

## محاسبه تنش در تاوه‌های با تقویت طولی به کمک روش مقاطع

فریدون ایرانی - عضو هیات علمی دانشگاه مهندسی

(تاریخ ارائه مهرماه ۱۳۶۹)

### چکیده مقاله

این مقاله به کمک مجموع تئوری تیرها و صفحات به تحلیل تاوه‌های با تقویت طولی می‌پردازد.

در روش مقاله ابتدا به کمک خطوط برش مناسب طولی تاوه را به مقاطع تیر و تاوه (ی مستطیلی) تجزیه کرده و عکس‌العمل‌های هر یک از مقاطع تجزیه شده را بررسی مقطع مجاور خود اعمال می‌کنیم. سپس با استفاده از تئوری مناسب مقادیر تغییر مکان‌های لبه‌های خارجی قطعات را در طول برش‌های اعمال شده محاسبه کرده و سازگاری این تغییر مکان‌ها را در قطعات مجاور یکدیگر تأمین می‌کنیم.

معادلات مربوط به سازگاری تغییر مکان‌ها، مقادیر نیروهای اعمال شده بر لبه‌های برش خورده، مقاطع را معین می‌کند. با استفاده از این مقادیر بدست آمده، تحلیل تنش و تغییر مکان سازه ممکن خواهد بود.

خطوط برش طولی باید در مقاطعی اعمال شود که تحلیل تقویت طولی تاوه به کمک تئوری تیرها ممکن گردد.

### ۱- مقدمه

در پل‌سازی برای بوسیله کف اتومبیل روی پل‌های فولادی از تاوه‌های با تقویت طولی به فراوانی استفاده می‌شود. تقویتهای طولی که خود از ورقهای فولادی تهیه می‌شوند به تناسب مشخصات و ابعاد پل‌ها شکل‌های گوناگونی دارند. مقطع عرضی برخی از این نوع کفها در شکل (۱) نشان داده شده است. در این مقاله برای تحلیل دقیق تنش در این گونه تاوه‌ها از روش مقاطع استفاده شده است. در این روش تقویتهای طولی کف را مانند تیر یعنی نیم‌عرضی بدون تغییر مقطع عرضی و عناصر تخت کف که بین تقویتها

ضمیمه (۲) تعاریف علائم به کاررفته در مقاله

v : ضریب پواسن

y : عرض صفحه در امتداد محور y

b : عرض صفحه در امتداد محور y

$$D = \frac{E\delta^3}{12(1-v^2)}$$

$\delta$  : ضخامت صفحه

$E.\bar{E}$  : مقادیر ثابت نابع تغییر مکان در امتداد محور z

$F.\bar{F}$  : مقادیر ثابت نابع تغییر مکان در امتداد محور z

$f_m(y)$  : بخشی از نابع ایری که نابع تغییرات z است

$g_r$  : ضریب سری فوریه مربوط به نابع بار قائم موثر بر لبه، راست صفحه

$g_1$  : ضریب سری فوریه مربوط به نابع بار قائم موثر بر لبه، چپ صفحه

x : طول صفحه در امتداد محور x

$m_r$  : ضریب سری فوریه مربوط به نابع لگر خمی موثر بر لبه، راست صفحه

$m_1$  : ضریب سری فوریه مربوط به نابع لگر خمی موثر بر لبه، چپ صفحه

$M_r$  : لگر خمی موثر بر لبه، راست صفحه

$M_1$  : لگر خمی موثر بر لبه، چپ صفحه

$N_r$  : بار عرضی موثر بر لبه، راست صفحه

$N_1$  : بار عرضی موثر بر لبه، چپ صفحه

$Q_r$  : بار قائم موثر بر لبه، راست صفحه

$Q_1$  : بار قائم موثر بر لبه، چپ صفحه

$S_r$  : ضریب سری فوریه مربوط به نابع بار عرضی موثر بر لبه، راست صفحه

$S_1$  : ضریب سری فوریه مربوط به نابع بار عرضی موثر بر لبه، چپ صفحه

$t_r$  : ضریب سری فوریه مربوط به نابع بار برشی موثر بر لبه، راست صفحه

$t_1$  : ضریب سری فوریه مربوط به نابع بار برشی موثر بر لبه، چپ صفحه

$T_r$  : بار برشی موثر بر لبه، راست صفحه

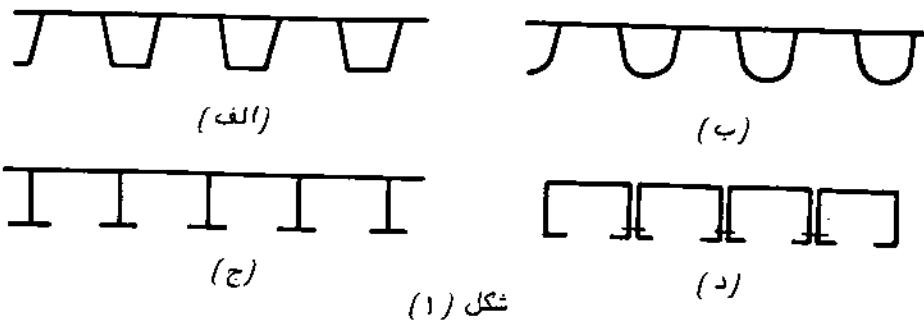
$T_1$  : بار برشی موثر بر لبه، چپ صفحه

$U_r$  : تغییر مکان در امتداد محور x لبه، راست صفحه

$U_1$  : تغییر مکان در امتداد محور x لبه، چپ صفحه

$V_r$  : تغییر مکان در امتداد محور y لبه، راست صفحه

قرار دارند مانند تاوهی مستطیلی در نظر خواهیم گرفت و با اعمال روابط سازگاری تغییر مکانها بین این دو نوع قطعات یکپارچگی قطعه نامی خواهد شد.

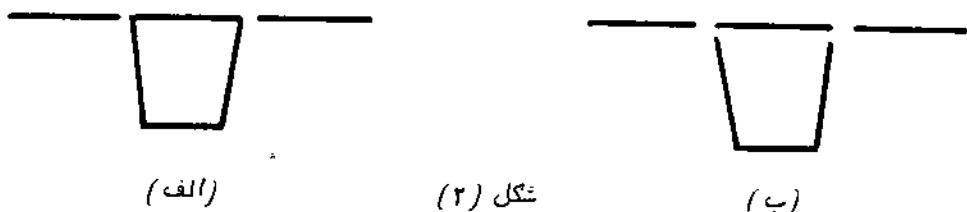


شکل (۱)

فرضیات حاکم بر این روش همان فرضیات حاکم بر تئوری صفحات نازک ارجاعی، همگن و ایزوترب و همچنین فرضیات حاکم بر تئوری تیرهای با مقطع جدار نازک است. این روش زمانی قابل استفاده است که بتوان نکیه‌گاههای دوسركف را ساده فرض کرد. البته در مورد کفهای یکسره که روی نکیه‌گاههای ساده، میانی قرار دارند نیز این روش کاملانه قابل استفاده است.

## ۲ - طریقه اعمال روش مقاله

فرض می‌شود که اعمال روش مقاله برکف نشان داده شده در شکل (۱ - الف) مورد نظر باشد. در این صورت می‌توان این کف را به دو صورت نشان داده شده در شکل (۲ - الف) تجزیه کرد. در حالت شکل (۲ - الف) کف مورد نظر را به دو تاوه و یک تیر تبدیل کرده‌ایم و در حالت شکل (۲ - ب) همین کف به سه تاوه مستطیلی و یک تیر نیز، تبدیل شده است. بدیهی است که اگر از روش تجزیه به صورت شکل (۲ - ب) استفاده کنیم نتایج به دست آمده برای شهابی کف دقیقتر از روش تجزیه به صورت شکل (۲ - الف) خواهد بود ولی استفاده از این چیز روشی مستلزم صرف وقت بیشتری نیز می‌باشد.



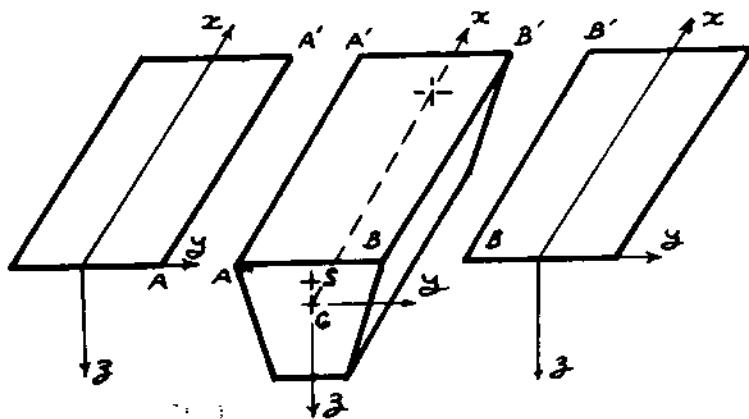
شکل (۲)

(ب)

(الف)

از تجزیه هر یک از کتفهای فوق عناصری بددست می‌آید که تحت تاثیر سرو و لنگر در طول دو برش طولی دوطرف خود می‌باشد. تغییر مکان هر یک از نقاط مقطع قطعه تابع نیروها و لنگر موثر بر قطعه است، یکارچگی کف زمانی تامین خواهد شد که سازگاری تغییر مکانها بین دو قطعه واقع در طرفین یک خط برش تامین شده باشد. تغییر مکانهای قطعات که در طول برشها (ی  $A'A'$  و  $B'B'$  در شکل (۳)) بوجود می‌آید به صورت زیراست.

