



سومین کنفرانس سالانه پژوهش های مهندسی شهرسازی، مهندسی شهری و مدیریت شهری

The third annual conference for research in architecture, urban planning and urban management

گواهینامه



شیما چغفری کجوری، روزبه شاده، امیرحسین طاهری نیا، مرجان قائمی

نویسنده (گان) محترم:

مقاله شما با عنوان: مقایسه‌ی روش‌های تهیه‌ی نقشه‌ی آشکارسازی تعییرات حاصل از تصاویر ماهواره‌ای با قدرت تفکیک مکانی بالا از مناطق

مقاله شما با عنوان:

بر اساس نظر کمیته داوران کنفرانس سالانه پژوهش های معماری، شهرسازی و مدیریت شهری برای چاپ در مجموعه مقالات و ارائه به صورت پوسترهای پذیرش نهایی قرار گرفته و در این کنفرانس ارائه گردیده است. بدین وسیله از تلاش و فعالیت علمی شما تقدیر و تشکر نموده و موفقیت روز افزون چنانچه ای را در عرصه های دانش و پژوهش از درگاه احديت مسالت داریم.

کد استعلام اصالت گواهینامه: j16-02830260

مکان برگزاری: مجتمع فرهنگی راهی دانشگاه شهراز - 21 اردیبهشت 1396

هما جیبیان

دبير شورای داوری کنفرانس



دیر اجرایی گذرانس
رضاعلی پور



مقایسه‌ی روش‌های تهییه‌ی نقشه‌ی آشکارسازی تغییرات حاصل از تصاویر ماهواره‌ای با قدرت تفکیک مکانی بالا از مناطق شهری

شیما جعفری کجوری^{۱*}، روزبه شاد^۲، امیرحسین طاهری نیا^۳، مرجان قائمی^۴

۱- دانشجوی کارشناسی ارشد سنجش از دور، دانشگاه فردوسی مشهد، shima_jafari261@yahoo.com

۲- استادیار گروه مهندسی عمران، دانشکده مهندسی، دانشگاه فردوسی مشهد، r.shad@um.ac.ir

۳- استادیار گروه مهندسی کامپیوتر، دانشکده مهندسی، دانشگاه فردوسی مشهد، taherinia@yahoo.com

۴- استادیار گروه مهندسی عمران، دانشکده مهندسی، دانشگاه فردوسی مشهد، m.ghaeimi270@gmail.com

چکیده

امروزه، آشکارسازی تغییرات در مناطق شهری به کمک تصاویر ماهواره‌ای با قدرت تفکیک مکانی بالا به طور گستردۀ مورد توجه پژوهشگران قرار گرفته است زیرا این گونه از تصاویر اطلاعات مناسبی از منطقه را در اختیار کاربران قرار می‌دهند. روش‌های زیادی برای آشکارسازی تغییرات به کمک این تصاویر وجود دارند که به طور عمده استفاده می‌شوند. بعضی از آن‌ها بر مبنای استفاده از ویژگی‌های ساختاری اینگونه تصاویر هستند. هرچند این روش‌ها حجم وسیعی از اطلاعات را در اختیار کاربران قرار می‌دهند اما در این حالت صحت آشکارسازی تغییرات بستگی به یک سری پارامترها از قبیل سایز پنجره‌ی انتخاب شده دارد. دسته‌ی دیگری از متدهای آشکارسازی تغییرات که بر مبنای تصاویر با رزوشن مکانی بالا هستند، روش‌های یادگیری ماشین هستند. صحت آشکارسازی تغییرات در هنگام استفاده از روش‌های یادگیری ماشین نیز بستگی به تعداد و صحت داده‌های آموزش دارد. برای حل مشکلات فوق، روش‌های خودکار ارائه و استفاده می‌شوند. اما این روش هم مانند متدهای قبلی مشکلاتی دارد. هدف تحقیق حاضر طبقه بندی، ارزیابی و مقایسه‌ی بعضی از تحقیقات انجام شده در این رابطه است. در حالت کلی هیچ یک از الگوریتم‌ها به دیگری برتری مطلق ندارد و دقت خروجی الگوریتم‌ها وابسته به انتخاب نوع الگوریتم نیست.

