

برآورد پارامتر ریج به کمک ماکسیمم آنتروپی تی سالیس مرتبه دو تعمیم یافته

منیژه صانعی طبس^۱، غلامرضا محتشمی برزادران^۲

^۱دانشگاه سیستان و بلوچستان، گروه آمار

^۲دانشگاه فردوسی مشهد، گروه آمار

چکیده: یکی از مسائلی که تحلیل رگرسیون به روش کمترین توان های دوم را با مشکلات عمده مواجه می سازد وجود هم خطی در بین متغیرهای رگرسیونی است. روش های زیادی برای حل مشکلات ناشی از وجود هم خطی معرفی شده اند. یکی از این روش ها رگرسیون ریج است در این مقاله یک برآورد جدید برای پارامتر ریج به کمک ماکسیمم آنتروپی تی سالیس تعمیم یافته ارائه داده و آن را برآوردگر ریج ماکسیمم آنتروپی تی سالیس مرتبه دو تعمیم یافته می نامیم. برای مجموعه داده های سیمان پرتلند که از هم خطی قوی برخوردار هستند این برآوردگر را محاسبه و با برآوردگر ریج ماکسیمم آنتروپی تعمیم یافته و برآوردگر کمترین توان های دوم مقایسه می کنیم. واژه های کلیدی: رگرسیون ریج، ماکسیمم آنتروپی تعمیم یافته، آنتروپی تی سالیس، ماکسیمم آنتروپی تی سالیس تعمیم یافته. کد موضوع بندی ریاضی (۲۰۱۰): 62J07, 62B10.

۱ مقدمه

روش ماکسیمم آنتروپی تعمیم یافته^۱ (GME) با یک زیربنای اقتصادی توسط جاج و گلان (۱۹۹۲) معرفی شد. روش (GME) برای برآورد پارامترهای مدل رگرسیونی خطی و غیر خطی بدون اعمال هیچ شرطی روی توزیع احتمال خطاها مورد استفاده واقع شده است. این روش که براساس ماکسیمم آنتروپی شانون و اصل ماکسیمم آنتروپی جینز (۱۹۵۷) پایه گذاری شده است مدل خطی را به گونه ای بازنویسی می کند که پارامترها و خطاهای مجهول را به شکل احتمالات در نظر گرفته و آنان را برآورد می کند. مزیت روش GME این است که در این روش لازم نیست هیچگونه فرض یا توزیع احتمالی را برای باقیمانده ها در نظر بگیریم حتی در مواقعی که نمی خواهیم استنباط آماری انجام دهیم. اما بعد از شانون (۱۹۴۸) تاکنون اندازه های آنتروپی تعمیم یافته زیادی معرفی گردید که هرکدام در حالت خاص آنتروپی شانون را در بر می گیرند. از جمله پرکاربردترین آنها آنتروپی تی سالیس (۱۹۸۸) است. ماکسیمم آنتروپی که تکیه بر آنتروپی شانون دارد توزیع های نمایی را نتیجه می دهد. آن گونه که مطالعات تجربی نشان می دهد در بسیاری از مواقع توزیع جامعه

