کانیک دانشگاه تهران، ۲۹ تا ۳۱ اردیبهشت ماه ۱۳۸۸ ماه ۱۳۸۸

بررسی پدیده سیالی شدن در ستون مرتعش ذرات

جواد گوهریان'، حمید اختراعی طوسی

^۱دانشجوی کارشناسی ارشد مکانیک، دانشکده مهندسی، دانشگاه فردوسی مشهد؛ <u>javad.goharian@gmail.com</u> ۲ استادیار گروه مهندسی مکانیک، دانشکده مهندسی، دانشگاه فردوسی مشهد: <u>ekhteraee@um.ac.ir</u>

چکیدہ

جدایش ذرات واقع در سطح بالایی یک سامانه از ذرات مرتعش، سیالی شدن¹ خوانده میشود[۱]. در راستای مطالعه این پدیده، در این مقاله با در نظر گرفتن ذرات به شکل کرههای ویسکوالاستیک، متغیرهای حرکتی به کمک حل معادلات انتقال و دوران هر ذره بدست میآیند. با معرفی عدد فرود^۲ به عنوان معیاری برای لحظه شروع سیالی شدن و مقایسه نتایج تحلیلی و تجربی، رابطه میان عدد فرود و فرکانس ارتعاش مشخص میشود. نتایج حاکی از وجود هماهنگی بین روش تحلیلی و اطلاعات تجربی موجود میباشد.

کلمات کلیدی: سیالی شدن، مدلسازی عددی، روش عناصر مجرًا، مکانیک مواد دانهای.

مقدمه

ارتعاش یک محفظه حاوی ذرات یا داندها حائز اهمیت کاربردی است. در حال حاضر تحقیقات متفاوتی در این زمینه جریان دارد که از آن جمله می توان به بررسی تجربی پوشل⁷ در ارتعاش ستونی از گویها [1]، مطالعه گارسی مارتین⁷ بر روی جابجایی بستری از مواد داندای در اثر ارتعاش [۲] و پژوهشهای اوسکیو⁶ در زمینه فروریزش تپه شنی [۳] اشاره کرد. از میان همه رفتارهای لرزشی دانهها پدیده جدایش سطحی اهمیت بیشتری دارد. این پدیده شامل جدایش دانههای سطح آزاد از دانههای مجاور در بازه کوتاهی از هر پریود میباشد که سیالی شدن نامیده شده است.

لحظه شروع سیالی شدن برای مخزنی از دانهها که تحت تحریک ارتعاش هارمونیک پایه قرار دارد غالبا معادل با زمانی در نظر گرفتـه می شود که بزرگی شتاب دانه یا ذره از شتاب ثقل بیشتر گردد. لذا در اکثر مقالات منتشر شده از عدد فرود به عنوان معیاری برای تشخیص لحظه شروع سیالی شدن استفاده شده است [۱و۲]. عدد فرود، ۲، به شکل زیر تعریف می شود:

$$\Gamma = \frac{A\omega^2}{\sigma}$$

در رابطه بالا A دامنه نوسان، g شـتاب ثقـل و @ فركـانس زاويـهای است. بر اين اساس I > I معيـاری از لحظـه شـروع سـيالی شـدن

Fluidization 1

(1)

Froude

Poschel 3

Garcimartin

Evesque

خواهد بود. با این وجود نتایج تجربی مندرج در [۱] موید آنستکه عدد فرود تابعی از فرکانس بوده و حتی در I > T نیز امکان رخ دادن پدیده سیالی شدن وجود دارد. در این مقاله ضمن مدلسازی عددی پدیده سیالی شدن به مطالعه لحظه شروع این پدیده و مقایسه نتایج حاصل با نتایج تجربی[۱] پرداخته شده است. در این راستا، بر پایه مدلهای مکانیکی و ریاضی معرفی شده اقدام به کدنویسی و تهیه یک نرم افزار به زبان برنامه نویسی ++T بر اساس شیوه برنامهنویسی شیء گرا گردیده است. برنامه تدوین شده جهت مدلسازی پدیده سیالی شدن بکار گرفته شده است.

روش عناصر مجزا

روش عناصر مجزاء مبتنی برکاربرد مکرر معادلات حرکت نیوتنی برای تحلیل یک مجموعه متشکل از تعداد زیادی عنصر مجزا می اشد. وجود کامپیوترهای پر سرعت کاربرد این شیوه تحلیل و پرداختن به مدلسازی مواد دانهای را موجه نموده است. در این روش تحلیل، مجموعهای متشکل از N دانه با ابعاد و خواص معین ویسکوالاستیک در نظر گرفته می شود. حرکت انتقالی و دورانی دانه i ام، توسط قانون دوم نیوتن برای مرکز جرم آن به صورت زیر بیان میشود :

$$\frac{\partial^2 \vec{r}_i}{\partial t^2} = \frac{1}{m_i} \vec{F}_i(\vec{r}_j, \vec{v}_j, \varphi_j, \omega_j), \ (i, j = 1, ..., N)$$

$$\frac{\partial^2 \varphi_i}{\partial t^2} = \frac{1}{J_i} \vec{M}_i(\vec{r}_j, \vec{v}_j, \varphi_j, \omega_j), \ (i, j = 1, ..., N)$$
(Y)

نیروی \overline{F}_i و گشتاور \overline{M}_i بر روی دانه i ام به جرم m_i و ممان اینرسی \overline{F}_i اعمال می شوند. نیروها و گشتاورها توابعی از موقعیت \overline{F}_i وضعیت زاویه ای J_i دانه وضعیت زاویه ای j، سرعت خطی \overline{V}_i و سرعت زاویه ای σ_j دانه هستند. مدل های در نظر گرفته شده برای مولفه های عمودی و مماسی این نیروها در ادامه معرفی شده است.

هرتز نیروی عکس العملی بین دو کره ویسکوالاستیک را بصورت تابعی از تغییر شکل کی، ثابت اتلاف انرژی A، مدول یانگ Y و نسبت پوآسون V به شرح زیر معرفی نموده است[۴]:

$$F^{n} = \frac{2Y\sqrt{R_{eff}}}{3(1-v^{2})} (\xi^{3/2} + A\sqrt{\xi} \frac{d\xi}{dt})$$

که در آن $R_{e\!f\!f}$ شعاع موثر دو دانه برخورد کننده i و j به صورت زیر

$$R_{eff} = \frac{R_i R_j}{R_i + R_j}$$

(F)

innual (International) Conference on Nechanical Engineering

> از سوئی برای مولفه مماسی نیروی تماس دو دانه طبق مدل نیرویـی هاف می توان نوشت[۴]: $F^{t} = -sign(x_{t}^{t} + y_{t}^{t} + y_{t}^{t})$ (۵)

> $F^{t} = -sign(v_{rel}^{t}) . \min \{\gamma^{t} . |v_{rel}^{t}|, \mu . |F^{n}|\}$ (۵) که در آن v_{rel}^{t} سرعت نسبی دو دانـه در نقطـه برخـورد، μ ضـریب اصطکاک کلمب و ¹ γ ثابت میرائی است.