واژه‌های کلیدی: آشکارسازی تغییرات، تصاویر ماهواره‌ای با قدرت تفکیک مکانی بالا، روش‌های یادگیری ماشین، روش‌های خودکار.

مقدمه

نوعی از تغییرات که زندگی بشر را تحت الشاع خود قرار می دهد، ناشی از سبک زندگی مدرن و توسعه‌ی شهرنشینی است. مسایلی مانند به وجود آمدن شهرهای بزرگ و مدیریت و خدمات دهی به آن‌ها، طراحی زیر ساخت‌های لازم به همراه احداث مراکز بزرگ (مانند شبکه‌ی راه‌ها، نیرو، آب و غیره) و پارامترهای لازم برای مدیریت شهرها (مانند تعیین مکان مناسب برای مراکز خدماتی لازم مانند مدرسه، بیمارستان‌ها و مراکز درمانی، پارک، مراکز خرید و غیره) همگی از نتایج و اثرات آن می باشد [30].

با معرفی تصاویر سنجش از دوری با قدرت تفکیک مکانی بالا و همچنین امکان استفاده از الگوریتم‌های پیچیده توسط سیستم‌ها، آشکارسازی تغییرات در مناطق شهری (بررسی روند توسعه‌ی شهری) با دقت بالایی در حال انجام است. آشکارسازی تغییرات با استفاده از تصاویر با رزولوشن بالا به چهار دسته‌ی کلی تقسیم می‌شوند. در روش‌های پیکسل مینا، به دلیل بزرگ بودن واریانس بین کلاس‌ها و کوچک بودن واریانس در داخل کلاس‌ها، نایقینی افزایش می‌یابد [4]. برای حل این مشکل و افزایش صحت روش‌های آشکارسازی تغییرات، روش‌هایی مطرح شد که در آن‌ها از ویژگی‌های مکانی داده‌ها نیز استفاده شد. برخی از این روش‌ها عبارتند از تبدیل ویولت، ساختن های تصادفی مارکوف، پروفایل‌های مورفولوژیکی [5,6,7,8,9]. استفاده از روش‌های فوق به فضای ویژگی با ابعاد بالا نیاز دارند که خود این موضوع باعث به وجود آمدن مشکلاتی از قبیل پردازش داده‌ها با حجم بالا، هزینه‌ی بالای پردازش، مشکل حافظه برای ذخیره‌سازی این داده‌ها و عدم ریاست و عمومی بودن روش‌های فوق است. بنابراین متدهای دیگری مطرح شد که در آنها برای آشکارسازی تغییرات از روش‌های یادگیری ماشین استفاده می‌شد. روش‌های بر مبنای کرنل، SVM و شبکه‌ی عصبی از این قبیل هستند. متدهای عنوان شده، همگی شبه نظارت شده‌اند و به داده‌های آموزش احتیاج دارند [10].

به منظور پردازش به موقع حجم وسیع از داده‌ها و استفاده از آن‌ها برای به روزرسانی پایگاه داده‌های موجود، افزایش سرعت انتقال داده‌ها به اطلاعات و همچنین امکان عدم وجود داده‌ی آموزش و دانش قبلی در منطقه‌ی مطالعاتی، نیاز به روش‌های اتوماتیک (بدون نیاز به دخالت کاربر) که فارغ از نیاز به داده‌های آموزش هستند و حجم اطلاعات ورودی و پیچیدگی صحنه را کاهش دهند، برای آشکارسازی تغییرات بیشتر می‌شود. برخی از روش‌های ارایه شده در این زمینه عبارتند از آنالیز بردار تغییرات چند سطحه، فیلترهای مورفولوژی با آنالیز بردار تغییرات، روش‌های بر مبنای شاخص و غیره [11].

در حالت کلی مراحل اصلی آشکارسازی تغییرات تصاویر سنجش از دوری شامل پیش پردازش (تصحیح هندسی و رادیومتریک)، انتخاب الگوریتم و ارزیابی دقت است [1].

۱- الگوریتم‌های پیکسل مینا

الگوریتم‌های پیکسل مینا، رایج ترین تکنیک‌ها برای آشکارسازی تغییرات هستند که در آن‌ها برای شناسایی تغییر از کوچکترین واحد تصویر (پیکسل) استفاده می‌شود. به دلیل سادگی در فهم و پیاده سازی این الگوریتم‌ها، تنوع آن‌ها بسیار زیاد است [1]. خلاصه ای از منابع بررسی شده در این رابطه، در جدول ۱، موجود است.