^۲منیژه صانعی طبس : manijesanei@gmail.com

تحت بررسی از نوع توزیع های توانی بوده (بسیاری از مدل های اقتصادی) بنابراین استفاده از آنتروپی تی سالیس به عنوان یک رده کلی تر از آنتروپی ها به جای آنتروپی شانون پیشنهاد شده و موضوع ماکسیمم آنتروپی تی سالیس بررسی شده است. براین اساس می توان با جایگزین کردن آنتروپی تی سالیس به جای آنتروپی شانون در روش ماکسیمم آنتروپی تعمیم یافته، این روش را برای آنتروپی مرتبه α تعمیم داده و رده دیگری از برآوردها به نام $GME\alpha$ را معرفی کرد. به عبارت دیگر مجموع آنتروپی تی سالیس مرتبه α دو جمله احتمالی و جمله خطا را ماکسیمم می کنیم. با توجه به کاربردهای زیاد آنتروپی تی سالیس و به خصوص آنتروپی تی سالیس مرتبه دو در بسیاری از علوم از جمله شیمی، فیزیک، زیست آزمایشگاهی و اقتصاد و نیز با قرارداد $\alpha = 2$ روش ماکسیمم آنتروپی تعمیم یافته را با قرارداد آنتروپی تی سالیس مرتبه دو به جای آنتروپی شانون تعمیم داده و مجموع آنتروپی تی سالیس مرتبه دو هر دو جمله آنتروپی و جمله خطا را ماکسیمم می کنیم. برآوردهای به دست آمده از این روش را برآوردهای ماکسیمم آنتروپی تی سالیس مرتبه دو تعمیم یافته ($GME2$) می نامیم. یکی از مشکلاتی که داده ها با آن مواجه هستند وجود هم خطی در داده هاست که تحلیل رگرسیونی را با مشکلات اساسی مواجه می سازد. به دلیل اهمیت این مساله در ادامه این مقاله بعد از معرفی روش $GME2$ و برآوردهای $GME2$ برای یک مدل رگرسیونی که از هم خطی بالایی برخوردار است برآوردهای $GME2$ را محاسبه و با برآوردهای OLS و GME مقایسه می کنیم. روش های زیادی برای برخورد با مشکلات ناشی از هم خطی پیشنهاد شده است. شامل جمع آوری داده های اضافی، تخمین مجدد مدل، بکارگیری روش های برآورد به غیر از کمترین توان های دوم که به طور ویژه برای از بین بردن مشکلات ایجاد شده از هم خطی چندگانه طراحی شده اند. روش های متعددی شامل رگرسیون ريج، رگرسیون مولفه های اصلی، رگرسیون کمترین توان های دوم جزئی، رگرسیون زنجیری و رگرسیون تحت محدودیت های تصادفی برای مقابله با مشکل هم خطی چندگانه گسترش یافته اند. برآوردهای GME خود یک روش برای حل مشکل هم خطی است. برآوردهای $GME2$ که در این مقاله معرفی می شود روشی دیگر برای حل این مشکل ارائه می دهد. مدت های طولانی است که رگرسیون ريج به عنوان راه حلی برای مشکل هم خطی و برآورد پارامترهای مدل رگرسیونی مطرح شده است. ماسدو و همکاران (۲۰۱۰) براساس روش GME برآوردهای ريج ماکسیمم آنتروپی تعمیم یافته را ارائه داده اند. در ادامه به کمک برآوردهای $GME2$ ، برآورد جدیدی از پارامتر ريج به نام برآورد ريج ماکسیمم آنتروپی تی سالیس مرتبه دو تعمیم یافته معرفی می کنیم. برای یک مجموعه داده که از هم خطی بالایی برخوردار هستند این روش را اعمال نموده و برآوردهای ريج $GME2$ را محاسبه می کنیم.

۲ برآوردهای رگرسیون ريجی

در این بخش برآوردهای رگرسیون ريجی^۲ مورد نظر قرار می گیرد. مدل رگرسیون خطی

$$Y = X\beta + e \quad (1.2)$$

که در رابطه (۱.۲)، Y بردار $N \times 1$ از مشاهدات و β یک بردار $K \times 1$ از پارامترهای مجهول و X یک ماتریس $(N \times K)$ از متغیرهای توضیحی و معلوم است. e نیز بردار $(N \times 1)$ خطاهای تصادفی است. به طوری که

$$E(e|X) = 0, E(ee'|X) = \sigma^2 I$$

^۲Ridge regression

که I ماتریس همانی $(N \times N)$ است. برآوردگر کمترین توان های دوم β به صورت

$$\hat{\beta}_{OLS} = (X'X)^{-1}X'Y \quad (۲.۲)$$

و برآوردگر رگرسیون ریجی که توسط ارل و کنارد (۱۹۷۰) پیشنهاد شد عبارت است از:

$$\hat{\beta}_{RR} = (X'X + \eta I)^{-1}X'Y \quad (۳.۲)$$

که $\eta \geq 0$ نشان دهنده پارامتر ریج است. وقتی که $\eta \rightarrow 0$ برآوردگر RR به برآوردگر OLS نزدیک می شود در حالی که وقتی $\eta \rightarrow \infty$ برآوردگر RR به بردار صفر میل می کند. پس یک افزایش و کاهش بین واریانس و اریبی لازم است. آنها نشان دادند که برآوردگر RR برای یک دامنه مقادیر η (وقتی که ملاک مقایسه دو برآوردگر MSE باشد) یک کران بالا برای برآوردگر کمترین توان های دوم است. مقدار MSE برآوردگر RR عبارت است از:

$$MSE(\hat{\beta}_{RR}) = \sigma^2 \sum_{i=1}^k \frac{\lambda_i}{(\lambda_i + \eta)^2} + \eta^2 \beta' (X'X + \eta I)^{-2} \beta \quad (۴.۲)$$

که در (۴.۲) λ_i ها مقادیر ویژه ماتریس همبستگی $X'X$ هستند.

۳ برآوردگر ریج ماکسیمم آنتروپی تی سالیس مرتبه دو تعمیم یافته

آنتروپی تی سالیس مرتبه α یکی از اشکال تعمیم یافته آنتروپی شانون است که وقتی $\alpha \rightarrow 1$ همان آنتروپی شانون را نتیجه می دهد. به ازای $\alpha = 2$ آنتروپی تی سالیس مرتبه ۲ حاصل شده که کاربردهای خاص خودش را در بسیاری از علوم پیدا کرده است.

تعریف ۱.۳. برای متغیر تصادفی X با تابع احتمال مربوطه $P = (p_1, \dots, p_n)$ آنتروپی تی سالیس و آنتروپی تی سالیس مرتبه دو به ترتیب عبارتند از:

$$T_\alpha(P) = \frac{1}{\alpha - 1} \left[\sum_{i=1}^n p^\alpha(x_i) - 1 \right], \alpha > 0, \alpha \neq 1$$

$$T_2(P) = \sum_{i=1}^n p^2(x_i) - 1 = \sum_{i=1}^n p(x_i)[p(x_i) - 1]. \quad (۱.۳)$$

روش GME براساس آنتروپی شانون تعریف شده است. صانعی و محتشمی (۲۰۱۵) ضمن جایگزینی آنتروپی شانون با آنتروپی تی سالیس مرتبه دو روش GME را تعمیم داده و یک خانواده جدید از برآوردگرهای نظریه اطلاع معرفی و آن را برآوردگرهای ماکسیمم آنتروپی تی سالیس تعمیم یافته GME_{T2} نام گذاری کردند. روش یافتن این برآوردگرها همانند برآوردگر GME بوده با این تفاوت که به جای آنتروپی شانون از آنتروپی تی سالیس مرتبه دو استفاده می شود. در این مقاله براساس برآوردگر GME_{T2} برآوردگر دیگری برای پارامتر ریج معرفی کرده و آنرا با سایر برآوردگرهای ریج ذکر شده در بخش قبل مقایسه می کنیم. بدین منظور ابتدا روش یافتن برآوردگرهای GME_{T2} توضیح داده می شود.

^۲Generalized maximum Tsallis entropy

۱.۳ برآوردگر ماکسیمم آنتروپی تی سالیس مرتبه دو تعمیم یافته

برای به دست آوردن برآوردگر GME_{T^2} همانند روش یافتن GME ، مدل خطی (۱.۲) را دوباره بازنویسی می کنیم بطوریکه برآوردها و خطاهای مجهول به فرم احتمالات نوشته می شوند زیرا عناصر تابع ماکسیمم آنتروپی، احتمالات هستند. فرض کنید هر β_k یک متغیر تصادفی گسسته با M برآمد ممکن $(z_{k1}, z_{k2}, \dots, z_{kM})$ هر یک با احتمال متناظر $(p_{k1}, p_{k2}, \dots, p_{kM})$ باشد به طوریکه

$$\sum_{m=1}^M p_{km} = 1 \quad \text{براین اساس هر پارامتر } \beta_k \text{ را می توان به صورت زیر نوشت:}$$

$$\beta_k = \sum_{m=1}^M z_{km} p_{km}, \quad k = 1, 2, \dots, K, \quad M \geq 2, \quad (2.3)$$