مدلسازی پدیدہ سیالی شدن

در مرجع شماره[۱] مکانیزم سادهای برای بازسازی پدیده سیالی شدن معرفی شده است. این مجموعه متشکل از یک ستون محتوی تعدادی ساچمه می باشد که به کمک موتور پلهای و بادامک مرتعش می شوند. نحوه انجام آزمون بدین ترتیب است که دور موتور به تدریج افزایش داده میشود تا جاییکه با عبور فرکانس نوسان از فرکانس بحرانی، گوی انتهایی تماس خود را با گوی پایین تر از دست داده، مسیری را بدون تماس طی کرده و مجددا بر سر آن گوی فرود میاید. این آزمایش ابتدا با ۲ گوی، سپس با ۲۰ گوی در دامنههای نوسانی مختلف، تکرار و نتایج آن در شکل ۱ به نمایش در آمده است.



شکل۱: شتاب بحرانی بر حسب فرکانس [۱]

به منظور تحلیل پدیده سیالی شدن پس از نگارش نرم افزار مناسب بر پایه مدل عناصر مجزا بطوریکه در تصویر نمونه شکل ۲ ملاحظه میشود این فرآیند مورد بازسازی قرار گرفته است.



شکل۲: دو تصویر نمونه از بازسازی پدیده سیالی شدن

برای محاسبه شتاب بحرانی بکمک نرم افزار تدوین شده در هر آزمون ضمن ثابت نگه داشتن دامنه و تغییر فرکانس در بازه ۶ تـا ۲۲ هرتز، فرکانسی که در آن دانه دوم تماس خود را با دانه اول از دست می دهد بعنوان فرکانس بحرانی مشخص شده است. نتایج حاصل از مدلسازی پدیده سیالی شدن در شکل ۳ بـه نمایش درآمـده است. مقایسه این نتایج با نتایج مندرج در شکل ۱ موید همسوئی مدلسازی

ISME2009-2575

VTT .



این مقاله با نتایج تجربی موجود است. در شکل ۴ عدد بی بعد قص



نتیجهگیری و جمعبندی

در این مقاله به بررسی پدیده سیالی شدن ذرات انباشته شد هم در شرایط ارتعاش پرداخته شده است. بدین منظور از تسایع افزار نگاشته شده برای پیش بینی شرایط وقوع پدیده سیالی استفاده شده است. مقایسه نتایج حاصل با نتایج تجربی دیگر داد که مدل ریاضی عناصر مجزا برای پیش بینی ایـن رفتار است. ارائه نتایج بر حسب عدد فرود نشان میدهد که به از است کوچکتر از ۱ نیز وقوع پدیده سیالی شدن محتمل است

مراجع

Poschel, T., Schwager, T. and Saluena, C.,
Poschel, T., Schwager, T. and Saluena, C.,
Poschel, S., Europ. Phys. J. C, Vol. 4, 233, 2001.
Carcimartin, A., Pastor, J.M., Arevalo, R. and
Convection in a vibrated granular layer",
Poschel, P. and Rajchenbach, J., "Instability in a
Poschel, P. and Rajchenbach, J., "Instability in a
Poschel, N., Spahn, F., Hertzsch, J. and Poschel,
Model for collisions in granular gases", Physical
Poschel, Vol. 53, 1996.

بررسی پدیده سیالی شدن در ستون مرتعش ذرات

جواد گوهریان'، حمید اختراعی طوسی ک

^۱کارشناسی ارشد مکانیک، دانشکده مهندسی، دانشگاه فردوسی مشهد؛ <u>javad.goharian@gmail.com</u> ^۲ استادیار گروه مهندسی مکانیک، دانشکده مهندسی، دانشگاه فردوسی مشهد؛ <u>ekhteraee@um.ac.ir</u>

چکیدہ

ابزارهای نوین محاسباتی و رایانه های پر سرعت امکان پردازش رفتار محيط هاى ناپيوسته را از طريق تحليل جزء به جزء عناصر تشكيل دهنده محیط میسر نموده است. این توانمندی بنوبه خود راه را بر تحلیل مکانیکی رفتارهای ارتعاشی توده مواد دانه ای هموار نموده است. یکی از رفتارهای مهم ارتعاشی دانه ها پدیده موسوم به سیالی شدن است. در اصطلاح سیالی شدن ٔ به جدایش ذرات واقع در سطح بالایی یک سامانه از ذرات مرتعش اطلاق میشود[۱]. در راستای مطالعه این پدیده، در این مقاله با در نظر گرفتن ذرات به شکل کردهای ویسکوالاستیک، متغیرهای حرکتی به کمک حل معادلات انتقال و دوران هر ذره بدست میآیند. با معرفی عدد فرود کم به عنوان معیاری برای لحظه شروع سیالی شدن و مقایسه نتایج تحلیلی و تجربی، رابطه میان عدد فرود و فرکانس ارتعاش مشخص می شود. در این راستا نمودارهای شتاب بحرانی در مقابل فرکانس و عدد فرود^۳ در مقابل فركانس استخراج و با نتايج تجربى موجود در منابع مطابقت داده شده است. نتایج حاکی از وجود هماهنگی بین روش تحلیلی و اطلاعات تجربى موجود مىباشد. از جمله بر پايه اين نتايج ملاحظه می شود در اعداد فرود کمتر از یک نیز امکان وقوع پدیده سیالی شدن وجود دارد.

كلمات كليدى: سيالى شدن، مدلسازى عددى، روش عناصر مجزا، مكانيك مواد دانهاي.

۱. مقدمه

در محیط پیرامونی اغلب با اشکالی از ماده مواجه می شویم که از انباشت دانههای کوچکتر ترکیب یافته است. به طور مثال می توان به شن، خاک، پودر، ذغال، غلات و قرصهای دارویی اشاره کرد. بسیاری از فرآیندهای صنعتی از لحاظ ماده خام اولیه و یا محصول نهایی وابسته به مواد دانهای هستند. از جمله این صنایع. صنایع استخراج و استحصال کانیهای معدنی، تولید مصالح ساختمانی، صنایع مواد آرایشی و دارویی، صنایع شیمیایی و غذایی می باشند. بدین لحاظ شناسائی رفتار این مواد مورد توجه صنایع مختلف میباشد و امروزه پژوهشگران با رویکردهای متفاوتی به این قبیل مطالعات می پردازند. ارتعاش مواد دانهای بخشی از بسیاری فرآیندهای صنعتی میاشد. لرزش در فرآیندهائی همچون مخلوط کردن، جداسازی و خشک

کردن مواد دانهای بکار برده میشود. لرزاندن مواد دانهای سبب بروز رفتارهای مکانیکی متنوعی در این مواد می شود که می توان آنها را بصورت زیر طبقهبندی نمود[۳]:

 ۱- انباشت[†] ۲- دانهبندی^۵ ۳- امواج سطحی² ۴- جابجایی ۲ ۵- سیالی شدن ۴

تعدادی از محققین در نتیجه مطالعاتشان به این نتیجه رسیدهاند که عموم پدیدههای حاصل از ارتعاش مواد دانهای، به پارامتر تراز ارتعاش، ۲، که آنرا به صورت کسر بی بعد نسبت بزرگی شتاب ارتعاشی به شتاب گرانش دانهها تعریف می کنند، وابستهاند. با توجه به اینکه بزرگی شتاب ارتعاش دانهها برابر است با حاصلضرب دامنه ارتعاش در مجذور فرکانس ارتعاشی، لذا پارامتر تراز ارتعاش به دو متغير دامنه و فركانس وابسته است. واسگرن '[۴] و هيسائو''[۵]، دریافتند زمانیکه تراز ارتعاش بصورت پیوسته افزایش یابد، به ترتیب پدیده های انباشت ، انبساط^{۱۲}، پیدایش امواج سطحی و در نهایت پدیده قوسی یا گنبدی شدن^{۳۲} روی میدهد.

یدیده انباشت شامل شکل گیری ساختاری تیه ای شکل از دانهها میباشد. در این شرایط شیب دیواره متناسب با خصوصیات دانههای تشکیل دهنده توده مادی میباشد. پاک^{۱۴} و همکاران، تاثیر گاز سیال در بین دانهها را روی ارتعاشات دانهها بررسی کردند. آنها دریافتند که گاز محبوس در میان دانهها از زمره عوامل اصلی پدیده انباشت می باشد. زمانیکه توده مرتعش مواد دانه ای از کف مخزن لرزاننده جدا می شود، سیال گازی می تواند مابین کف مخزن و دانه ها محبوس شود. گاز محبوس شده، متراکم می گردد و نیرویی رو به بالایی به توده دانهها اعمال مي كند. در نهايت اين نيرو باعث پديد آمدن تيه یا تودہ می شود [۶].

یدیده دانهبندی به حرکت رو به بالای دانههای درشت تر و بالعکس حرکت رو به پایین دانههای ریزتر در بستر مرتعش مواد دانهای گفته می شود. شینبروت^{۱۵} ، در تحقیق خود به این نتیجه رسیده است که

Heaping '

- Surface Waves Convection
- Fluidization
- Vibration level
 - Wassgren '
 - Hsiau ''
 - Expansion
 - Arching
 - Pak `' Shinbrot '

Fluidization

Froude Froude

Segregation

دانههای بزرگ و سنگین تمایل به حرکت رو به بالا و بالعکس دانههای بزرگ و سبک تمایل به حرکت رو به پایین دارند. لذا مشاهدات او نشان میدهد که پدیده دانهبندی علاوه بر ابعاد دانهها به چگالی نیز وابسته است[۷]. روزاتو^{۱۶}، بوسیله شبیهسازی کامپیوتری، پدیده دانه بندی یک مخلوط دوگانه مرتعش از مواد دانه ای را مدلسازی نمود. او نشان داد که پدیده دانهبندی ابعادی دارای یک مکانیزم هندسی است. در واقع زمانیکه دانههای درشت تر به سطح بالای بستر مرتعش مواد دانهای صعود می کنند، دیگر قادر به پایین آمدن نیستند، زیرا فضای خالی بین دانههای ریز در سطوح پایین تـر

کوچکتر از آنستکه دانههای درشت بتوانند درآن نفوذ کنند[۸]. سطح بستر مواد دانهای در اثر ارتعاش از حالت صاف به انواع گوناگون اشکال موجدار تغییر می کند. تغییر شکل سطح بستر در اثر ارتعاش که پدیده تشکیل امواج سطحی نام دارد به پارامتر تراز ارتعاش، ۲، وابسته است. آمبنهوور^{۱۷}، به صورت تجربی به مطالعه این پدیده پرداخت و دریافت که سطح بستر کم عمق مواد دانهای ، با افزایش تراز ارتعاش، Γ ، به ترتيب از حالت صاف به صورت سطوح راه راه، مربعی، شش گوش و در نهایت آشفته یا بینظم تبدیل می شود. لازم به یادآوری است که بستر کم عمق به بستری اطلاق می شود که عمق آن کمتر از ۶ برابر قطر دانه می باشـد[۹]. بیـزون^{۱۸} از هـر دو روش شبیه سازی عددی و تجربی برای مطالعه سه بعدی امواج سطحی ناشی از ارتعاش بستر کم عمق مواد دانهای درون یک محفظه استفاده نمود [۱۰].

مواد دانهای موجود در یک مخزن مرتعش، بتدریج الگوی یک جریان چرخهای را بخود می گیرند. این جریان از بالای مخزن شروع شده، به سمت پایین آمده و مجددا از پایین به بالا حرکت می کند. این پدیدہ که مشابه رفتاری است کے بر اثر حرارت دیدن یک مایع ملاحظه می شود، جابجایی نام دارد. گارسی مارتین^{۱۱} ، به تحقیق تجربی پدیده جابجایی در بستر مرتعش مواد دانهای درون یک مخزن استوانهای پرداخت. بر طبق نتایج او جابجایی زمانی شروع می شود که شـتاب ارتعاشـی از شـتاب گرانـشی دانـهها بزرگتر شـود (*I < I*). همچنین گارسی مارتین سرعت دانه ها را در نزدیکی دیواره اندازه گیری نمود و نشان داد که این سرعت با افزایش شتاب لرزش، افزایش می یابد ولی در شتابهای لرزش بزرگتر از ۳g، نرخ افزایش سرعت كاهش مىيابد[11].

از میان همه رفتارهای لرزشی دانهها پدیده جدایش سطحی اهمیت بیستری دارد. این پدیده شامل جدایش دانههای سطح آزاد از دانههای مجاور در بازه کوتاهی از هر پریود میباشد که سیالی شدن نامیده شده است[۱]. وار^{۲۰} از روش عکسبرداری دیجیتال پر سرعت و تکنولوژی پردازش تصویر برای مطالعه پدیـده سـیالی شـدن بـرای

Bizon '*

بستر ۲ بعدی مواد دانهای مرتعش استفاده نمود. او توانست توابع توزيع سرعت را به اين روش بدست آورد[١٢].