جدول ۱- خلاصه ای از منابع بررسی شده در الگوریتم پیکسل مینا

معایب	مزایا	روش	تحقیقات صورت گرفته
* تمامی الگوریتم‌ها هیچ اطلاعی از جهت تغییر در اختیار کاربر قرار نمی‌دهند. * خروجی الگوریتم تفرق مقادیر صحیح هستند.	* سادگی الگوریتم، پیاده سازی آن و تفسیر نتایج * نتایج به صورت یک تصویر باینتری است که بیانگر تغییر یا عدم تغییر است.	تفریق، رگرسیون، تبدیل Tassled Cap Chi Square	رید و لیو در سال ۱۹۹۸ [13]

<ul style="list-style-type: none"> * در رگرسیون نتایج به شدت تحت تاثیر نویز هستند و دقت نتایج به رگرسیون بستگی دارد. * در تیدیل chi اگر تغییرات مربوط به یک جهت طیفی خاص باشد، ممکن است نادیده گرفته شود. * تیدیل Cap Tassled به تغییرات پوشش گیاهی حساس است و تغییرات بقیه کلاس ها را در نظر نمی گیرد. 			
<ul style="list-style-type: none"> * طولانی شدن زمان پردازش * نیاز به پردازش گر ماهر * تاثیر خطای پردازش گر در خروجی الگوریتم - محدودیت زمانی برای داده های ورودی 	<ul style="list-style-type: none"> * سادگی الگوریتم * امکان پردازش همزمان تصاویر در دو یا سه زمان * دخالت کاربر و اعمال منطق انسانی به نتایج 	تفسیر بصری	Loveland و همکاران در سال [1] ۲۰۰۲
<ul style="list-style-type: none"> * وابستگی نتایج به دقت طبقه بندی * نیاز به داده آموزش 	<ul style="list-style-type: none"> * امکان استفاده از تصاویر سنجنده های مختلف * عدم تاثیر اثرات اتمسفری در خروجی آشکارسازی تغییرات 	مقایسه بعد از طبقه بندی	* هیدریان و همکاران در سال [3] ۱۳۹۲ * Srivastava و همکاران در سال [1] ۲۰۱۲
عدم در نظر گرفتن توزیع مکانی پیکسل های تغییر یافته و نیافته	<ul style="list-style-type: none"> * یکپارچه سازی محسان الگوریتم های مختلف تشخیص تغییرات طیفی * تلفیق روش های آشکارسازی ساده با یک دیگر * خطای commission و omission کاهش می یابند. 	تلفیق تصاویر تفریقی	Peijun و همکاران در سال [29] ۲۰۱۲
<ul style="list-style-type: none"> * در تحقیق حاضر تعداد محدودی از روش های نگاشت زیر پیکسلی استفاده شده است. * خروجی الگوریتم به تعداد زیادی پارامتر احتیاج دارد که باید توسط کاربر انتخاب شوند. 	<ul style="list-style-type: none"> * سرعت و دقت بالای پردازش داده ها * در حالیکه ورودی الگوریتم تصویر با رزولوشن مکانی ضعیف است، خروجی آن با نتایج آشکارسازی تغییرات حاصل از تصاویر با رزولوشن مکانی بالا یکی است. * قابل استفاده در زمانیکه تصاویر در دسترس برای آشکارسازی تغییرات، رزولوشن مکانی برابری ندارند. 	نگاشت زیرپیکسلی سریع	Wang و همکاران در سال ۲۰۱۵ [19]

وابستگی درجه منحنی طیفی به سایز پنجره انتخابی (پنجره کوچکتر، جزیات بیشتر، نویز بیشتر و پنجره بزرگتر، جزیات کمتر و نویز کمتر)	کاهش خطای رادیومتریکی به دلیل استفاده از شباهت طیفی به جای استفاده مستقیم از مقادیر طیفی	روشی بر مبنای شباهت روند طیفی	Zhang و همکاران در سال [18] ۲۰۱۴
------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------	------------------------------------------------------------------------------------------	-------------------------------	----------------------------------