تکیه گاه پارامتری یا مقادیر بردار Z_k بر اساس اطلاع پیشین و یا تجارب قبلی تعیین می شود. به طور مشابه برای برآورد توزیع خطاها نیز می توان به این ترتیب عمل کرد که فرض می کنیم تکیه گاه خطا شامل $J \geq 2$ نقطه و ν نیز یک ماتریس $(T \times TJ)$ از نقاط تکیه گاه بوده و W نیز یک بردار $TJ \times 1$ از وزن های متناظر نقاط تکیه گاه باشند به طوریکه $\sum_{j=1}^J w_{tj} = 1$. در این صورت هر بردار e_t به صورت زیر بازنویسی می شود:

$$e_t = \sum_{j=1}^J \nu_{tj} w_{tj}, \quad t = 1, 2, \dots, T, \quad J \geq 2, \quad (3.3)$$

برای تعیین کران های تکیه گاه خطاها، گلان و همکاران (۱۹۹۶) از قانون 3σ که توسط پوکلشیم (۱۹۹۴) مطرح شده بود استفاده کردند. آنها کران پایین را -3σ قرار داده و برای کران بالا از $+3\sigma$ استفاده کردند که مقدار σ نیز همان انحراف معیار نمونه ای بردار Y می باشد. براین اساس هر پارامتر β_k و e_t به ترتیب به صورت (۲.۳) و (۳.۳) بازنویسی می شوند. پس مسئله ماکسیمم آنتروپی تی سالیس تعمیم یافته به صورت:

$$\begin{aligned} \max_{P, W} H(P, W) &= -P'(P' - 1) - W'(W' - 1) \\ &= -\sum_{k=1}^K \sum_{m=1}^M p_{km} (p_{km} - 1) - \sum_{t=1}^T \sum_{j=1}^J w_{tj} (w_{tj} - 1), \end{aligned} \quad (4.3)$$

s.t:

$$\left\{ \begin{array}{ll} \sum_{k=1}^K \sum_{m=1}^M x_{tk} z_{km} p_{km} + \sum_{j=1}^J w_{tj} \nu_{tj} = Y_t, & t = 1, 2, \dots, T. \\ \sum_{m=1}^M p_{km} = 1, & k = 1, 2, \dots, K. \\ \sum_{j=1}^J w_{tj} = 1, & t = 1, 2, \dots, T. \end{array} \right. \quad (5.3)$$

است. برای حل مسئله بهینه سازی (۴.۳) با توجه به محدودیت های ذکر شده معادله لاگرانژ راتشکیل داده که حل این معادله نتایج زیر:

$$\hat{p}_{km} = \frac{1-M}{M} + \frac{1}{\sqrt{M}} \sum_{t=1}^T \lambda_t x_{tk} \sum_{m=1}^M z_{km} - \frac{1}{\sqrt{M}} \sum_{t=1}^T \lambda_t x_{tk} z_{km}, \quad (6.3)$$

$$m = 1, 2, \dots, M, \quad k = 1, 2, \dots, K.$$

$$\hat{w}_{tj} = -\frac{1}{\sqrt{J}} \lambda_t \nu_{tj} + \frac{1}{\sqrt{J}} \lambda_t \left(\sum_{j=1}^J \nu_{tj} \right), \quad j = 1, \dots, J.$$