لحظه شروع سیالی شدن برای مخزنی از دانهها که تحت تحریک ارتعاش هارمونیک پایه قرار دارد غالبا معادل با زمانی در نظر گرفته می شود که بزرگی شتاب دانه یا ذره از شتاب ثقل بیـشتر گـردد. لـذا در اکثر مقالات منتشر شده از عدد فرود به عنوان معیاری برای تشخيص لحظه شروع سيالي شدن استفاده شده است [١٣٥]. عدد فرود، ۲، به شکل زیر تعریف میشود:

 $\Gamma = \frac{A\omega^2}{2}$

در رابطه بالا A دامنه نوسان، g شتاب ثقل و ϖ فرکانس زاویهای است. بر این اساس I > I معیاری از لحظه شروع سیالی شدن خواهدبود. با این وجود نتایج تجربی مندرج در بررسی تجربی پوشل^{۱۱} موید آنستکه عدد فرود تابعی از فرکانس بوده و حتی در

نیز امکان رخ دادن پدیده سیالی شدن وجود دارد [۱]. $\Gamma < I$ با در نظر گرفتن ماده دانهای بعنوان محیطی ناپیوسته که میتوان آنرا محیطی مجزا نامید، در این مقاله ابتدا یک روش رایج برای مدلسازی سیستم مجزای مادی توسط معادلات ریاضی با اتکا به پدیدههای برخورد و تماس دانهها معرفی می شود. سپس بر پایه مدل مکانیکی و ریاضی معرفی شده، شیوه کدنویسی و تهیه یک نرم افـزار به زبان برنامه نویسی ++C بر اساس شیوه برنامه نویسی شیءگرا تشریح می گردد. در ادامه ضمن مدلسازی عددی پدیده سیالی شدن بوسيله برنامه نگارش يافته به مطالعه لحظه شروع اين پديده و مقايسه نتايج حاصل با نتايج تجربي [۱] يرداخته مي شود.

۲. مدلسازی مواد دانهای

(1)

همانطور که قبلا اشاره شد، مواد دانهای ممکن است تغییر شکلی مشابه اجسام جامد یا خاکها داشته باشند، ممکن است مانند سیالات جریان پذیر یا مانند گازها تراکم پذیر باشند. با توجه به دقت مورد نیاز، روشهای متفاوتی برای شبیهسازی حرکت مواد دانهای مورد استفاده قرار می گیرند که می توان آنها را به دو شاخه زیر دسته بندی کرد :

- روش مکانیک محیط پیوسته^{۲۲} (CMMs) یا مدلسازی ماكروسكوپيک.
- روش عناصر مجزا^{۳۳} (DEMs) یا مدلسازی منفصل [۱۴].

روش عناصر مجزاء مبتنى بركاربرد مكرر معادلات حركت نيوتنى برای تحلیل یک مجموعه متشکل از تعداد زیادی عنصر مجزا میباشد. وجود کامپیوترهای پر سرعت کاربرد این شیوه تحلیل و پرداختن به مدلسازی مواد دانهای را موجه نموده است. این روش به دلیل اینکه بر پایه استفاده از مکانیک لاگرانژی در مدلسازی حرکت مواد دانهای استوار است، متد سادهای به حساب میآید. یکی از زیـر

Rosato

Umbanhowar

Garcimartin ". Warr

Poschel "

Continuum Mechanics

Discrete Element Method "

شاخههای مهم روش عناصر مجزا، مدلهای کلاسیک نیوتنی است که از معادلات دینامیک ذرات، بدست آمده از مکانیک نیوتنی برای هر ذره استفاده می کند. این مدلها به دو روش برخورد بین دانهای آنی^{۲۴} (EDM) و روش برخورد بین دانهای زمان بر^{۲۵} (TDM) تقسیم می شوند [۱۴].

مبنای روش برخورد آنی (EDM)، فرض برخوردهای دوگانه است. بعبارتی در این روش برای هر دانه از مجموعه دانهها در هر لحظه، تنها برخورد با یک دانه دیگر مفروض است و برخوردهای سهگانه و بیشتر منتفی است. این روش عموما برای مدلسازی محیطهای دانهای بسیار رقیق به کار برده میشود. در این نوع محیط دانهای، زمان برخورد یک دانه با دانه دیگر بسیار کوچکتر از زمانی است که آن دانه بطور آزادانه و بدون برخورد با دانهای دیگر در فضا طی میکند. به عنوان نمونه میتوان به استفاده از این روش در مومنتوم، مومنتوم زاویهای و انرژی بدست میآیند. حرکت آزاد دانهها که در حالت بدون تماس بین دانهای وجود دارد نیز، توسط معادلات نیروی موثر بر دانهها بدست میآید.

حالت ذرات در روش برخورد زمان بر (TDM)، از حل گام به گام زمانی برای معادلات دینامیکی در فضای سهبعدی که از مکانیک نیوتنی و بر پایه قانون دوم نیوتن برای انتقال و دوران هر ذره بدست آمده، مشخص می شود. این فرآیند شامل بدست آوردن جزئیات نیروها و گشتاورهای اعمالی به هر دانه در هر گام زمانی، نیز می شود. در این تحلیل، دانهها به عنوان اجسام ویسکوالاستیک دارای قابلیت تماس و ایجاد تغییر شکل در یک دیگر در نظر گرفته می شوند، و نیروهای تماسی، وابسته به میزان تغییر شکل دانهها، خواص مواد، و دینامیک ذرات می باشد.

۲. ۱. حل به روش برخورد زمان بر (TDM)

در این روش تحلیل، مجموعهای متشکل از N دانه با ابعاد و خواص معین ویسکوالاستیک در نظر گرفته می شود. حرکت انتقالی و دورانی دانه i ام، توسط قانون دوم نیوتن برای مرکز جرم آن به صورت زیر بیان می شود :

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 \vec{r}_i}{\partial t^2} &= \frac{1}{m_i} \vec{F}_i(\vec{r}_j, \vec{v}_j, \varphi_j, \omega_j), \ (i, j = 1, ..., N) \end{aligned} \tag{(Y)} \\ \frac{\partial^2 \varphi_i}{\partial t^2} &= \frac{1}{J_i} \vec{M}_i(\vec{r}_j, \vec{v}_j, \varphi_j, \omega_j), \ (i, j = 1, ..., N) \end{aligned} \\ \begin{aligned} \vdots_{ij} &= \frac{\partial^2 \varphi_i}{\partial t^2} = \frac{1}{J_i} \vec{M}_i(\vec{r}_j, \vec{v}_j, \varphi_j, \omega_j), \ (i, j = 1, ..., N) \end{aligned}$$

Event-Driven Method

Time-Driven Method

نیروی \vec{F}_i ، شامل تمام نیروهایی میشود کـه در نتیجـه تمـاس بین دانه و همسایگان آن بوجود می آیـد و در نقطـه تمـاس دو دانـه اعمال میگردد. یعنی،

$$\vec{F}_i = \sum_{j=l, j \neq i}^N \vec{F}_{ij} \tag{7}$$

که در رابطه بالا \overline{F}_{ij} معرف نیروی وارده از سوی دانه j ام به دانه i ام است. همانطور که در شکل ۱ دیده می شود، دانه ها مثل اجسام ویسکوالاستیک در تماس با هم باعث تغییر شکل یکدیگر می شوند. قابل ذکر است که نیروهای تماسی بین آنها به شکل تداخل، جنس دانهها، و سرعت نسبی دانهها در منطقه تماس، بستگی دارند.