در الگوریتم های بر مبنای پیکسل اطلاعات ساختاری و مفهومی که در شناخت عوارض نقش قابل توجهی دارند، در نظر گرفته نمی شوند. روش های مبتنی بر پیکسل، برای آشکارسازی تغییرات در مناطق شهری به کمک تصاویر با قدرت تفکیک مکانی بالا چندان مناسب نیستند (به دلیل پیچیدگی مناظر شهری در اینگونه تصاویر)، به عنوان مثال ممکن است یک ساختمان در کلاس عوارض تغییریافته قرار گیرد در حالی که در حقیقت تغییری نکرده است. زیرا ساختمان ها در تصاویر با قدرت تفکیک مکانی بالا تحت تاثیر عوامل مختلفی از قبیل زاویه دید، سایه های ساختمان های مجاور و زاویه های زنیتی خورشید قرار می گیرد و در تصاویر مختلف از یک صحنه به دلیل اینکه این پارامترها متغیر است، متفاوت ظاهر شود. در حالی که در حقیقت تغییری نکرده است. با وجود اینکه این الگوریتم ها در مقایسه با سایر تکنیک های سنجش از دور دقت کمتری دارد اما به دلیل سادگی و تنوع در تعداد الگوریتم ها، به طور گسترده مورد استفاده قرار می گیرند [11].

۲- الگوریتم های شیء گرا

استفاده از الگوریتم های شیء گرا در تصاویر با قدرت تفکیک مکانی بالا اهمیت زیادی دارد. چرا که در این تصاویر تعداد پیکسل های تشکیل دهنده یک عارضه معمولاً بیشتر از یک است. بنابراین استفاده از ویژگی هایی نظری هندسه عوارض در تشخیص آن ها بسیار مفید است. این تکنیک ها از خصوصیات طیفی و هندسی عوارض به منظور تشخیص هرچه بهتر تغییرات استفاده می کنند. واحد پردازش و آنالیز در این روش ها، قطعات هستند بنابراین معمولاً یک گام قطعه بندی به منظور جداسازی عوارض از یکدیگر انجام می شود. آشکارسازی تغییرات در این گونه الگوریتم ها، از مقایسه مستقیم عوارض در زمان- های مختلف انجام می شود. دو حالت کلی در این الگوریتم ها وجود دارد. در حالت اول فقط منبع اول (تصویر یا نقشه) قطعه بندی می شود و سپس عوارض قطعه بندی شده، در داخل منبع دوم (تصویر) (بدون قطعه بندی) جستجو می شوند. اما در حالت دوم عوارض بعد از قطعه بندی منابع مختلف با هم مقایسه می شوند. حالت اول تنها تغییرات رخ داده را کشف می کند و اطلاعی از عوارض جدید را در اختیار کاربران قرار نمی دهد، در صورتیکه روش دوم امکان شناسایی عوارض جدید را نیز دارد.

[1]

در جدول ۲، خلاصه تحقیقات انجام شده با استفاده از الگوریتم های شیء پایه به همراه مزایا و معایب هر کدام بیان شده است.

جدول ۲- الگوریتم های شیء پایه و تحقیقات انجام شده در این زمینه

تحقيقات صورت گرفته	روش	مزایا	معایب
Bouziani و همکاران در سال [16] ۲۰۱۰	مقایسه طبقه بندی	* امکان اندازگیری انواع تغییرات هندسی، توبولوژیک و موضوعی به دلیل مقایسه مستقیم عوارض	* وجود خطا های مکانی مختلف که وابسته به دقت قطعه بندی و جستجوی عوارض انتخاب شده است.
Falco و همکاران در سال [12] ۲۰۱۳		* ارایه نقشه تغییرات که در بردارنده تغییر و جهت تغییر است.	* دشواری مرتبط سازی عوارض یه یک دیگر
Tang و همکاران در سال [17] ۲۰۱۳		* استفاده از تمامی عوارض	* اختلاف اندازه احتمالی قطعات

<ul style="list-style-type: none"> * اطلاعی از جهت تغییر در اختیار کاربران قرار نمی دهد. * به دقت قطعه بندی وابسته است. * انتخاب حداستانه در خروجی تاثیرگذار است. * دشواری مرتبه سازی عوارض در تصاویر چندماهه 	<ul style="list-style-type: none"> * امکان تلفیق با GIS * مقایسه مستقیم عوارض با یک دیگر * استفاده از خصوصیات هندسی عوارض * شناسایی تغییرات با استخراج اطلاعات طبیعی و مکانی 	مقایسه مستقیم	Miler و همکاران در سال [23] ۲۰۰۵ Zevenberge و Tuladhar در سال [31] ۲۰۱۲
---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------	------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------	---------------	-------------------------------------------------------------------------