را داریم. با جایگذاری جواب های \hat{w}_{tj} و \hat{p}_{km} به ترتیب در هر یک از معادلات (۲.۳) و (۳.۳) برآوردهای ماکسیمم آنتروپی تی سالیس تعمیم یافته GME به صورت زیر حاصل می شوند:

$$\beta_k^{GME} = \sum_{m=1}^M \hat{p}_{km} z_{km}, k = 1, 2, \dots, K,$$

$$e_t^{GME} = \sum_{j=1}^J \hat{w}_{tj} v_{tj}, t = 1, 2, \dots, T.$$

۲.۳ برآوردگر ریج ماکسیمم آنتروپی تی سالیس مرتبه دو تعمیم یافته

بر اساس برآوردگر $GME\Upsilon$ که در بالا به دست آمد، برآوردگر ریج ماکسیمم آنتروپی تی سالیس تعمیم یافته Υ ($Ridge - GME\Upsilon$) به صورت:

$$\hat{\eta}_{Ridge-GME\Upsilon} = \min_{\eta \in [a_1, a_2]} \|Z\hat{P} - (X'X + \eta I)^{-1} X'Y\|_{\infty} \quad (7.3)$$

تعریف می شوند. بردار \hat{P} در رابطه (۷.۳)، همان بردار رابطه (۶.۳) به دست آمده از روش $GME\Upsilon$ که رابطه (۴.۳) را ماکسیمم می کند است. بازه ریجی در نظر گرفته شده بازه $[a_1, a_2]$ است که در آن a_1 و a_2 به ترتیب کران های بالا و پایین این بازه هستند.

۴ مثال عددی

در این بخش بر اساس برآوردگر ریج ماکسیمم آنتروپی تی سالیس مرتبه دو تعمیم یافته، که در بخش قبل ارائه شد برآوردگر رگرسیون ریجی را برای مجموعه داده سیمان پرتلند که از درجه هم خطی بالایی برخوردار است محاسبه می کنیم. با توجه به وجود هم خطی در این داده ها بعد از وود و همکاران (۱۹۳۲)

برآوردهای مختلفی برای برآورد پارامتر ریج ارائه شده است از جمله می توان به هالد (۱۹۵۲)، کاکرانلار و همکاران (۱۹۹۹)، لیو (۲۰۰۳) و مونیز و کیریا (۲۰۰۹) اشاره کرد. در این مجموعه برای اندازه گیری میزان سختی سیمان پرتلند متغیر پاسخ Y (میزان گرمای آزاد شده از هر گرم سیمان) تعریف شده است که خود تحت تاثیر چهار متغیر رگرسیونی X_1 : (آلومینات تری کلسیم)، X_2 : (سیلیکات تری کلسیم)، X_3 : (آلومینو فریت تتراکلسیم) و X_4 : (بتا دی کلسیم سیلیکات) است و به ترتیب چهار ستون ماتریس X را تشکیل می دهند.

‡Ridge Gneralized Maximum Tsallis Entropy

این مجموعه داده را در زیر خلاصه کرده ایم.

$$X = \begin{bmatrix} 7 & 26 & 6 & 60 \\ 1 & 29 & 15 & 52 \\ 11 & 56 & 8 & 20 \\ 11 & 31 & 8 & 47 \\ 7 & 52 & 6 & 33 \\ 11 & 55 & 9 & 22 \\ 3 & 71 & 17 & 6 \\ 1 & 31 & 22 & 44 \\ 2 & 54 & 18 & 22 \\ 21 & 47 & 4 & 26 \\ 1 & 40 & 23 & 34 \\ 11 & 66 & 9 & 12 \\ 10 & 68 & 8 & 12 \end{bmatrix}, \sum_{i=1}^4 x_i = \begin{bmatrix} 99 \\ 97 \\ 95 \\ 97 \\ 98 \\ 97 \\ 97 \\ 98 \\ 96 \\ 98 \\ 98 \\ 98 \\ 98 \end{bmatrix}, Y = \begin{bmatrix} 78,5 \\ 74,3 \\ 104,3 \\ 87,6 \\ 95,9 \\ 109,2 \\ 102,7 \\ 72,5 \\ 93,1 \\ 115,9 \\ 83,8 \\ 113,3 \\ 109,4 \end{bmatrix}$$