شکل ۱: برخورد الاستیک دو ذره در هنگام تداخل

نیروهای اعمالی باعث ایجاد گشتاور در دانه گشته کـه منجـر بـه حرکت دوار آن میگردد:

$$\hat{J}_i \frac{\partial^2 \vec{\varphi}_i}{\partial t^2} = \vec{M}_i$$

گشتاور \tilde{M}_i برابر است بـا مجمـوع تمـام گـشتاورهای وارد شـده از همسایگان و لذا:

$$\vec{M}_i = \sum_{j=l, j \neq i}^N \vec{M}_{ij} \tag{(a)}$$

اگر مقادیر نیروهای \vec{F}_{ij} و گشتاورهای \vec{M}_{ij} را برای دانههای برخورد کننده به صورت تابعی از موقعیتهای $(\vec{r}_i, \vec{\phi}_i)$ و $(\vec{r}_j, \vec{\phi}_j)$ و $(\vec{r}_j, \vec{\phi}_i)$ و و بقیه مشتقات زمانی مختصات دانهها مشخص باشد می توان حل عددی معادلات حرکت نیوتن در رابطه (۲) را به صورت گام به گام زمانی بدست آورد.

قوانین برخورد بین دانهای وابسته به مدل انتخاب شده برای نیروهای \overline{F}_{ij} و گشتاورهای \overline{M}_{ij} وارده به دانهها میباشند. در بخش بعد به معرفی مدل انتخاب شده برای دانهها و معرفی مدلهای نیرویی خواهیم پرداخت.

۲. ۲. مدل دانههای کروی

رایج ترین مدل برای یک دانه در مواد دانهای، مدل کروی می باشد. در این مقاله نیز دانههای مورد تحلیل از نوع کروی در نظر گرفته

(۴)

Granular gases

$$\vec{F}_{ij}^n = F_{ij}^n \ \vec{e}_{ij}^n \tag{(1.)}$$

$$\vec{F}_{ii}^t = F_{ii}^t \ \vec{e}_{ii}^t \tag{1}$$

که در آن برای بردارهای یکه داریم:
$$\vec{e}_{ij}^n = \frac{\vec{r}_j - \vec{r}_i}{\left|\vec{r}_j - \vec{r}_i\right|}$$
 (۱۲)

$$\vec{e}_{ij}^{t} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \vec{e}_{ij}^{n}$$
(17)

برای سادهسازی نگارش متن در ادامه از اندیسهای ij نیروها صوفنظر می شود. نیروی عمودی F^n باعث تغییر در وضعیت انتقالی دانهها می شود و نیروی مماسی t^j نیز در وضعیت دورانی دانهها می تغییر بوجود می آورد. هر دو مولفه نیرو، مماسی و عمودی، تابعی از $\vec{v}_i - \vec{v}_j$ و سرعت نسبی آنها ، $\vec{v}_i - \vec{v}_j$ می باشند.

۲. ۴. مدل نیرویی عمودی برای دانههای ویسکوالاستیک

قانون نیروی برخورد بین دانهای برای دانـههای ویـسکوالاستیک بـه صورت زیر نوشته میشود[۱۵]:

$$F^{n}(\xi,\dot{\xi}) = -\rho\xi^{\frac{3}{2}} - \frac{3}{2}\eta\rho\sqrt{\xi}\dot{\xi}$$
(14)

که در آن ρ ثابت ارتجاعی، غ تغییر شکل دانه پس از برخورد، غ نرخ تغییر شکل دانه پس از برخورد، غ نرخ تغییر شکل دانه و η ضریب اتلاف انرژی میباشد. ترم اول این مدل نیرویی جزء ارتجاعی است که برگرفته از قانون برخورد بین دانههای الاستیک هرتز^{۲۲}[۱۵]، بصورت زیر میباشد: (۱۵)

$$F_{el}^{n} = \frac{2Y\sqrt{R_{eff}}}{3(1-v^{2})}\xi^{\frac{3}{2}}$$

که در آن Y مدول یانگ، v ضریب پوآسون و $R_{e\!f\!f}$ شعاع موثر دو دانه بوده و برابر است با:

$$R_{eff} = \frac{R_i R_j}{R_i + R_j} \tag{19}$$

يس ثابت الاستيک *ρ* در ترم اول معادله ۱۴ عبارتست از: (۱۷)

$$\rho = \frac{2I\sqrt{K_{eff}}}{3(I-\upsilon^2)}$$

اگر از ثابت الاستیک در معادله ۱۴ فاکتور گرفته شود، شکل جدیـد این معادله به صورت زیر خواهد بود:

$$F^{n}(\xi,\dot{\xi}) = \frac{2Y\sqrt{R_{eff}}}{3(I-\upsilon^{2})} \left(\xi^{3/2} + \eta\sqrt{\xi}\dot{\xi}\right) \tag{1}$$

ترم دوم معادله ۱۴، یعنی 2 /غ*ξ/2* بخش اتلافی مـدل نیرویـی ویسکوالاستیک میباشد. ۲. ۵. مدل نیرویی مماسی

Hertz "

شده است. در شبیه سازی دو بعدی مواد دانه ای، دانه کروی به دایره تبدیل خواهد شد. استفاده از مدل کروی در شبیه سازی مجموعه ای از مواد دانه ای، بدلیل سادگی تشخیص برخورد دانه ها، ضمن برخورداری از مزیت سادگی بنحوی که در ادامه ملاحظه می شود به نتایج مطلوبی منجر می شود.

۲. ۳. دینامیک برخورد دانههای کروی

با توجه به شکل ۲ دو دانه کروی را که در حال نزدیک شدن بـه هـم هستند در نظر بگیرید. پارامتر تغییر شکل ξ_{ij} به صورت زیر تعریف میشود:

$$\xi_{ij} = R_i + R_j - \left| \vec{r}_i - \vec{r}_j \right| \tag{(9)}$$



شکل۲: هندسه موقعیت دو دانه کروی

همانطور که در شکل ۲ دیده میشود پارامتر _{آن} کُ برای دو دانه ۱ و ۲ برابر است با:

$$\xi_{12} = R_1 + R_2 - \sqrt{dx^2 + dy^2}$$
 (Y)

شرط برخورد دو دانه کروی عبارتست از: (۸)

بعبارت دیگر زمانی دو دانـه کـروی برخـورد مـیکننـد کـه تمـاس مکانیکی ایجاد شود یعنی مجموع شعاعهای آنهـا از فاصـله مراکـز آن دو بیشتر گردد. قابل ذکر است که تعیین رابطه تماس فیزیکی بـرای دیگر اشکال دانهای پیچیدهتر از دانههای کروی میباشد.