- ۱ - تغییر مکان طولی لبه، برش خورده در امتداد محور  $X$
- ۲ - تغییر مکان عرضی لبه، برش خورده در امتداد محور  $Y$

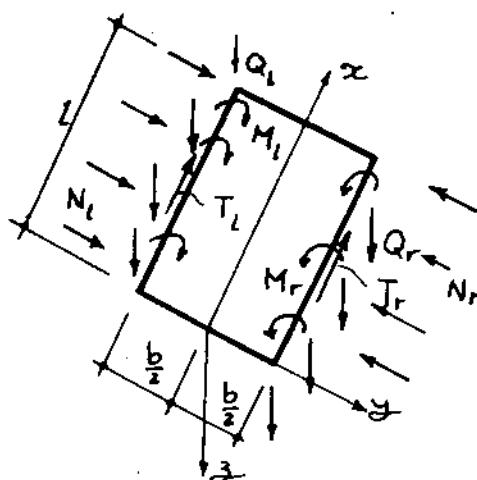


شکل (۳)

- ۳ - تغییر مکان قائم لبه، برش خورده در امتداد محور  $Z$
- ۴ - دوران لبه، برش خورده در جهت ساعتگرد حول محور  $X$

### ۳ - روابط مربوط به تغییر مکانهای صفحه

روابط مربوط به تغییر مکانهای صفحه در طول هر یک از دو لبه، خود در مرجع (۵) آورده شده است که در این قسمت نیز به صورت خلاصه برای صفحه نشان داده شده در شکل (۴) ذکر می‌شود.



شکل (۴)

$$T_r = \sum_{m=1}^{\infty} t_r \cos \frac{m\pi x}{l}$$

$$T_l = \sum_{m=1}^{\infty} t_l \cos \frac{m\pi x}{l}$$

$$N_r = \sum_{m=1}^{\infty} s_r \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$N_l = \sum_{m=1}^{\infty} s_l \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$Q_r = \sum_{m=1}^{\infty} q_r \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$Q_l = \sum_{m=1}^{\infty} q_l \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$M_r = \sum_{m=1}^{\infty} m_r \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$M_l = \sum_{m=1}^{\infty} m_l \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$v_{y=\pm b/2} = \frac{1}{2tE} \sum_{m=1}^{\infty} \left[ \frac{l}{m\pi} \left\{ l_r (\Theta + \bar{\Theta}) + l_l (\Theta - \bar{\Theta}) + \frac{s_r}{s_l} (\eta + \bar{\eta}) - 2\nu \right\} + \frac{s_l}{s_r} (\eta - \bar{\eta}) \right] \cos \frac{m\pi x}{l}$$

$$v_{y=\pm b/2} = \frac{\pm 1}{2tE} \sum_{m=1}^{\infty} \left[ \frac{l}{m\pi} \left\{ l_r (\eta + \bar{\eta} - 2\nu) + l_l (\eta - \bar{\eta}) + s_r \left( \frac{\partial \eta}{\partial y} \pm \frac{\partial \bar{\eta}}{\partial y} \right) \right\} + s_l \left( \frac{\partial \eta}{\partial y} \pm \frac{\partial \bar{\eta}}{\partial y} \right) \right] \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (2)$$

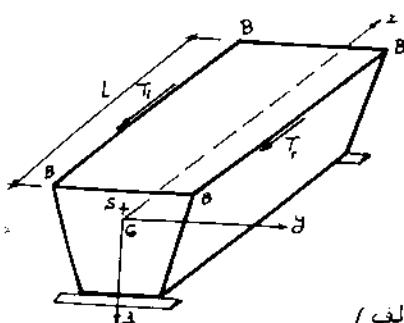
$$w_{y=\pm b/2} = \frac{1}{2D} \sum_{m=1}^{\infty} \left[ \frac{l}{m\pi} \left\{ 2\Delta_3 K \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 - (\Delta_1 \pm \bar{\Delta}_1) m_r - (\Delta_1 \pm \bar{\Delta}_1) m_l + 2 \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 [(\Delta_2 \pm \bar{\Delta}_2) g_r + (\Delta_2 \pm \bar{\Delta}_2) g_l] \right\} \sin \frac{m\pi x}{l} \right]$$

$$\phi_{y=\pm b/2} = \frac{\pm 1}{2D} \sum_{m=1}^{\infty} \left[ \frac{l}{m\pi} \left\{ 4\nu \Delta_0 K \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 - 2[(\Delta_4 \pm \bar{\Delta}_4) m_r + (\Delta_4 \mp \bar{\Delta}_4) m_l] + \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 [(\Delta_5 \pm \bar{\Delta}_5) g_r + (\Delta_5 \mp \bar{\Delta}_5) g_l] \right\} \sin \frac{m\pi x}{l} \right]$$

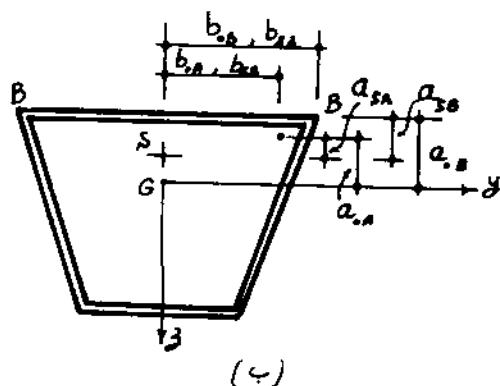
برای دستیابی به تعاریف علائم به کار رفته و مسخنات کماب و سوابع که در من مقاله معین شده است به صفحه (۱) و (۲) مراجعه شود.

#### ۴- روابط مربوط به تغییر مکانیهای تیر

الف- روابط مربوط به تاثیر نیروی برشی موتور در طول خطوط برش



شکل (۵) - (الف)



(ب)

AA : امتدادی که در آن امتداد تغییرمکان حاصل از نیرو محاسبه می شود .

BB : امتدادی که در آن امتداد نیروی واردہ اثر می کند .

شکل (۵)

با توجه به شکل (۵-الف) فرض می شود که دو نیروی برشی

$$T_r = \sum_{m=1}^{\infty} t_r \cos \frac{m\pi x}{l}$$

$$T_l = \sum_{m=1}^{\infty} t_l \cos \frac{m\pi x}{l}$$

به ترتیب در طول دو لبه سمت راست و سمت چپ تیر اثر کند . در شکل (۵) نقطه S مرکز برش و نقطه G مرکز نقل مقطع تیر است .

الف - ۱ - تغییرمکانهای حاصل از تاثیر نیروی  $T_r$

۱ - تغییرمکان طولی در امتداد محور x بعضی  $U_x$  کرنشی که از اثر نیروی  $T_r$  در امتداد AA بوجود می آید به صورت زیر محاسبه جواهد شد :

$$\epsilon_x = \int_0^x \frac{T_r b_{SB} b_{OA}}{EI_z} dx + \int_0^x \frac{T_r a_{SB} a_{OA}}{EI_y} dx +$$

$$\int_0^x \frac{T_r}{EA} dx$$

(۳)

یک چنین کرشنی سبب تغییر مکانی بر طبق رابطه (۴) می شود .

$$\begin{aligned} U(x) &= \int_0^x \epsilon dx = \left( \frac{b_{SB}}{EI_z} \frac{b_{OA}}{x} + \frac{a_{SB}}{EI_y} \frac{a_{OA}}{x} + \frac{1}{EA} \int_0^x \int_0^x T_r dx^2 \right. \\ &= - \frac{1}{E} \sum_{m=1}^{\infty} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 \left[ \frac{1}{A} \left( \frac{a_{SB}}{EI_y} + \frac{b_{SB}}{EI_z} \right) + \frac{b_{SB}}{EI_z} \frac{b_{OA}}{x} \right] \cos \frac{m\pi x}{l} \end{aligned} \quad (4)$$

۲- تغییر مکان عرضی در امتداد محور Y یعنی  $V_T$  در این حالت داریم :

$$\frac{d^2 V}{dx^2} = \frac{M_z}{EI_z} = \frac{b_{SB}}{EI_z} \int_0^x T_r dx \quad (5)$$

$$V(x) = \frac{b_{SB}}{EI_z} \int_0^x \int_0^x \int_0^x T_r dx = \frac{b_{SB}}{EI_z} \sum_{m=1}^{\infty} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^3 t_r \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (6)$$

