیوتر نیز وجود دارد. در حقیقت در این حالت جمع آوری داده ها به صورت مستقیم است. در حالت دیگر که نیاز به تجهیزات نشانگر دما دارد، از قطعات و اجزای مورد نظر، عکس حرارتی گرفته می شود، که عکسبرداری حرارتی نامیده می شود. کلیه سطوح، بسته به میزان درجه حرارتشان دارای یک نرخ تشعشع حرارتی هستند. این تشعشع مادون قرمز<sup>۱۳</sup> است. البته جنس و خواص سطوح نیز بر میزان انتشار تشعشع مادون قرمز تاثیر می گذارد. تشعشع مادون قرمز برای چشم انسان نامرئی است، ولی می توان آن را از طریق سیستم نشانگر دما مرئی نمود.

## آنالیز صدا

بسیاری از عیوب ایجاد شده در ماشین آلات، علائمی به صورت صدا ایجاد می کنند. از جمله می توان به مشکلات مربوط به یاتاقان ها، جعبه دنده ها، پمپ هاو کمپرسور ها و همچنین به کاویتاسیون اشاره کرد. انرژی صوتی<sup>۱۴</sup> در اثر شدن انرژی در یک محیط مادی ایجاد و به صورت موج در آن محیط منتشر می شود. در آنالیز صدا معمولا این محیط مادی هوا است و شدت انرژی منتشر شده، به وسیله سنسورهای مخصوص اندازه گیری می شود. به این ترتیب می توان از شدت صدای ایجاد شده برای بررسی وضعیت ماشین استفاده نمود. علاوه بر این، امکان تحلیل طیفی صدا نیز وجود دارد. تفاوت تحلیل طیفی در آنالیز صدا و آنالیز ارتعاشات در این است که در آنالیز ارتعاشات معمولا "محدوده فرکانس ۱ هرتز تا ۲۰ کیلو هرتز بررسی می شود، در حالیکه در تجزیه و تحلیل صدا محدوده فرکانس ۲۰ تا ۱۰۰ کیلو هرتز بررسی می شود.

## مطالعه موردی

بر اساس یک مطالعه موردی که در طی مدت سه سال به اجرای روش پایش وضعیت در ماشین های راه سازی به وسیله روش پیشگویی پرداخته شد بر اساس مشاهداتی که در کشت و صنعت جوین انجام گرفت نتایج مفید زیر بدست آمد. در سال اول، اطلاعات بدون برقراری سیستم پایش وضعیت و در سال دوم با برقراری این سیستم در ۵۰٪ از ماشین ها و در سال سوم با برقراری آن در ۱۰۰٪ ماشین ها نتایج زیر حاصل شد. تعداد ۴۰۰ ماشین از نوع گریدر، کمپرسی، بولدوزر، لودر و غلتک برای آزمایش انتخاب شدند.

جدول (۲) - هزینه های برقراری سیستم و میزان خواباندن ماشین

میزان خواباندن ماشین (ساعت)			هزینه های برقراری سیستم (ریال)		
سال ۸۵	سال ۸۴	سال ۸۳	سال ۸۵	سال ۸۴	سال ۸۳
۷۵۰۰۰	۹۵۰۰۰	۱۲۵۰۰۰	۸۵۰۰۰۰۰۰	۳۱۵۰۰۰۰۰۰	۰

<sup>۱۳</sup> Infra red

<sup>۱۴</sup> Acoustic Energy

جدول (۳) - میزان انبار قطعات یدکی و دستمزد

میزان دستمزد و اضافه کاری (ساعت)			میزان انبار قطعات یدکی (ریال)		
سال ۸۵	سال ۸۴	سال ۸۳	سال ۸۵	سال ۸۴	سال ۸۳
۲۸۰۰۰۰۰۰	۲۹۵۰۰۰۰۰	۳۲۱۰۰۰۰۰	۶۱۰۰۰۰۰۰	۵۵۰۰۰۰۰۰	۵۴۵۰۰۰۰۰

جدول (۴) - وضعیت تعمیرات انجام شده و دستگاه های بازسازی شده

سال	تعداد ماشین های تحت تعمیر	فضای مورد استفاده جهت تعمیرات (متر مربع)	هزینه صرف شده جهت تعمیرات (ریال)
۸۳	۶۵	۷۰۰۰	۴۵۸۰۰۰۰۰۰
۸۴	۹۰	۱۲۰۰۰	۴۸۰۰۱۰۰۰۰۰
۸۵	۱۰۰	۱۵۰۰۰	۵۲۰۰۰۰۰۰۰
جمع کل	۲۵۵	۳۴۰۰۰	۱۴۵۸۰۱۰۰۰۰۰

جدول (۵) - مقایسه نیروی انسانی و زمان کل با احتساب زمان هدر رفته مورد نیاز جهت بازسازی اساسی ماشین آلات

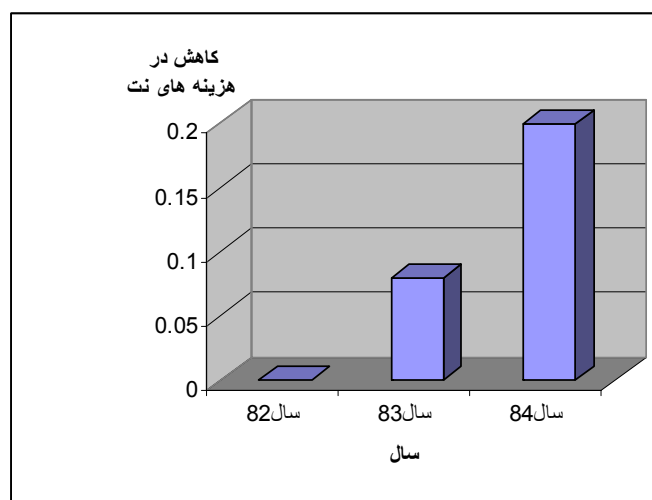
ردیف	نوع دستگاه	تعداد (نفر)	ساعت	نفر - ساعت
۱	کمپرسی	۲۲	۸۰	۱۷۶۰
۲	غلتک	۲۰	۱۸۰	۳۶۰۰
۳	لودر	۲۵	۳۸۰	۹۵۰۰
۴	گریدر	۲۵	۴۰۰	۱۰۰۰۰
۵	بولدوزر	۲۷	۴۵۰	۱۲۱۵۰