آدنیز و همکاران (۲۰۱۱) مدل رگرسیونی

$$y = \beta_0 + \beta_1 x_1 + \beta_2 x_2 + \beta_3 x_3 + \beta_4 x_4 + e. \quad (1.4)$$

را به این مجموعه داده ها برازش داده و برآوردهای OLS را محاسبه نموده اند. هیچ یک از ضرایب در سطح $\alpha = 0.05$ معنی دار

جدول ۱: جدول آنالیز واریانس داده های سیمان پرتلند به روش کمترین توان های دوم

جمله	پارامتر	خطای معیار	آماره های توزیع تی	مقادیر بحرانی آزمون
β_0	۶۲/۴۰۵۴	۷۰/۰۷۱۰	۰/۸۹	۰/۳۹۹۱
β_1	۱/۵۵۱۱	۰/۷۴۴۸	۲/۰۸	۰/۰۷۰۸
β_2	۰/۵۱۰۲	۰/۷۲۳۸	۰/۷۰	۰/۵۰۰۹
β_3	۰/۱۰۱۹	۰/۷۵۴۷	۰/۱۴	۰/۸۹۵۹
β_4	-۰/۱۴۴	۰/۷۰۹۱	-۰/۲	۰/۸۴۴۱

نموده و $\hat{\sigma}^2 = 5/9829$ همچنین $R^2 = 0/9824$ است که نشان می دهد ۹۸/۲۴ درصد تغییرات توسط متغیرهای رگرسیونی پیشگو

توضیح داده می شود. مقادیر ویژه برای ماتریس X برابر:

$\lambda_1 = 211/3675$, $\lambda_2 = 77/2361$, $\lambda_3 = 28/4597$, $\lambda_4 = 10/2674$, $\lambda_5 = 0/0349$ و بنابراین عدد شرطی آن برابر

است. بزرگ بودن عدد شرطی ناشی از وجود هم خطی زیاد بین متغیرهای رگرسیونی است. بازه ريجی را به صورت

[۰, ۱] تعریف کرده و برآوردگر ريج ماکسیمم آنتروپی تی سالیس مرتبه دو تعمیم یافته ($\hat{\eta}$) را به دست می آوریم. برای محاسبات از نرم

افزار مطلب کمک می گیریم. مقادیر MSE مربوط به هر سه نوع برآوردگر OLS، Ridge - GME و Ridge - GMET^۲

جدول ۲: برآوردهای $Ridge - GME$ ، $Ridge - GMET\gamma$ ، OLS

پارامتر	OLS	$Ridge - GME$	$Ridge - GMET\gamma$
β_0	۶۲/۴۰۵	۳۱/۲۳۳۹	۳۴/۲۷۵۷
β_1	۱/۵۵۱	۱/۸۶۸۵	۱/۸۴۰۵
β_2	۰/۵۱۰	۰/۸۳۲۴	۰/۸۰۰۱
β_3	۰/۱۰۲	۰/۴۲۷۱	۰/۳۹۷۹
β_4	-۰/۱۴۴	۰/۱۷۱۴	۰/۱۴۰۱

در جدول ۳ خلاصه کرده ایم.

جدول ۳: مقادیر MSE برآوردهای مختلف ریجی .