۳- تغییر مکان فائم در امتداد محور Z یعنی  $W_T$

در این حالت نیز مشابه حالت قبل خواهیم داشت :

$$\frac{d^2 W}{dx^2} = \frac{M_y}{EI_y} = - \frac{a_{SB}}{EI_y} \int_0^x T_r dx \quad (7)$$

$$W(x) = - \frac{a_{SB}}{EI_y} \int_0^x \int_0^x \int_0^x T_r dx = - \frac{a_{SB}}{EI_y} \sum_{m=1}^{\infty} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^3 t_r \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (8)$$

۴- دوران حول محور X درجهت ساعتگرد یعنی  $\phi_T$  با استفاده از شرایط پیچش جدار نازکها خواهیم داشت .

$$EC_v \frac{d^4 \phi}{dx^4} - G I_t \frac{d^2 \phi}{dx^2} = \frac{d T}{dx} \phi = -W \sum_{m=1}^{\infty} \left( \frac{m\pi}{l} \right)^3 t_r \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (9)$$

$$\begin{aligned} \phi(x) &= C_1 + C_2 e^{\beta x} + C_3 e^{-\beta x} + \sum_{m=1}^{\infty} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^3 \\ &\quad \frac{W t_r}{EC_v \left[ \left( \frac{m\pi}{l} \right)^2 + \frac{G I_t}{EC_v} \right]} \sin \frac{m\pi x}{l} \end{aligned} \quad (10)$$

چون در حالی که برش وحدت ندارد مقدار فوئی باید صفر شود لذا خواهد شد و خواهیم داشت.

$$\phi(x) = \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l}{m\pi} \frac{wt_r}{EC_v \left[ \left( \frac{m\pi}{l} \right)^2 + \frac{EI_t}{EC_v} \right]} \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (11)$$

### الف - ۲ - تغییر مکانهای حاصل از تاثیر $T_x$ و $T_z$ در امتداد خطوط برش

با استفاده از روابط (۴)، (۶) و (۱۱) می‌توان روابط مربوط به تغییر مکانهای حاصل از تاثیر  $T_x$  و  $T_z$  را در طول دو خط برش سمت راس و سمت چپ بیر به صورت زیر به دست آورد.

$$(U_T)_r = - \frac{1}{E} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l}{m\pi} 2 \left[ \left( \frac{1}{A} + \frac{a_{SB} a_{OB}}{I_y} - \frac{b_{SB} b_{OB}}{I_z} \right) t_l + \left( \frac{a_{SB} a_{OB}}{I_y} + \frac{b_{SB} b_{OB}}{I_z} \right) t_r \right] \cos \frac{m\pi x}{l}$$

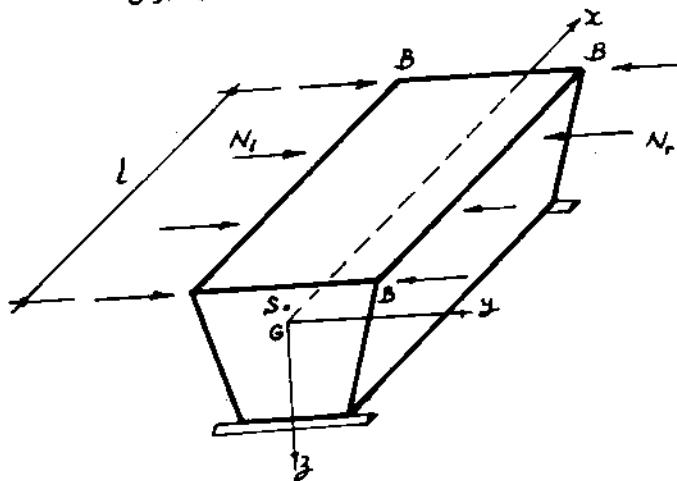
$$(U_T)_l = - \frac{1}{E} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l}{m\pi} 2 \left[ \left( \frac{1}{A} + \frac{a_{SB} a_{OB}}{I_y} - \frac{b_{SB} b_{OB}}{I_z} \right) t_l + \left( \frac{a_{SB} a_{OB}}{I_y} + \frac{b_{SB} b_{OB}}{I_z} \right) t_r \right] \cos \frac{m\pi x}{l}$$

$$(V_T)_r = (V_T)_l = - \frac{b_{SB}}{EI_z} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l}{m\pi} \left( t_l - t_r \right) \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$(W_T)_r = (W_T)_l = - \frac{a_{SB}}{EI_y} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l}{m\pi} \left( t_l + t_r \right) \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$(\phi_T)_r = (\phi_T)_l = - \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l}{m\pi} \frac{wt_l - wt_r}{EC_v \left[ \left( \frac{m\pi}{l} \right)^2 + \frac{EI_t}{EC_v} \right]} \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (12)$$

ب - روابط مربوط به ناشر سیروی عرضی موثر در طول خطوط برش



شکل (۶)

با توجه به شکل (۶) فرض می شود که دو سیروی عرضی

$$N_r = \sum_{m=1}^{\infty} s_r \sin \frac{m\pi x}{L}$$

$$N_l = \sum_{m=1}^{\infty} s_l \sin \frac{m\pi x}{L}$$

به ترتیب در طول دو لبه، سمت راست و سمت چپ سیروی اثر کند. در اینجا نیز با توجه به مشخصات معطع که در شکل (۵ - ب) نشان داده شده است به استخراج روابط لازم می پردازیم.

ب - ۱ - تغییرمکانهای حاصل از ناشر سیروی  $N_z$

۱ - تغییرمکان طولی در امداد محور  $x$  یعنی  $U_n$

کرستی که از اثر خصی سیروی  $N_z$  در امداد AA موجود می آید به صورت زیر خواهد بود

$$\epsilon_x = \frac{M_z b_{OA}}{EI_z} = - \frac{b_{OA}}{EI_z} \int_0^x \int_0^x N_r dx^2 \quad (13)$$

اگر اثر بیجنسی سیروی  $N_z$  را در نظر نگیریم. لذگر بیجنسی موجود آمده خواهد شد.

$$\alpha_{SB} N_r = m_t = \alpha_{SB} \sum_{m=1}^{\infty} S_r \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (14)$$

و چون با توجه به تئوری پیچش جدار نارکها داریم،

$$U(x) = \frac{d\phi}{dx} w$$

$$EC_v \frac{d^3}{dx^3} \left( \frac{d\phi}{dx} \right) - \alpha I_t \frac{d}{dx} \left( \frac{d\phi}{dx} \right) = m_t$$

$$EC_v \frac{d^3 U}{dx^3} - \alpha I_t \frac{dU}{dx} = m_t = \alpha_{SB} \sum_{m=1}^{\infty} S_r \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (15)$$

با حل رابطه (15) خواهیم داشت.

$$U_1(x) = C_1 e^{\beta x} + C_2 e^{-\beta x} + C_3$$

$$\sum_{m=1}^{\infty} \frac{w \alpha_{SB} S_r}{\left( \frac{m\pi}{l} \right)^3 + \left( \frac{m\pi}{l} \right)^2 EC_v} \cos \frac{m\pi x}{l} \quad (16)$$

این رابطه باید باز  $\int_0^x S_r dx + U_1(x) = 0$  برابر با صفر شود لذا "خواهد بود و نهایتاً" داریم،

$$U(x) = \int_0^x S_r dx + U_1(x) = \frac{1}{E} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \frac{\frac{b}{I_z} \frac{l^3}{m\pi} + \frac{l}{m\pi}}{C_v \left[ \left( \frac{m\pi}{l} \right)^2 + \frac{\alpha I_t}{EC_v} \right]} \right\} S_r \cos \frac{m\pi x}{l} \quad (17)$$

۲ - تغییر مکان عرضی در امتداد محور  $y$  یعنی  $V_n$  با توجه به شکل (۶) لنگرخمشی حول محور  $z$  خواهد شد.

$$M_z = - \int_0^x \int_0^x N_r dx^2 \quad (18)$$

$$\frac{d^2 V}{dx^2} = - \frac{M_z}{EI_z} = - \frac{1}{EI_z} \int_0^x \int_0^x N_r dx^2$$

$$v_1(x) = - \frac{1}{EI_z} \int_0^x \int_0^x \int_0^x \int_0^x N_r dx^4 = \\ - \frac{1}{EI_z} \sum_{m=1}^{\infty} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^4 S_r \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (19)$$

اثر پیچشی سیروی  $N$  به صورت زیر عمل خواهد کرد.

$$m_t = - GI_t \frac{d^2 \phi}{dx^2} = \sum_{m=1}^{\infty} a_{SB} S_r \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$\phi(x) = - \frac{a_{SB}}{GI_t} \sum_{m=1}^{\infty} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 S_r \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (20)$$

تغییر مکان عرضی حاصل از پیچش مقطع خواهد شد.