همانطور که گفته شد به هنگام استفاده از الگوریتم های شی گرا، عوارض به صورت مستقیم از لحاظ خصوصیات هندسی نظری مساحت، ابعاد، فشردگی و خصوصیات طیفی نظری میانگین مقادیر باندهای مختلف باهم مقایسه می شوند. بنابراین در روش های مبتنی بر شی نیز که هدف آن ها استخراج ویژگی از تصاویر است، عواملی از قبیل تغییر در زاویه‌ی دید، باعث ایجاد خطأ در تشخیص شی ها می شود و در نتیجه در خروجی آشکارسازی تغییرات خطأ وارد می شود. به علاوه در این گونه از متدها حجم داده ها برای ورود به مدل نهایی بالاست. زیرا داده های تمام باندها به طور مستقیم وارد مدل می شوند. عدم رباتست و عمومی بودن الگوریتم های شی گرا نیز مشکل دیگر این الگوریتم است [11].

۳- الگوریتم های بر مبنای یادگیری ماشین

الگوریتم های برنبنا کرنل، درخت تصمیم گیری، شبکه های عصبی و نیز SVM از این نوع هستند. در جدول ۳، خلاصه ای از تحقیقات انجام شده در این زمینه گردآوری شده است.

جدول ۳- الگوریتم های یادگیری ماشین

تحقيقات صورت گرفته	روش	مزایا	معایب
* Pacifici و همکارانش در سال [14] ۲۰۰۷ * Chini و همکاران در سال [15] ۲۰۰۸ * Bruzzone و همکاران در سال [24] ۲۰۰۷	شبکه عصبی	<ul style="list-style-type: none"> * جلوگیری از اشیاع در داخل شبکه عصبی، حذف اثرات ناشی از تغییر رادیومتریکی و یکسان در نظر گرفتن اثرات تمامی باندها به صورت یکسان از طریق نرمالیزه کردن مقادیر ورودی به مدل * کاهش خطای طبقه بندی به دلیل استفاده از داده های آموزش * نمایش تغییرات و جهت تغییرات 	<ul style="list-style-type: none"> * تاثیر دقت طبقه بند در خروجی الگوریتم * حساسیت به تعداد داده های آموزش * تشخیص تعداد بهینه نرون - های لایه های شبکه دشوار است.
* Huang و همکارانش در سال [25] ۲۰۰۸ * Zhang و Huang در سال [4] ۲۰۱۳	ماشین بردار پشتیبان (SVM)	<ul style="list-style-type: none"> * تکینکی است که در آن احتمال خطای طبقه بندی مینیمم است. * نمایش تغییرات وجهت 	<ul style="list-style-type: none"> * انتخاب کرنل بهینه و پارامترهای آن دشوار است. * ارتباط مستقیم بین هزینه محاسبات و تعداد باندها

	تغییرات * روشی غیرپارامتریک و نظرارت شده است.		
* عدم امکان جستجو برای برآش بھینه * وابستگی شدید به داده های آموزشی * تفسیر نتایج متناسب با باندهای طیفی	* نمایش تغییرات و جهت تغییرات * استفاده از ساختار سلسله مراتبی * روشی غیرپارامتریک است.	درخت تصمیم گیری Jensen در سال ۲۰۰۸ [26]	

امکان استفاده هی همزمان از تمامی باندهای طیفی و تصاویر سری زمانی، کاهش خطای طبقه بندی به دلیل انجام مقایسه بعد از طبقه بندی با داده های آموزش، نشان دادن تغییر و جهت تغییر و حذف اثرات ناشی از تغییرات رادیومتریکی از مزیت های این گونه الگوریتم ها است [14].

بنابراین طبق نتایج موجود در جدول مذکور برای پیاده سازی این متدها، بهتر است که از تصاویر با رزو لوشن مکانی بالاتر استفاده شود. زیرا همانطوری که می دانیم با کاهش رزو لوشن مکانی، پیکسل ها دیگر خالص نیستند و همین امر از صحت طبقه بندی می کاهد.