نیروی بین دو دانه برخورد کننده بصورت زیر تعریف میشود:

زیرنویسهای *j* و*j* در رابطه بالا شاخصهای مربوط به شماره دانههای مماس شده است. در مجموعههای دو بعدی، مولفههای عمودی و مماسی نیرو را میتوان به صورت زیر نوشت:

 $\xi_{ii} > 0$

دانههای موجود در یک ماده دانهای هیچگاه کره کامل نیستند بلکه دارای سطحی ناصاف میباشند. هیچگاه نمی توان تپه ای از دانه های کروی با سطحی کاملا صاف ساخت زیرا با سر خوردن دانهها بـر روی یکدیگر تپه فرو خواهد نشست. برای این کار میبایست هم دانهای کروی و هم سطح زیرین آنها دارای زبری کافی باشند. در نتیجه در برخوردهای مایل دانهها علاوه بر نیروهای عمودی، نیروهای مماسی F^{t} نیز وجود دارند. نیروهای مماسی که با عنوان نیروی برشی نیز نامیده میشوند، از اهمیت بالایی در مدلسازی نزدیک به واقعیت مواد دانهای دارد.

تاکنون در بسیاری از مدلسازیهای حرکت مواد دانه ای از مدل نیروی مماسی معرفی شده توسط هاف^{۲۸} و ورنر^{۲۹} استفاده شده است. نتايج اين مدل، انطباق خوبي با نتايج تجربي داشته است[10]: $F^{t} = -sign\left(v_{rel}^{t}\right)$. min $\left(\gamma^{t} \left|v_{rel}^{t}\right|, \mu \left|F^{n}\right|\right)$ (19) μ که در آن v_{rel}^t مولفه مماسی سرعت نسبی، γ^t ثابت میرایی و ضریب اصطکاک میباشد. با توجه به مدل هاف، در حالتی که نیروی بزرگ بوده و یا سرعت v_{rel}^t کوچک باشد، نیروی F^t برابر با ترم F^n اول معادلـه ۱۹ یعنـی $\gamma^t \left| v_{rel}^t \right|$ مـیشـود. در ایـن حالـت نیـروی مماسی F^{t} همان میرایی برشی $^{"}$ میباشد که توسط قانون اصطکاک کولمب به صورت زیر محدود می گردد:

$$\left|F^{t}\right| \leq \mu \left|F^{n}\right| \tag{(7.)}$$

در حالتی که سرعت v_{rel}^t بزرگ بوده و یا نیروی F^n کوچک باشد، نیروی F^t برابر با ترم دوم معادله ۱۹ یعنی $\left|F^n
ight|$ مـیشـود. پـس مى توان نتيجه گرفت كه مدل نيرويي هاف با قانون اصطكاك كولمب مطابقت دارد.

۲. ۶. الگوريتم حل عددي معادلات حركت

روشهای گوناگونی برای حل عددی مجموعههای تشکیل شده از معادلات دیفرانسیل وجود دارد. در این بخش، تنها به معرفی یکی از این روشها خواهیم پرداخت که البته ثابت شده است که دارای نتایج خوبی در مدلسازی مواد دانهای بوده است.

حل عددی معادلات حرکت نیوتن در رابطه ۲ برای مجموعهای از مواد دانهای کمی دشوار میباشد. الگوریتم گیر^{۳۱} یکی از الگوریتمهای رایجی است که در مدلسازی مجموعه های دانه ای مناسب است [۱۶] [۱۷]. الگوريتم گير از دو گام تـ شکيل يافتـ ه اسـت. ابتـدا موقعيـت، سرعت و بقیه مشتقات زمانی دانهها توسط پیش بینی کننده^{۳۲} در زمان $t + \Delta t$ محاسبه می شود. این محاسبه توسط بسط تیلور و با استفاده از متغیرهای حرکتی دانهها در زمان t صورت می گیرد. در اكثر موارد از الگوریتم مرتبه پنج گیر استفاده می شود به این معنا كه خطای عددی یگ گام بـه شـکل ⁵ (Δ*t*) رشـد مـیکنـد. رابطـه زیـر قسمت مربوط به پیش بینی در روش مرتبه پنج گیر را نشان میدهد.

Linear Shear damping

 $\vec{r}_{i}^{pr}(t + \Delta t) = \vec{r}_{i}(t) + \Delta t \,\vec{v}_{i}(t) + \frac{1}{2}(\Delta t)^{2} \,\vec{\tilde{r}}_{i}(t) + \frac{1}{6}(\Delta t)^{3} \,\vec{r}_{i}^{(3)}(t) + \frac{1}{24}(\Delta t)^{4} \,\vec{r}_{i}^{(4)}(t)$ (۲۱) $\vec{v}_i(t) + \Delta t \ \ddot{\vec{r}}_i(t) + \frac{1}{2} (\Delta t)^2 \ \vec{r}_i^{(3)}(t) + \frac{1}{\epsilon} (\Delta t)^3 \ \vec{r}_i^{(4)}$ $\vec{v}_i^{pr}(t + \Delta t) =$ $\ddot{\vec{r}}_{i}(t) + \Delta t \ \vec{r}_{i}^{(3)}(t) + \frac{l}{2} (\Delta t)^{2} \ \vec{r}_{i}^{(4)}$ $\ddot{\vec{r}}_{i}^{pr}(t + \Delta t) =$ $\vec{r}_{i}^{(3)}(t) + \Delta t \ \vec{r}_{i}^{(4)}$ $\ddot{\vec{r}}_i^{pr}(t + \Delta t) =$

در مرحله بعد، از مقادیر پیش بینی شده و همچنین به کمک مدلهای نیرویی که در صفحات قبل به آن اشاره شد، نیروها وارده $\vec{M}_i(\vec{r}_j^{\,pr}, \vec{v}_j^{\,pr}, \omega_j^{\,pr})$ و گــشتاورهای $\vec{F}_i(\vec{r}_j^{\,pr}, \vec{v}_j^{\,pr}, \omega_j^{\,pr})$ به دانهها محاسبه میشوند. سپس از نیروها و گشتاورهای محاسبه شدہ برای اصلاح^{۳۳} شــتاب خطـی $\vec{r}_i^{corr}(t + \Delta t)$ و شــتاب زاویـهای دانهها $\ddot{\phi}_{i}^{corr}(t+\Delta t)$ استفاده می شود. اگر پیش بینی کاملا دقیق باشد، متغیرهای حرکتی پیشبینی شده میبایست معادله حرکت را ارضاء کنند و $\frac{\ddot{r}_{i}^{corr}}{\dot{r}_{i}} = \frac{\ddot{r}_{i}^{pr}}{\dot{r}_{i}}$ باشد.