$$v_2(x) = a_{SA} \phi(x) = - \frac{a_{SA} a_{SB}}{GI_t} \sum_{m=1}^{\infty} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 S_r \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (21)$$

و به این ترتیب تغییر مکان عرضی کل می‌شود

(22)

$$v(x) = v_1 + v_2 = - \sum_{m=1}^{\infty} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 \left[ \frac{1}{EI_z} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 + \frac{a_{SA} a_{SB}}{GI_t} \right] S_r \sin \frac{m\pi x}{l}$$

۳- تغییر مکان قائم در امتداد محور Z یعنی  $w_N$  دیدیم که راویه پیچش حاصل از تاثیر سیروی  $N$  به صورت زیر است (رابطه ۲۰)

$$\phi(x) = - \frac{a_{SB}}{GI_t} \sum_{m=1}^{\infty} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 S_r \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (20)$$

از این طریق تغییر مکان قائم خواهد شد.

$$w_N(x) = - \frac{a_{SB} b_{SA}}{GI_t} \sum_{m=1}^{\infty} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 S_r \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (23)$$

۴- دوران حول محور X درجهت ساعتگرد یعنی  $\phi_N$

راویه پیچی حاصل از تاثیر نیروی  $N_x$  با رابطه (۲۰) معین شد.

$$\phi(x) = - \frac{a_{SB}}{G I_t} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l^2}{m\pi} s_r \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (20)$$

ب - ۲ - تغییر مکانهای حاصل از تاثیر  $N_x$  در امتداد خطوط برش با استفاده از روابط (۱۷)، (۲۲)، (۲۳) و (۲۰) می‌توان روابط مربوط به تغییر مکانهای حاصل از تاثیر  $N_x$  را در طول دو خط برش سمت راست و سمت چپ تیر به صورت زیر به دست آورد.

$$(u_{Nl})_r = \pm \frac{1}{E} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \frac{b_{OB}}{I_z} \frac{l^2}{m\pi} + \frac{l}{m\pi} \frac{\frac{W_a}{E} s_{B}}{c_v \left[ \left( \frac{m\pi}{l} \right)^2 + \frac{G I_t}{E c_v} \right]} \right\} (s_l - s_r) \cos \frac{m\pi x}{l}$$

$$(v_{Nr})_r = (v_{Nl})_r = \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l^2}{m\pi} \left[ \frac{1}{E I_z} \frac{l^2}{m\pi} + \frac{a_{SB}}{G I_t} \right] (s_l - s_r) \sin \frac{m\pi x}{l}$$

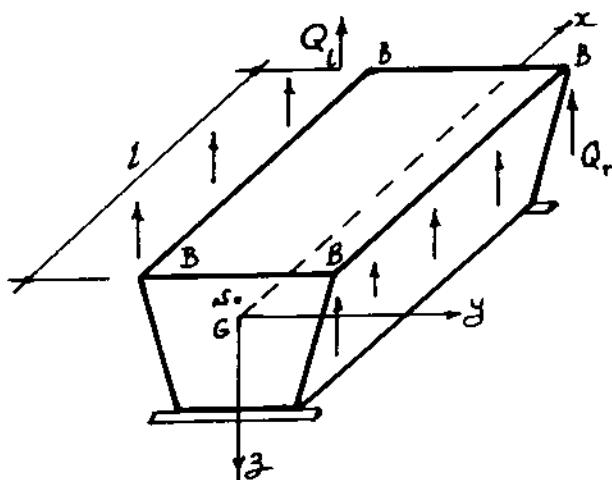
$$(w_{Nr})_r = \pm \frac{a_{SB} b_{SB}}{G I_t} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l^2}{m\pi} (s_l - s_r) \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$(\phi_{Nr})_r = (\phi_{Nl})_r = \frac{a_{SB}}{G I_t} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l^2}{m\pi} (s_l - s_r) \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (24)$$

ج - روابط مربوط به تاثیر نیروی قائم موثر در طول خطوط برش

$$Q_r = \sum_{m=1}^{\infty} g_r \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$Q_l = \sum_{m=1}^{\infty} g_l \sin \frac{m\pi x}{l}$$



شکل (۷)

چون این حالت بنحوی مشابه با تأثیر نیروی عرضی است لذا از محاسبه مجدد مقادیر تغییر مکانها صرفنظر شده و روابط نهایی را ارائه می‌دهیم.

$$\langle u_{Q_r} \rangle = \langle u_{Q_l} \rangle = - \frac{1}{E} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \frac{a_{OB}}{I_y} \frac{l^2}{m\pi} (g_l + g_r) + \right.$$

$$\left. \frac{wb_{SB} (g_l - g_r)}{c_v \left[ \left( \frac{m\pi}{l} \right)^2 + \frac{b^2}{EI_t} \right]} \right\} \cos \frac{m\pi x}{l}$$

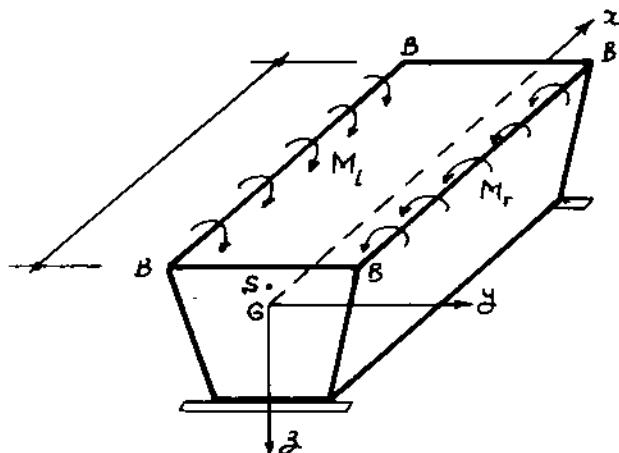
$$\langle v_{Q_r} \rangle = \langle v_{Q_l} \rangle = \frac{b_{SB} a_{SB}}{G I_t} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l^2}{m\pi} (g_l + g_r) \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$\langle w_{Q_l} \rangle = - \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l^2}{m\pi} \left\{ \left[ \frac{1}{EI_y} \frac{l^2}{m\pi} + \frac{b^2}{G I_t} \right] g_l + \right.$$

$$\left. \left[ \frac{1}{EI_y} \frac{l^2}{m\pi} + \frac{b^2}{G I_t} \right] g_r \right\} \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$\langle \phi_{Q_r} \rangle = \langle \phi_{Q_l} \rangle = \frac{b_{SB}}{G I_t} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l^2}{m\pi} (g_l - g_r) \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (25)$$

## د - روابط مربوط به تاثیر لنگرهای بیچشی موثر در طول خطوط برش



شکل (۱)

با فرض اینکه بتوان لنگرهای بیچشی موثر در طول برشها BB را با روابط زیر نشان داد.

$$M_r = \sum_{m=1}^{\infty} m_r \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$M_l = \sum_{m=1}^{\infty} m_l \sin \frac{m\pi x}{l}$$

به استخراج روابط تغییر مکان و دوران می پردازیم .

د - ۱ - تغییر مکانهای حاصل از تاثیر لنگر  $M_r$

۱ - تغییر مکان طولی در امتداد محور X یعنی  $U_M$

با توجه به محاسبات مشابهی که قبلاً انجام شد (رابطه ۱۵) خواهیم داشت .

$$U_M(x) = \frac{1}{EC_v} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{\frac{w_m}{r}}{\left[ \left( \frac{m\pi}{l} \right)^2 + \frac{G I_t}{EC_v} \right]} \cos \frac{m\pi x}{l} \quad (26)$$

۲ - تغییر مکان عرضی در امتداد محور Y یعنی  $V_M$  در اینجا سیز به توجه به محاسبات مشابه قابلی و با توجه به اینکه داریم ،

$$\frac{m}{t} = - \frac{G I_t}{d x^2} \frac{d^2 \phi}{d x^2} = \sum_{m=1}^{\infty} m_r \sin \frac{m \pi x}{l}$$

نهایتاً خواهیم داشت:

$$v_M(x) = - \frac{a_{SA}}{G I_t} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l}{m \pi} \overset{\leftarrow}{z} m_r \sin \frac{m \pi x}{l} \quad (27)$$

۳- تغییر مکان قائم در امتداد محور Z یعنی  $w_M$  مشابه با حالت قبلی خواهیم داشت،

$$w_M(x) = - \frac{b_{SA}}{G I_t} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l}{m \pi} \overset{\leftarrow}{z} m_r \sin \frac{m \pi x}{l} \quad (28)$$

۴- دوران حول محور X درجهت ساعتگرد یعنی  $\phi_M$

$$\phi_M(x) = - \frac{1}{G I_t} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l}{m \pi} \overset{\leftarrow}{z} m_r \sin \frac{m \pi x}{l} \quad (29)$$