با توجه به جداول ارزش افزوده<sup>۱۴</sup> در اثر برقراری سیستم و با احتساب نرخ تورم به طور میانگین ۱۴٪ نتایج زیر حاصل شده است.

ردیف	شرح	سال ۸۲	سال ۸۳	سال ۸۴
۱	کاهش در هزینه های نت	۰	٪۸	٪۲۰
۲	کاهش در انبار قطعات یدکی	۰	٪۱۲	٪۱۸
۳	کاهش در دست مزد و اضافه کاری	۰	٪۱۶	٪۲۵
۴	کاهش در میزان خواباندن ماشین	۰	٪۲۵	٪۴۰

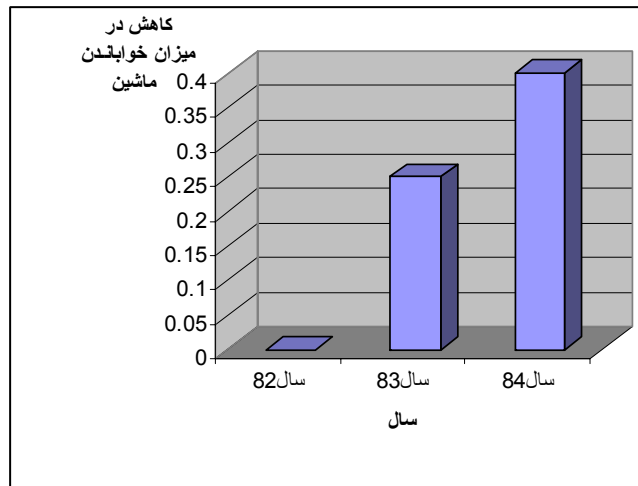
### نتیجه گیری

بسیاری از واحد های صنعتی، بازدهی را در حیطه مسائل نگهداری در نظر نمی گیرند. با این حال، ماشینی که با بازده قابل قبول کار نکند، میزان تولید و سود دهی را تا حد زیادی کاهش می دهد. بنابراین در یک برنامه جامع CM باید پارامترهای فرآیند نیز اندازه گیری و بررسی گردد(آنالیز ارتعاشات، روغن، ترموگرافی). در این حالت اندازه گیری بازدهی کلی دستگاه می تواند یک معیار مناسب از وضعیت دستگاه و همچنین یک بررسی اقتصادی از کارکرد آن باشد. استفاده از روشها و تکنیک های مختلف پایش وضعیت و اتوماسیون کردن نگهداری باعث بالا بردن بهره وری ماشینها، صرف هزینه های کمتر در نگهداری و تعمیر، کاهش زمان تعمیر و کاهش انبار قطعات یدکی می شود. نتایج حاصله مؤید این مطلب است که با برقراری یک برنامه مؤثر پایش وضعیت، میزان هزینه های نت و میزان خواباندن ماشین به میزان قابل قبولی کاهش می یابد(شکل های ۳ و ۴). در نهایت با به بکارگیری این سیستم می توان تا ۵۰٪ مخارج تعمیراتی را کاهش داد.



شکل ۳- کاهش در هزینه های نت با بکارگیری یک برنامه پایش وضعیت

<sup>۱۴</sup> Added Value



شکل ۴- کاهش در میزان خواباندن ماشین با بکارگیری یک برنامه پایش وضعیت

#### منابع

- ۱- یعقوبعلی دارابی، کاربرد تکنیک Condition Monitoring در بهینه سازی برنامه نگهداری و تعمیرات ماشین آلات کشاورزی (تراکتور)، پایان نامه کارشناسی ارشد، ۱۳۸۱
- ۲- حاج شیر محمدی، ع. نگهداری و تعمیرات (نت) بهره ور و فراگیر، انتشارات ارکان، ۱۳۷۹.
- ۳- حاج شیر محمدی، ع. برنامه ریزی نگهداری و تعمیرات (مدیریت فنی)، انتشارات غزال، ۱۳۷۷.
- ۴- بهزاد. م، سپنا لو، ک. اصول و مبانی ارتعاشات در نگهداری و تعمیرات و عیب یابی ماشین های دوار. شرکت ملی صنایع پتروشیمی، ۱۳۸۶.
- ۵- رضائی، و. سعیدی، س. مبانی ارتعاشات و ارزیابی. نشر حسام، ۱۳۸۵.
- ۶- تمیزی، ه. رضائی، و. خسروی، م. عیب یابی ماشین های دوار، نشر حسام، ۱۳۸۱.
- ۷- رستمیان، ه. نگهداری و تعمیرات بهره ور فراگیر (جامع)، انتشارات ترمه.

۸- Lluize Otavio, "Machinery failure analysis Hand book" Gulf cover publication, 2006

۹- Robert Kertis, "Effective Maintenance Planning and Scheduling" Carolina Plant Engineering and Maintenance Conference, March 2003 Greenville, SC.

۱۰- A.K.Govil, RELIABILITY Engineering Mcgraw-hill Publication, New Delhi, 1983