پارامتر $\overset{\overleftarrow{i}}{r}$ به عنوان معیاری برای سنجش انحراف مقادیر موقعیت، سرعت و شتاب پیش بینی شده از مقادیر متناسب واقعی، به صورت زیر تعریف می شود:

 $\Delta \ddot{\vec{r}} = \ddot{\vec{r}}_i^{corr} - \ddot{\vec{r}}_i^{pr}$ (۲۲)

گام دوم الگوریتم گیر، متغیرهای پیش بینی شده را با اضافه کردن عددی که از حاصلضرب انحراف \vec{F} بدست آمده است، اصلاح مى كند:

$$\begin{pmatrix} \vec{r}_{i}^{corr}(t+\Delta t) \\ \vec{v}_{i}^{corr}(t+\Delta t) \\ \vec{r}_{i}^{corr}(t+\Delta t) \\ \vec{r}_{i}^{corr}(t+\Delta t) \\ \vec{r}_{i}^{(4)corr}(t+\Delta t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \vec{r}_{i}^{pr}(t+\Delta t) \\ \vec{v}_{i}^{pr}(t+\Delta t) \\ \vec{r}_{i}^{pr}(t+\Delta t) \\ \vec{r}_{i}^{(4)pr}(t+\Delta t) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} c_{0} \\ c_{1} \frac{1}{(\Delta t)^{l}} \\ c_{2} \frac{2}{(\Delta t)^{2}} \\ c_{3} \frac{6}{(\Delta t)^{3}} \\ c_{4} \frac{24}{(\Delta t)^{4}} \end{pmatrix}$$
(YY)

که در آن مقادير ضرايب c_i به مرتبه الگوريتم و نوع معادله ديفرانسيل بستكى دارد. اين ضرايب براى الكوريتم مرتبه پنج عبارتند از:

 $c_0 = \frac{19}{90}, \quad c_1 = \frac{3}{4}, \quad c_2 = 1, \quad c_3 = \frac{1}{2}, \quad c_4 = \frac{1}{12}$ (74)

در انتها پس از اصلاح متغیرهای حرکتی دانهها توسط گام اصلاح كننده الكوريتم، زمان برنامه به اندازه يك گام زماني به جلو برده می شود، $t + t + \Delta t$ و برنامه مدلسازی از گام پیش بینی کننده از سر گرفته شده و ادامه می یابد.

Werner

Gear "

Correction ""

بر اساس مدل عناصر مجزا و بر پایه مدلهای مکانیکی و ریاضی معرفی شده در این پژوهش اقدام به کدنویسی و تهیه یک نرم افزار به زبان برنامه نویسی ++C گردید. برنامه تدوین شده جهت مدلسازی پدیده انتقال ارتعاشی مواد بکار گرفته شد. شکل۳ الگوریتم بکار گرفته شده برای نگارش نرم افزار شبیهسازی حرکت مواد دانهای را نشان میدهد.



شكل ٣: الگوريتم شبيهسازى حركت مواد دانهاى

پس از نگارش نرم افزار مناسب بر پایه مدل عناصر مجزا صحت مدل ریاضی و برنامه نگارش یافته به محک سنجش زده شد. بدین منظور بطوری که در ادامه ملاحظه میشود، نتایج حاصل از بازآفرینی پدیده موسوم به سیالی شدن با نتایج تجربی مرجع [۱] مقایسه گردید.

۴. مدلسازی پدیده سیالی شدن شکل ۴ مکانیزم سادهای را نشان میدهد که در مرجع شماره[۱] برای بازسازی پدیده سیالی شدن معرفی شده است.



شکل ۴: تصویر وسیله تحقیق تجربی سیالی شدن (بر گرفته از [۱] با اصلاح) این مجموعه متشکل از یک ستون محتوی تعدادی ساچمه میباشد که به کمک موتور پلهای و بادامک مرتعش میشوند. نحوه انجام آزمون بدین ترتیب است که ابتدا خروج از مرکز بادامک دستگاه در یک دامنه مشخص تنظیم میشود. سپس دور موتور به تدریج افزوده میشود تا جاییکه در فرکانس معینی گوی انتهایی تماس خود را با گوی زیرین از دست داده، مسیری را بدون تماس طی نموده، مجددا روی گوی زیرین فرود میآید. پس از ثبت فرکانس بعنوان مقدار آزمایش برای یافتن فرکانس بحرانی در دامنه جدید، تکرار میشود. بنا به مرجع[۱]، جهت تشخیص دقیق لحظه جدایش در هر تکرار آزمایش، از یک مدار الکتریکی استفاده شده است. همانطور که در شکل ۵ دیده میشود، این مدار الکتریکی مابین بالاترین ساچمه و ساچمه ماقبل آن برقرار شده است.



شکل۵: لحظه سیالی شدن با مشاهده قطع مدار الکتریکی [۱]

بطوریکه در بالا اشاره شد، با افزایش فرکانس نوسانی به فرکانس بحرانی، بالاترین ساچمه تماس خود را با ساچمه پایینی از دست میدهد و این امر موجب قطع جریان الکتریکی و ثبت فرکانس بحرانی میگردد.

این آزمایش ابتدا با ۲ گوی، سپس با ۲۰ گوی در دامنههای نوسانی مختلف، تکرار و نتایج آن در شکل ۶ به نمایش در آمده است.



شکل۶: شتاب بحرانی بر حسب فرکانس [۱] مدل در نظر گرفته شده برای بازسازی پدیده سیالی شدن شامل سامانه ای متـشکل از یـک صفحه مـرتعش، دانـه هـای کـروی ویسکوالاستیک و دیوارههای محدود کننـده است. در ایـن مـدل بـه ترتیبی که در بخش ۲ ایـن مقالـه توضیح داده شـد تـا حـد امکـان هندسه برخورد به شکل واقع بینانه بازسازی شـده است. جـدول ۱ مقادیر متغیرهای مدلسازی از جمله خصوصیات دانههای کروی بکـار رفته را نمایش میدهد.

جدول ۱: مقادیر متغیرهای مدلسازی

مقدار	علامت	نام خصوصيت
۶×۱۰ ^{-۶}	Δt	گام زمانی (ثانیه)
۱۲/۵	R	شعاع دانه (میلیمتر)
۷۷۰۰	т	چگالی (کیلوگرم/مترمکعب)
•/٢٩	υ	ضريب پوآسون
71.	Y	مدول یانگ (گیگا پاسکال)
• /۵	μ	ضريب اصطكاك
۰ /٣	η	ضریب اتلاف انرژی
۰ /٣	γ^t	ثابت میرایی

شرایط مرزی سیستم عبارتست از یک صفحه که از یک طرف توسط یک دیواره محدود گشته و دارای معادله ارتعاشی زیر است: (۲۵) $y = A\cos(\omega t)$ که در آن A دامنه و ω فرکانس ارتعاش میباشد. با توجه به رابطه ۲۵، شتاب ارتعاشی صفحه عبارتست از: $y = A\omega^2 \cos(\omega t)$ (۲۶) $y = A\omega^2 \cos(\omega t)$ شکل ۷ چند نما از بازسازی فرآیند سیالی شدن را به کمک برنامه نگاشته شده نمایش می دهد.

 $t = 0.2 \sec \theta$

 $t = 0 \sec \theta$

 $t = 0.5 \sec \theta$

 $t = .35 \sec$

شکل۷: چند تصویر نمونه از بازسازی پدیده سیالی شدن

مدلسازی با در نظر گرفتن مقداری ثابت برای دامنه ارتعاشی یعنی پارامتر A در رابطه ۲۵ آغاز می شود. در هر آزمون ضمن ثابت نگه داشتن دامنه و تغییر فرکانس در بازه ۶ تا ۲۲ هرتز، فرکانسی که در آن دانه اول تماس خود را با دانه دوم از دست می دهد بعنوان فرکانس بحرانی ثبت می گردد.