۵- تغییر مکانهای حاصل از تاثیر  $M_x$  و  $M_l$  در امتداد خطوط برش

با استفاده از روابط (۲۶)، (۲۷)، (۲۸) و (۲۹) روابط مربوط به تغییر مکانهای حاصل از تاثیر  $M_x$  و  $M_l$  به ترتیب در طول دو برش سمت راست و سمت چپ به صورت زیر بدست می‌آید.

$$(U_{M_r}) = (U_{M_l}) = - \frac{1}{E C_v} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l}{m \pi} \frac{w(m_l - m_r)}{\left[ \left( \frac{m \pi}{l} \right)^2 + \frac{G I_t}{E C_v} \right]} \cos \frac{m \pi x}{l}$$

$$(V_{M_r}) = (V_{M_l}) = \frac{a_{SB}}{G I_t} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l}{m \pi} \overset{\leftarrow}{z} (m_l - m_r) \sin \frac{m \pi x}{l}$$

$$(W_{M_l})^r = \pm \frac{b_{SB}}{G I_t} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l}{m \pi} \overset{\leftarrow}{z} (m_l - m_r) \sin \frac{m \pi x}{l}$$

$$(\phi_{M_l})^r = \frac{b_{SB}}{G I_t} \sum_{m=1}^{\infty} \frac{l}{m \pi} \overset{\leftarrow}{z} (m_l - m_r) \sin \frac{m \pi x}{l} \quad (30)$$

هر روابط مربوط به ناشر بار فائم خارجی بر تیر  
بار خارجی را بر حسب سری فوریه با رابطه زیر شان می دهیم .

$$q(x) = \sum_{m=1}^{\infty} k \sin \frac{m\pi x}{l} \quad (31)$$

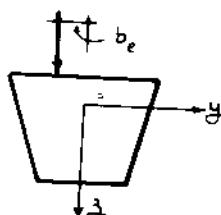
که مقدار ضرایب سری فوق از رابطه (۳۲) محاسبه خواهد شد .

$$k = \frac{2}{l} \int_0^l q(x) \sin \frac{m\pi x}{l} dx \quad (32)$$

محاسبه تغییر مکانی های مربوط به بار خارجی نظر ناشر بار فائم (برشی) است و به این جهت نتایج ارائه روابط نهایی قاعده می شود .

$$\begin{aligned} \langle v_q \rangle_l^r &= \frac{1}{E} \sum_{m=1}^{\infty} \left\{ \frac{\alpha_{OB}}{I_y} \left[ \frac{l}{m\pi} \right] + \right. \\ &\quad \left. c_v \left[ \left( \frac{m\pi}{l} \right)^2 z + \frac{\alpha_I t}{EC_v} \right] \right\} k \cos \frac{m\pi x}{l} \\ \langle v_q \rangle_l^r &= - \frac{b \alpha_{SB}}{\alpha_I t} \sum_{m=1}^{\infty} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 k \sin \frac{m\pi x}{l} \\ \langle w_q \rangle_l^r &= \sum_{m=1}^{\infty} \left[ \frac{1}{E I_y} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 + \frac{b \alpha_{SB}}{\alpha_I t} \right] k \sin \frac{m\pi x}{l} \\ \langle \phi_q \rangle_l^r &= - \frac{b}{\alpha_I t} \sum_{m=1}^{\infty} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 k \sin \frac{m\pi x}{l} \end{aligned} \quad (33)$$

در این روابط  $e_b$  مقدار خروج از مرکزیت بار خارجی را مطابق شکل (۹) معین می کند .



شکل (۹)

## ۵- معادلات سازگاری

برای نامن سازگاری تغییر مکانهای دو قطعه واقع در طرفین یک خط برش ماید مجموع تغییر مکانهای هر یک از قطعات در طول آن خط برش در معادلات سازگاری (۳۴) صدق نماید.

$$\begin{aligned}\sum v_r &= \sum v_l \\ \sum v_r &= \sum v_l \\ \sum w_r &= \sum w_l \\ \sum \phi_r &= \sum \phi_l\end{aligned}\tag{34}$$

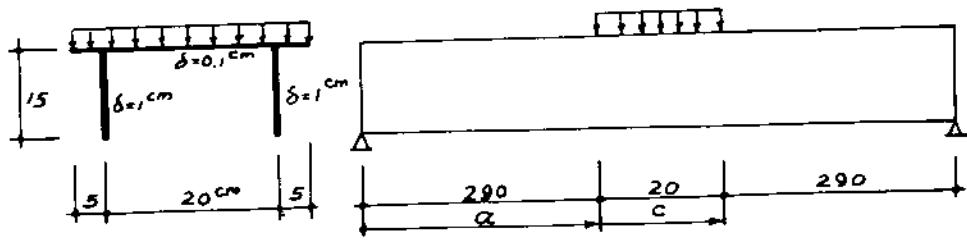
در این روابط تغییر مکانهای با پانویس  $\tau$  مربوط به قطعه واقع در سمت راست خط برش و تغییر مکانهای با پانویس  $\tau$  مربوط به قطعه واقع در سمت چپ خط برش است.

اگر مانند شکل (۲-ب) در یک برش جای دو قطعه، سه قطعه وجود داشته باشد، می‌توان دو قطعه را در یک سمت برش فرض کرده و دو دستگاه معادله هر یک مرک از جهار معادله بین آن دو قطعه و قطعه واقع در سمت دیگر خط برش برقرار کرد. دیده می‌شود که به این ترتیب تعداد معادلات لازم و کافی جهت محاسبه ضرایب مجہول سریهای فوریه مربوط به نیروهای مجہول موثر در خطوط برشها ایجاد خواهد شد.

## ۶- مثال عددی

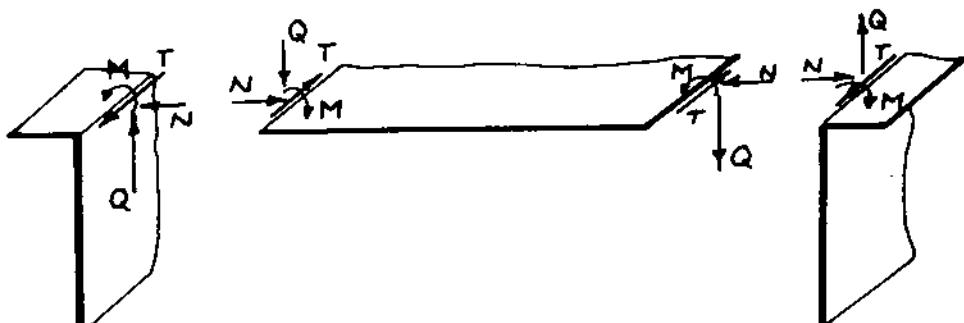
در اینجا به کمک یک مثال عددی روش مقاله را توضیح داده و صحت نتایج بدست آمده را به کمک تئوری تیرها خواهیم سنجید.

فرض می‌شود که اعمال روش مقاله بر نیمیرخی نظر آنچه در شکل (۱۰) نشان داده شده است موردنظر باشد. این سیم در وسط دهانه در طولی سرا بر با  $20\text{ cm}$  تحت اثر بار خارجی  $P$  قرار دارد.



شکل (۱۰)

از تجربه این نیزخواه دو تیر و یک تاوه سیروهای موثر بر هر یک از قطعات به دست آمده به صورت شکل (۱۱) خواهد بود.



شکل (۱۱)

دیده می‌شود که به دلیل تقارن بیش از چهار مجهول سخاھیم داشت و در صورتی که معادلات تغییر مکان را برای برش سمت راست نویسیم داریم:

تغییر مکانهای لبه، سمت راست تاوه:

$$U_r = \frac{1}{2\delta E} \sum_{m=1}^{\infty} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 [(\theta + \bar{\theta})_L + (\theta - \bar{\theta})_L + (\eta + \bar{\eta} - 2\nu)_S + (\eta - \bar{\eta})_S] \cos \frac{m\pi x}{l}$$

$$V_r = -\frac{1}{2\delta E} \sum_{m=1}^{\infty} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 [(\eta + \bar{\eta} - 2\nu)_L + (\eta - \bar{\eta})_L + \left( \frac{\partial \eta}{\partial y} \right)_S + \left( \frac{\partial \bar{\eta}}{\partial y} \right)_S] \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$W_r = -\frac{1}{2D} \sum_{m=1}^{\infty} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 \left\{ (\Delta_1 + \bar{\Delta}_1)_M + (\Delta_1 - \bar{\Delta}_1)_M - 2 \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 [(\Delta_2 + \bar{\Delta}_2)_G + (\Delta_2 - \bar{\Delta}_2)_G] - 2 \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 \Delta_{3K} \right\} \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$\phi_r = -\frac{1}{2D} \sum_{m=1}^{\infty} \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 \left\{ 2[(\Delta_4 + \bar{\Delta}_4)_M + (\Delta_4 - \bar{\Delta}_4)_M] - \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 [(\Delta_5 + \bar{\Delta}_5)_G + (\Delta_5 - \bar{\Delta}_5)_G] - 4 \left( \frac{l}{m\pi} \right)^2 \Delta_{6K} \right\} \sin \frac{m\pi x}{l}$$