OLS	$Ridge - GME$	$Ridge - GMET\gamma$
۵/۹۸	۶/۹۸۰۷	۷/۴۲۶۱

بحث و نتیجه‌گیری

علیرغم توانایی بالای روش ماکسیمم آنتروپی، روش ماکسیمم آنتروپی تعمیم یافته با چارچوب رگرسیونی مطرح شد. وجود هم خطی بالا بین متغیرهای توضیحی یکی از مشکلات عمده‌ای است که در تحلیل رگرسیونی با آن مواجه می شویم. یکی از روش هایی که برای مقابله با این مشکل مطرح گردیده‌است روش رگرسیون ریج است. محققین برآوردهای زیادی برای پارامتر ریج ارائه داده‌اند. در این مقاله بر اساس برآورد ماکسیمم آنتروپی تی‌سالیس مرتبه دو تعمیم‌یافته برآورد دیگری برای پارامتر ریج یافته و آن را برآورد ریج ماکسیمم آنتروپی تی‌سالیس مرتبه دو تعمیم‌یافته نامیده‌ایم. برای یک مجموعه داده سه نوع برآوردگر ریج ماکسیمم آنتروپی تعمیم یافته، حداقل مربعات و برآوردگر ریج ماکسیمم آنتروپی تی‌سالیس مرتبه دو تعمیم یافته را محاسبه و مقادیر MSE شان را برآورد کرده ایم اگرچه مقدار MSE روش OLS نسبت به دو روش $Ridge - GME$ و $Ridge - GMET\gamma$ کمتر به دست آمده ولی این تفاوت ناچیز و با توجه به اینکه مشکل هم خطی در داده ها وجود دارد قابل چشم پوشی بوده و این دو برآوردگر جدید را ترجیح می دهیم.

مراجع

Akdeniz, F., Cabuk, A. and Guler, H. (2011), *Generalized maximum entropy estimators: applications to the Portland Cement data set*. The Open Statistics and Probability Journal, 3, 13-20.

Judge, G. G. and Golan, A. (1992), *Recovering information in the case of ill-posed inverse problems with*

- noise, Mimo Department Of Agricultural And Natural Resources, University of California, Berekeley, CA.
- Golan, A., Judge, G. and Miller, D. (1996), *Maximum Entropy Econometrics: Robust estimation with limited data*, John wiley Sons, New york.
- Hald, A. (1952), *Statistical Theory with Engineering Applications*, John Wiley Sons, New York.
- Horel, A. E. and Kenard. R. W. (1970), Ridge Regression: Applications to Nonorthogonal Problems, *Technometrics*, 12, 69-82.
- Jaynes, E. T. (1957), Information theory and statistical mechanics. *Physical Reviews*, 106, 620-630.
- Kacranlar, S., Sakallioğlu, S., Akdeniz, F., Styan, G. P. H. and Werner, H. J. (1999), *A new biased estimator in linear regression and a detailed analysis of the widely-analysed dataset on Portland cement*, The Indian Journal of Statistics, Series B, Senkhiya, 61, 443-459.
- Macedo, P., Scotto, M. and Silva, E. (2010), On the Choice of the Ridge Parametr: A Maximum Entropy Approach, *Communication in Statistics Simulations and Computations*, 39, 1628-1638.
- Muniz, G. and Kibria, B. M. G. (2009), *On some ridge regression estimator: an empirical comparisons*, Communication in Statistics Simulations and Computations, 38, 621-630.
- Liu, K. (2003), *Using Liu-type estimator to combat collinearity*, Communications in Statistics- Theory and Methods, 32, 1009-1020.
- Pukelsheim, F. (1994), The three-sigma Rule, *The American statistician*, 48, 4, 88-91.
- Shannon, C. E. (1948), A Mathematical Theory Of Communication. *Bell System Tech.*, 27, 379-423.
- Sanei Tabass, M. and Mohtashami Borzadaran, GH. R. (2015), The Generalized Maximum Tsallis Entropy Estimators and Applications to the Portland Cement Data set, *Communications in Statistics - Simulation and Computation* , DOI: 10.1080/03610918.2015.1082589.
- Tsallis, C. (1988). Possible generalizations of Boltzmann-Gibbs statistics. *Journal of Statistical Physics*, 52, 479-487.
- Renyi, A. (1961). On measures of entropy and information. *Proc. Berekeley Symposium, Statist. Probability*, 1, 547-561.
- Woods, H. Steiner, H. and Starke, H. (1932). *Effect of composition of Portland cement on heat evolved during hardening*. Industrial and Engineering Chemistry. 24, 1207-1214.