تسشخیص دقیق لحظه جدایش دو کره، با کنترل پارامتر تغییر شکل ξ_{ij} در هر گام زمانی، میسر گشته است. همانطور که در در ابتدای مقاله و در رابطه ۶ نشان داده شد، این پارامتر برابر با اختلاف میان مجموع شعاع دو کره و فاصله مراکز آن دو میباشد. لذا به محض منفی شدن این مقدار، برنامه متوقف و فرکانس ارتعاشی ثبت میشود. از فرکانس بحرانی ثبت شده، جهت محاسبه شتاب بحرانی یعنی $2 \omega R$ در رابطه ۲۶ استفاده میشود.

شکل ۸ نتایج حاصل از محاسبه شتاب بحرانی در مقابل فرکانس را نشان میدهد. مقایسه این نتایج با نتایج مندرج در شکل ۶ موید همسوئی مدلسازی این مقاله با نتایج تجربی موجود در مرجع [۱] است.



granular mixtures, Mech. Eng. PhD Thesis, Worcester Polytechnic Institute, 1999.

[r]- Klongboonjit, S., *The effects of particle elasticity on the convection in deep vertically shaken particles beds*, Mech. Eng. PhD Thesis, University of Southern California, $r \cdot \cdot \delta$.

[۴]- Wassgren, C., Vibration of granular materials, PhD Thesis, California Institute of Technology, 1999.

[Δ]- Hsiau, S. S., and Pan, S. J., "Motion state transitions in a vibrated granular bed," Powder technology, Vol. 9*F*, pp. 719–77*F*, 199A.

[*γ*]- Pak, H. K., Van Doorn, E., and Behringer, R. P., "Effects of ambient gases on granular materials under vertical vibration," Phys. Rev. Letters, Vol. ν^{*τ*}, pp. *τγτγτγτγτγτβτβ*.

[γ]- Shinbrot, T., and Fernando J. M., "Reverse Buoyancy in shaken granular beds ," Phys. Rev. Letters, Vol. λ 1, pp. ϵ γ β Δ - ϵ γ β λ .

[λ]- Rosato, A., Strandburg, K. J., Prinz, F., and Swendsen, R. H., "Why the brazil nuts are on top: Size segregation of particulate matter by shaking,"Phys. Rev. Letters, Vol. $\Delta\lambda$, pp. 1. TA-1. F., 19AY.

[9]- Umbanhowar, P., Melo, F., "Periodic, aperiodic and transient patterns in vibrated granular layers," Physica A, Vol. 749, pp. 1-9, 1994.

[$1\cdot$]- Bizon, C., Shattuck, M. D., Swift, J. B., McCormick, W. D., Harry, L.S., "Patterns in "D vertically oscillated granular layers: Simulation and experiment," Phys. Rev. Letters, Vol. λ , pp. ΔY -F, 199 λ .

[11]- Garcimartin, A., Maza, D., and Zuriguel, I., "Convective motion in a vibrated granular layer," Phys. Rev. E, Vol. ρ_{Δ} , " r_1r_r , r_{r-r} .

[17]- Warr, S., Jonathan, M., and Jacques, T. H., "Fluidization of a two dimensional granular system: Experimental study and scaling behavior," Phys. Rev. E, Vol. Δ 7, pp. $\Delta\Delta\Lambda$ 7– $\Delta\Delta$ 9 Δ , 199 Δ .

[17]- Garcimartin, A., Pastor, J.M., Arevalo, R. and Maza, D., "Convection in a vibrated granular layer", The European Physical Journal, pp. **TT1-TF**, **T**··**Y**.

[1^{ξ}]- Bernard, P., and Dziugys, A., "Numerical simulation of the motion of granular material using object-oriented techniques," Journal of Computer Methods in Applied Mechanics and Engineering, Vol. 191, pp. 19A7- $7 \cdot \cdot 7$.

[¹°]- Brilliantov, N., Spahn, F., Hertzsch, J., and Poschel, T., "A model for collisions in granular gases," J. Phys. Rev., Vol .°^r, ¹⁹⁹⁷.

[19]- Allen, M. P., Tildesley, D. J., Computer

simulations of liquids. Clarendon Press, Oxford, 1947. [17]- Gear, C. W., Numerical initial value problems in ordinary differential equations, Prentice-Hall, Englewood Cliffs. 1971. همانطور که قبلا اشاره شد، نتایج مندرج در بررسی تجربی مرجع [۱] موید آنستکه عدد فرود تابعی از فرکانس بوده و حتی در I > T نیز امکان رخ دادن پدیده سیالی شدن وجود دارد. از این رو در ادامه پژوهش، با استفاده از رابطه ۱ و فرض مقدار ۹/۸۱ برای شتاب ثقل دانهها، مقدار عدد فرود در طی مدلسازی محاسبه گردید. نتایج حاصل به صورت عدد بی بعد فرود در مقابل فرکانس در شکل ۹ به نمایش در آمده است. همانطور که دیده می شود حتی در اعداد فرود کمتر از ۱ نیز پدیده سیالی شدن رخ می دهد.



۴. نتیجهگیری و جمعبندی

در این مقاله به بررسی پدیده سیالی شدن ذرات انباشته شده بر روی هم در شرایط ارتعاش پرداخته شده است. پدیده سیالی شدن از زمره رفتارهای مواد دانه ای در شرایط برانگیزش لرزشی می باشد. به منظور مدلسازی این یدیده با فرض رفتار ویسکوالاستیک برای دانه ها معادلات حاکم معرفی گردیده است. در مدل دو بعدی تنظیم شده از دیسکها بعنوان دانه استفاده شده است. بر مبنای معادلات ارائه شده یک برنامه رایانه ای نگارش یافته و از آن برای پیش بینی شرايط وقوع يديده سيالي شدن استفاده گرديده است. براي آزمودن صحت مدلسازی از نتایج بدست آمده در آزمونهای تجربی دیگر پژوهشگران که در متن مقاله به آن اشاره شده بهره گرفته شده است. نتایج تحلیل در قالب نمودارهای شتاب بحرانی در مقابل فرکانس و عدد فرود^{۳۴} در مقابل فرکانس ارائه شده است. مقایسه نتایج حاصل از این مدلسازی و کارهای تجربی دیگران نشان می دهد که مدل رياضي عناصر مجزا براي پيش بيني سيالي شدن مناسب است. ارائه نتایج بر حسب عدد فرود نشان میدهد که به ازاء عدد فرود کوچکتر از ۱ نیز وقوع یدیده سیالی شدن محتمل است.

مراجع

[1]- Poschel, T., Schwager, T., and Saluena, C.,
"Vertically shaken column of spheres. Onset of fluidization," Europ. Phys. J. C, Vol. ٤, ٢٣٣, ٢٠٠١.
[٢]- Wang, L., *Vibratory sieving of mono-sized granular assemblies and vibratory size segregation of binary*