با توجه به اینکه  $a_s$ ،  $b_s$  و  $W$  برابر با صفر است مقادیر تغییر مکان در لبه سمت جib تیر خواهد شد.

$$U_l = - \frac{1}{E} \sum_{m=1}^{\infty} \left[ \frac{l}{m\pi} \left( \frac{1}{A} \frac{l}{m\pi} \right) t - \frac{b_o}{I_z} \frac{l}{m\pi} z S + \frac{a_o}{I_y} \frac{l}{m\pi} z g \right]$$

$$\frac{a_o}{I_y} \frac{l}{m\pi} z K_p l \cos \frac{m\pi x}{l}$$

$$V_l = \sum_{m=1}^{\infty} \left[ \frac{l}{m\pi} \left( \frac{1}{E I_z} \frac{l}{m\pi} \right) S \right] \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$W_l = \sum_{m=1}^{\infty} \left[ \frac{l}{m\pi} \left( - \frac{1}{E I_y} \frac{l}{m\pi} \right) g + \frac{1}{E I_y} \frac{l}{m\pi} z K_p \right] \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$\phi_l = \sum_{m=1}^{\infty} \left[ \frac{l}{m\pi} \left( \frac{1}{G I_t} \frac{l}{m\pi} \right) m - \frac{b_o}{G I_t} \frac{l}{m\pi} z K_p \right] \sin \frac{m\pi x}{l}$$

روابط سارگاری به صورت زیر نوشته می‌شود.

$$U_r = U_l \quad , \quad V_r = V_l \quad , \quad W_r = W_l \quad , \quad \phi_r = \phi_l$$

با استفاده از روابط بدست آمده معادلات فوق به صورت زیر در می‌آید.

$$\left[ \frac{\Theta}{\delta} \frac{1}{A} \frac{l}{m\pi} t + \left( \frac{\eta - \nu}{\delta} \right) \frac{b_o}{I_z} \frac{l}{m\pi} z \right] S + \frac{a_o}{I_y} \frac{l}{m\pi} z g = \frac{a_o}{I_y} \frac{l}{m\pi} z K_p$$

$$\frac{\eta - \nu}{\delta} t + \left[ \frac{1}{\delta} \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{1}{I_y} \frac{l}{m\pi} z \right] S = 0$$

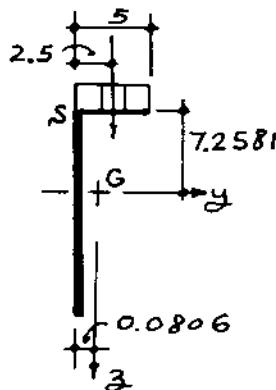
$$\left[ \frac{24(1-\nu^2)}{\delta^3} \Delta_2 \frac{1}{I_y} \frac{l}{m\pi} \right] g - \frac{12(1-\nu^2)}{\delta^3} \Delta_1 m = \frac{1}{I_y} \frac{l}{m\pi} z K_p -$$

$$\frac{12(1-\nu^2)}{\delta^3} \frac{l}{m\pi} z K$$

$$\frac{12(1-\nu^2)}{\delta^3} \Delta_S \frac{l}{m\pi} g - \left[ \frac{24(1-\nu^2)}{\delta^3} \Delta_4 + \frac{2(1+\nu)}{I_t} \frac{l}{m\pi} \right] m =$$

$$\frac{2(1+\nu)}{I_z} b_e \frac{l}{m\pi} K_p - \frac{24(1-\nu^2)}{G^3} \nu \Delta \frac{l}{m\pi} Z K$$

با نوجه به اینکه متخصات هندسی و بارگذاری تبر به شرح زیر است:



شکل (۱۲)

$$K_p = \frac{4q}{\pi} \left[ \sin \frac{m\pi(c+\alpha)}{2l} + \sin \frac{m\pi(c-\alpha)}{2l} \right] = 0.0666362q$$

در این رابطه  $\alpha$  شدت بکواخ بار واردہ بر ترا است که با شدت بار واردہ بر صفحه میاسی رابطه،  $q=5$  را پیدا می کند.

$$\alpha_0 = 7.2581 \text{ cm}$$

$$b_0 = 0.0806 \text{ cm}$$

$$b_e = -2.5 \text{ cm}$$

$$A = 15.5 \text{ cm}^2$$

$$I_y = 308.5 \text{ cm}^4$$

$$I_z = 5.32 \text{ cm}^4$$

و مقادیر  $\theta = 0$  ،  $\eta = 0$  .....  $K$  مرسوط به تاوه ماسی با نوجه به معادل آنها (ارضمه ۱) به صورت زیر محاسبه می شود .

$$\Theta = 19.13351$$

$$\eta = 0.0009135$$

$$\frac{\partial \eta}{\partial y} = 0.0523599$$

$$\Delta_1 = 0.3302101$$

$$\Delta_2 = 10.49810$$

$$\Delta_3 = 1.099063$$

$$\Delta_4 = 0.0287288$$

$$\Delta_5 = 0.330210$$

$$\Delta_6 = 0.0287288$$

$$K = 0.0666362 q$$

سایح چهار معادله، چهار مجهولی فوق به صورت زیر بدست خواهد آمد.

$$t = 9.937359951 \text{ q}$$

$$S = 0.000008999 \text{ q}$$

$$g = -0.001214497 \text{ q}$$

$$m = 59.7058947 \text{ q}$$

با توجه به مقادیر بدست آمده مقدار تنش خمشی و تغییر مکان قائم تیر فوق را در مقطع میانی محاسبه می کنیم.

الف - تغییر مکان قائم.

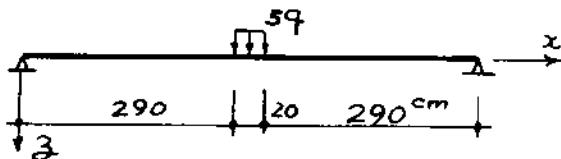
$$w = \sum_{m=1}^{\infty} \frac{(-1)^m}{m\pi} \left[ \frac{1}{EI} \frac{y}{y} \right] g + \frac{1}{EI} \frac{(-1)^m}{m\pi} K_p \sin \frac{m\pi x}{l}$$

$$\text{بار اول } x = \frac{l}{2} \text{ و } m = 1 \text{ حواهیم داشت:}$$

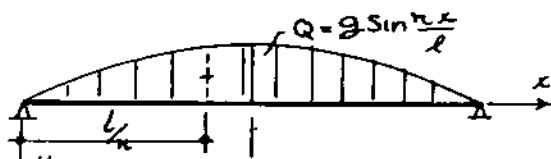
$$w = \frac{1}{EI} \frac{(-1)^1}{\pi} \left( g + K_p \right) = 1.94 \text{ q} \quad \text{cm}$$

ب - سش خمشی

۱ - تنش حاصل از سار خارجی



(الف)



(ب)

شکل (۱۳)

$$M_{max} = 14750 \text{ q}$$

$$\sigma = \frac{14750 \text{ q}}{2308.5/7.2581} = 347 \text{ q}$$

۲- نشح حاصل از ناشیر ۲

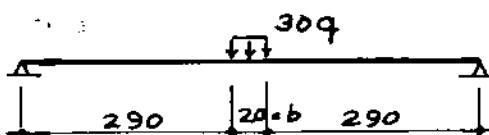
$$M_{max} = \frac{l^2}{\pi} g$$

$$\sigma = \frac{21929.67 \text{ q}}{2308.5/7.2581} = 515 \text{ q}$$

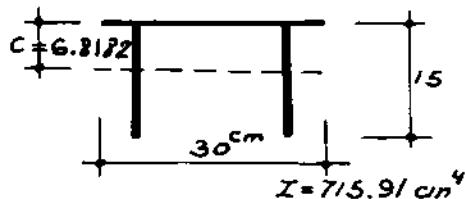
لذا مقدار کل نشح خمسي به کمک روش مقاله بصورت زیر بدست می آيد.

$$\sigma = \sigma_1 + \sigma_2 = 347 \text{ q} + 515 \text{ q} = 862 \text{ q}$$

اگر کل مقطع فوق را مانند تیری فرض کیم مقادیر غیرمکان و نشح خمسي در مقطع میانی تیر بصورت زیر بدست خواهد آمد:



(الف)



(ب)

شکل (۱۴)

$$W = \frac{(30 \times 20) q}{384 EI} (8l^3 - 4lb^2 + b^3) = 1.82 \text{ q}$$

$$M_{max} = 8850 \text{ Oq}$$

$$Q = \frac{M}{I/C} = \frac{88500q}{715.91/6.818} = 842.8 \text{ q}$$

حدول زیر نتایج بدست آمده باز  $\text{kg/cm}^2$  مقایسه شده‌اند.

تفییر مکان	تنش خصی	
862.9 bar	1.94 cm	با روش مقاله
842.8 bar	1.82 cm	با نئوری سرها

واضح است چون روش مقاله تغییر شکل مقطع را نیز مطرح می‌کند طابق نهایی نتایج دو نئوری کامل سخواهد بود، اضافه می‌کند در این مثال سهای از اولین جمله سری فوریه سری استفاده شده است.

#### ۷- نتیجه‌گیری

با دقت به روش محاسباتی ارائه شده در این مقاله ملاحظه می‌شود که آنچه در اینجا بیان شد یک روش تقریبی بیست بلکه با استفاده از نئوریهای دقیق سرها و صفحات روشی دقیق و کاربردی جهت تحلیل ناووهای ساختی متفاوت در دو جهت قائم بر هم ارائه می‌دهد.

از این روش می‌توان با اتحاد خطوط برش مناسب به تحلیل تنش و تغییر مکان مقاطع جدار سارک نیز پرداخت.

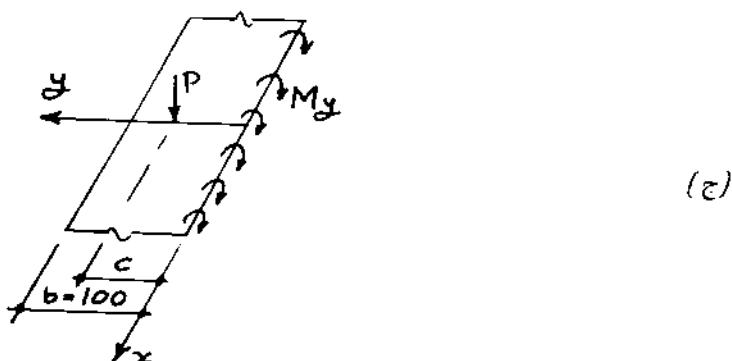
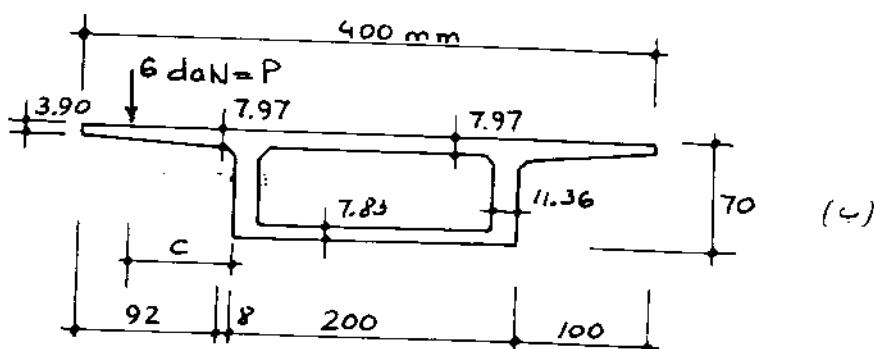
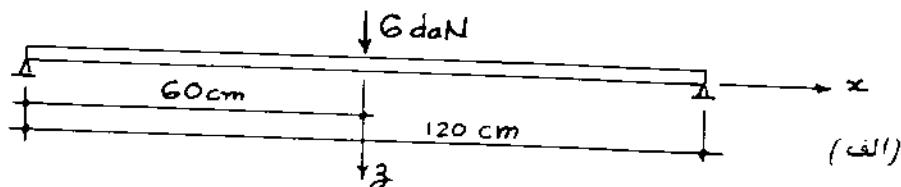
با دقت در نتایج به دست آمده (در مثال عددی) سار دیگر می‌توان به نتایج حاصل از روش محاسباتی مقاله اطمینان کامل نمود.

توصیه می‌شود در جهت تسهیل اعمال روش، خطوط برش مربوط به تجربه ساره به تیر و ناوه را سخوی استخاب نمود که حد المقدور مقاطع تیرهای بدست آمده دارای یک محور نقارن نیز باشد.

در شکل (۱۵) مشخصات هندسی یک مدل آزمایشگاهی از ماده‌ای با  $V=0.38, E=3.04 \times 10^4 \text{ bar}$  که در مرجع (۵) آمده است شان داده شده است. بار متغیری برابر با  $6 \text{ daN}$  در عرض

مقطع میانی این مدل حرکت می‌کند. سایج حاصل از روش مقاطع با سایج حاصل از آزمایش در نمودارهای مختلف شناس داده شده است. با مراجعه به این نمودارها بار دیگر می‌توان به صحت سایج حاصل از روش مقاطع اطمینان یافت.

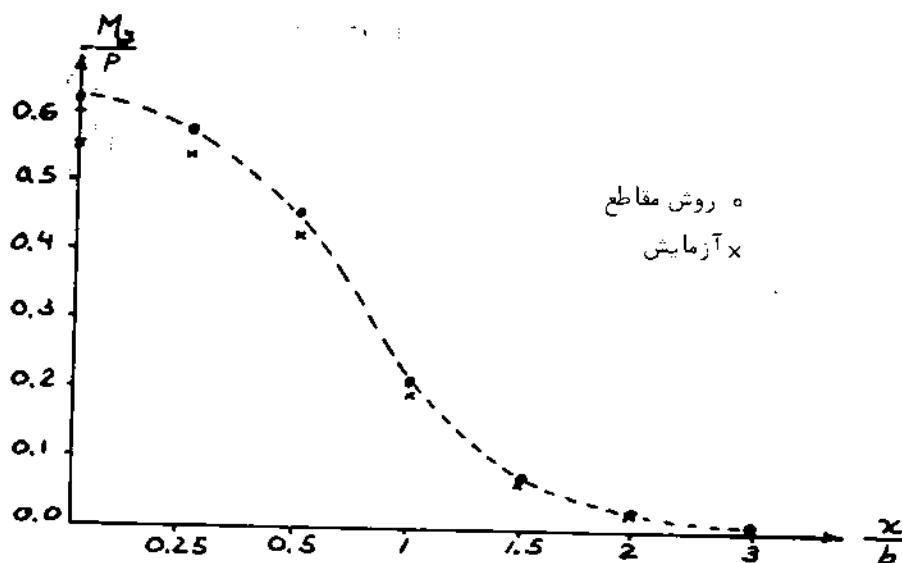
Spline Finite Strip در مرجع (۵) علاوه بر سایج حاصل از آزمایش، این مدل را به روش بیز تحلیل کرده است، با مراجعه به سایج این تحلیل طابق سا" کاملی بین روش مرجع (۵) و روش مقاطع دیده می‌شود.



(الف) مقطع طولی نموده (ب) مقطع عرضی نموده (ج) موقعیت سار واردہ

۱- توزیع لگر خمی  $\frac{M_x}{P}$  در ریشه بال (در امتداد محور x) موقعیت بار در ۰.۰۱ =  $\frac{c}{b}$

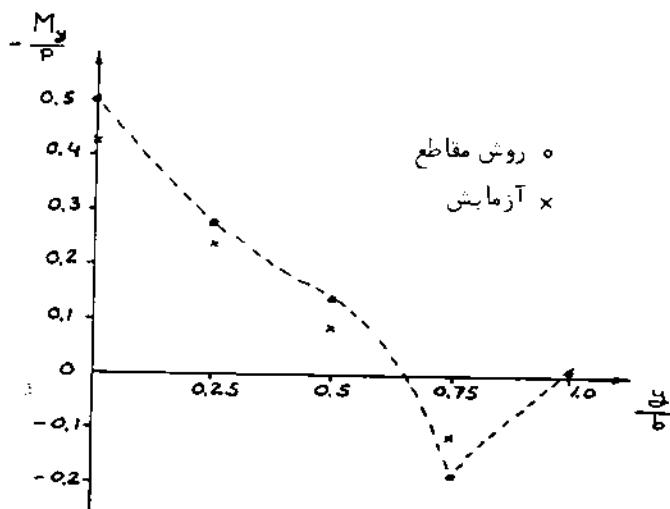
$\frac{x}{b}$	نتایج روش مقاطع باز، تعداد جملات متفاوت سری فوریه				نتایج آزمایش
	m=10	m=20	m=40	m=50	
0.0	0.558	0.615	0.618	0.618	0.546
0.25	0.533	0.572	0.572	0.572	0.531
0.5	0.463	0.457	0.453	0.453	0.415
1.0	0.250	0.203	0.207	0.207	0.192
1.5	0.060	0.07	0.069	0.069	0.069
2.0	0.014	0.016	0.017	0.017	0.015
3.0	0.021	0.001	0.001	0.001	0.008



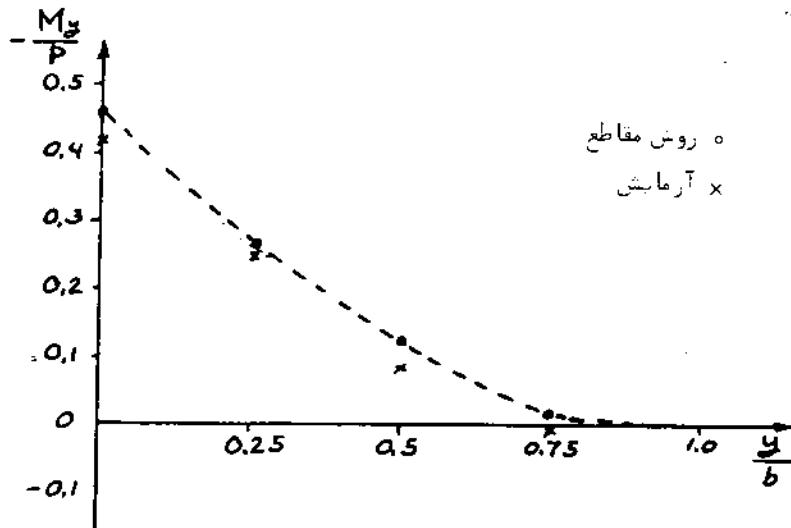
جدول فوق سایح حاصل از روش مقاطع را بازه استفاده از تعداد جملات متفاوت از

سری فوریه شان می‌دهد. با دقت به این نتایج می‌توان سبکه گرفت که معمولاً "می‌توان به تعداد ده جمله از سری فوریه در محاسبه مهندسی کفایت نمود. با این همه نوصیه می‌شود از جملات بیشتری استفاده گردد تا سایخ حاصل شار، هر نوع سارگداری (منفرد یا گسترده) دارای دقت کافی ناسد.

$$2 - \text{توزيع لگرخمنی } \frac{M_y}{P} \text{ در مقطع } x=0 \text{ ، موقعیت سار } \frac{M_y}{P}$$



$$3 - \text{توزيع لگرخمنی } \frac{M_y}{P} \text{ در مقطع } x=0.75 \text{ ، موقعیت سار } \frac{M_y}{P}$$



ضمائم - A

ضمیده (۱) مساحت برابر

$$\alpha_m = \frac{m\pi b}{2l}$$

$$\Theta(m,y) = \frac{(4\text{cha}_m - 2\alpha_m \text{sha}_m) \text{ch}^{\frac{m\pi y}{l}} + 2 \frac{m\pi y}{l} \text{sh}^{\frac{m\pi y}{l}} \text{cha}_m}{\text{sh}2\alpha_m + 2\alpha_m}$$

$$\bar{\Theta}(m,y) = \frac{(4\text{sha}_m - 2\alpha_m \text{cha}_m) \text{sh}^{\frac{m\pi y}{l}} + 2 \frac{m\pi y}{l} \text{ch}^{\frac{m\pi y}{l}} \text{sha}_m}{\text{sh}2\alpha_m - 2\alpha_m}$$

$$\varphi(m,y) = \frac{2\alpha_m \text{sha}_m \text{ch}^{\frac{m\pi y}{l}} - 2 \frac{m\pi y}{l} \text{sh}^{\frac{m\pi y}{l}} \text{cha}_m}{\text{sh}2\alpha_m + 2\alpha_m}$$

$$\bar{\varphi}(m,y) = \frac{2\alpha_m \text{cha}_m \text{sh}^{\frac{m\pi y}{l}} - 2 \frac{m\pi y}{l} \text{ch}^{\frac{m\pi y}{l}} \text{sha}_m}{\text{sh}2\alpha_m - 2\alpha_m}$$

$$\eta(m,y) = \frac{(2\text{sha}_m - 2\alpha_m \text{cha}_m) \text{ch}^{\frac{m\pi y}{l}} + 2 \frac{m\pi y}{l} \text{sh}^{\frac{m\pi y}{l}} \text{sha}_m}{\text{sh}2\alpha_m + 2\alpha_m}$$

$$\bar{\eta}(m,y) = \frac{(2\text{cha}_m - 2\alpha_m \text{sha}_m) \text{sh}^{\frac{m\pi y}{l}} + 2 \frac{m\pi y}{l} \text{ch}^{\frac{m\pi y}{l}} \text{cha}_m}{\text{sh}2\alpha_m - 2\alpha_m}$$

$$\psi(m,y) = \frac{(2\text{sh}a_m + 2\alpha_m \text{cha}_m) \text{ch}^{\frac{m\pi y}{l}} - 2 \frac{m\pi y}{l} \text{sh}^{\frac{m\pi y}{l}} \text{sha}_m}{\text{sh}2\alpha_m + 2\alpha_m}$$

$$\bar{\psi}(m,y) = \frac{(2\text{cha}_m + 2\alpha_m \text{sha}_m) \text{sh}^{\frac{m\pi y}{l}} - 2 \frac{m\pi y}{l} \text{ch}^{\frac{m\pi y}{l}} \text{cha}_m}{\text{sh}2\alpha_m - 2\alpha_m}$$

$$\Theta(m) = \frac{4\text{ch}^2\alpha_m}{\text{sh}2\alpha_m + 2\alpha_m}$$

$$\bar{\Theta}(m) = \frac{4\text{sh}^2\alpha_m}{\text{sh}2\alpha_m - 2\alpha_m}$$

$$\eta(m) = \frac{\operatorname{sh} 2\alpha_m - z\alpha_m}{\operatorname{sh} 2\alpha_m + z\alpha_m}$$

$$\bar{\eta}(m) = \frac{\operatorname{sh} 2\alpha_m + z\alpha_m}{\operatorname{sh} 2\alpha_m - z\alpha_m}$$

$$\frac{\partial \eta}{\partial y}(m) = \frac{4\operatorname{sh}^2 \alpha_m}{\operatorname{sh} 2\alpha_m + z\alpha_m}$$

$$\frac{\partial \bar{\eta}}{\partial y}(m) = \frac{4\operatorname{ch}^2 \alpha_m}{\operatorname{sh} 2\alpha_m - z\alpha_m}$$

$$\Delta_i = \Delta_5 = \frac{\frac{1+\nu}{2} \operatorname{sh} 2\alpha_m - \alpha_m (1-\nu)}{\left[ \frac{3+\nu}{2} \operatorname{sh} 2\alpha_m - \alpha_m (1-\nu) \right] (1-\nu)}$$

$$\bar{\Delta}_i = \bar{\Delta}_5 = \frac{\frac{1+\nu}{2} \operatorname{sh} 2\alpha_m + \alpha_m (1-\nu)}{\left[ \frac{3+\nu}{2} \operatorname{sh} 2\alpha_m + \alpha_m (1-\nu) \right] (1-\nu)}$$

$$\Delta_2 = \frac{\operatorname{ch}^2 \alpha_m}{\left[ \frac{3+\nu}{2} \operatorname{sh} 2\alpha_m - \alpha_m (1-\nu) \right] (1-\nu)}$$

$$\bar{\Delta}_2 = \frac{\operatorname{sh}^2 \alpha_m}{\left[ \frac{3+\nu}{2} \operatorname{sh} 2\alpha_m + \alpha_m (1-\nu) \right] (1-\nu)}$$

$$\Delta_3 = \frac{\frac{3-\nu}{2} \operatorname{sh} 2\alpha_m - \alpha_m (1-\nu)}{\left[ \frac{3+\nu}{2} \operatorname{sh} 2\alpha_m - \alpha_m (1-\nu) \right] (1-\nu)}$$

$$\Delta_4 = \Delta_6 = \frac{\operatorname{sh}^2 \alpha_m}{\left[ \frac{3+\nu}{2} \operatorname{sh} 2\alpha_m - \alpha_m (1-\nu) \right] (1-\nu)}$$

$$\bar{\Delta}_4 = \frac{\operatorname{ch}^2 \alpha_m}{\left[ \frac{3+\nu}{2} \operatorname{sh} 2\alpha_m + \alpha_m (1-\nu) \right] (1-\nu)}$$

$v_1$  : تغییر مکان در امتداد محور y لبه، چپ صفحه

$w_r$  : تغییر مکان در امتداد محور z لبه، راست صفحه

$w_1$  : تغییر مکان در امتداد محور z لبه، چپ صفحه

### ضمیمه (۳) - مراجع استفاده شده در تنظیم مقاله

1. J.T. Oden "Mechanics of Elastic Structures".  
Mc.Graw-Hill Book Company-1967
2. Richard G. Budynas "Advanced strength and Applied stress Analysis" McGraw-Hill Book Company-1977
3. Omer W. Blodget "Design of welded structures "  
the James F. Lincoln Arc Welding Foundation -  
1966
4. Feridun Irani "Etude des plafondages métalliques  
de type Arnoolin" -1971
5. Shih toh chang, Jiang Zhi Gang "Analysis of  
Cantilever Decks of Thin-Walled Box Girder -  
Bridges" ASCE Journal of structural Engineering  
Vol.116, No.9, Sept. 1990

۶ - فریدون ایرانی "روش مقاطع به کمک شوری صفحات" نشریه دانشگاههای مهندسی  
دانشگاه مشهد جلد ۲ شماره ۱