در روش های بر مبنای یادگیری ماشین، به داده های آموزش احتیاج داریم. به علاوه این الگوریتم ها پیچیده اند و همچنین دقیق طبقه بندی در خروجی نقشه هی آشکار سازی تغییرات تاثیر دارد.

۴- الگوریتم های خودکار

در روش های مبتنی بر پیکسل و شیء گر، نتایج به عواملی از قبیل زاویه دید سنسور، زاویه زنیتی، شب زمین و غیره وابسته است. بنابراین نتایج آنها چندان قابل اعتماد نیستند. الگوریتم های بر مبنای یادگیری ماشین نیز به علت بالا بودن حجم داده های ورودی، چندان رایج نیستند. بنابراین نیازمند روشی هستیم که در آنها تمامی مشکلات الگوریتم های قبلی حل شده و به علاوه به سادگی قابل پیاده سازی باشد و همچنین به نظرارت کاربر احتیاجی نداشته باشد [1]. جدول ۴، به طور خلاصه انواع روش های موجود و تحقیقات انجام گرفته در زمینه های مرتبط با آنها را بیان می کند.

جدول ۴- الگوریتم های اتوماتیک و تحقیقات انجام شده مرتبط با آنها

معایب	مزایا	روش	تحقیقات صورت گرفته
* باید داده ها در شرایط محیطی و آب و هوایی کاملاً یکسانی اخذ شده باشند. * شناسایی دشوار مناطق تغییر یافته * افزونگی داده	* تحلیل همزمان باندهای طیفی * تلفیق اطلاعات طیفی	آنالیز بردار تغییرات (CVA)	Kasischke و Johnson در سال ۱۹۸۸ [28] * Prieto و Bruzzone در سال ۲۰۰۰ [22]
* اطلاعی از جهت تغییر در اختیار کاربران قرار نمی دهد.	* مرتب سازی داده ها بر حسب نسبت سیگنال به نویز * حذف مشکل افزونگی داده	آنالیز مولفه اصلی (PCA)	Lu و همکارانش در سال ۲۰۱۲ [20]

<ul style="list-style-type: none"> * اطلاعی از جهت تغییر در اختیار کاربران قرار نمی دهد. * دشواری تفسیر نتایج مربوط به تغییرات 	<ul style="list-style-type: none"> * مستقل از شرایط اتمسفری * حذف اثر نویز 	<p>آنالیز مولفه چند متغیره (MAD)</p>	<p>۲۰۰۷ در سال Nielsen [27]</p>
<ul style="list-style-type: none"> * ممکن است تغییر طبقه بند، در دقت نقشه آشکارسازی تغییرات تاثیرگذار باشد. * تعیین میزان ترشلד مناسب در تهییه نقشه های پوشش اراضی به کمک شاخص ها و نیز در مرحله پایانی یعنی تهییه نقشه های آشکارسازی تغییرات * تعیین سایز بهینه برای بلوک ها و سلول ها 	<ul style="list-style-type: none"> * سادگی روش * تحت تاثیر عوامل مختلف از قبیل زاویه دید، سایه های ساختمنه های مجاور و زاویه های زنیتی خورشید، نتیجه تغییری نخواهد کرد. * کاهش تعداد false alarm ها * روش اتوماتیک است و نیازی به دخالت کاربر ندارد. * حجم داده ها برای ورود به مدل ریاضی کاهش می یابد. * ساده کردن پیچیدگی صحنه ها در تصاویر سنجش از دوری * اطلاعات جامعی از تغییر و جهت تغییر در اختیار کاربران قرار میدهد. 	<p>روشی بر مبنای شاخص ها و تفriق هیستوگرام</p>	<p>Wen و همکاران در سال ۲۰۱۶ [11]</p>

نتیجه گیری

با مقایسه دقت های حاصل از تمامی روش های بیان شده در تحقیق حاضر و در نظر گرفتن مزایا و معایب هر کدام، می توان گفت که هیچ کدام از الگوریتم ها نمی توانند به طور کامل به عنوان الگوریتم بهینه معرفی شوند. دقت حاصل از هر روش به همخوانی بین الگوریتم و داده هی ورودی بستگی دارد. در واقع دقت حاصل از الگوریتم های فوق، مرتبط با مزیت ذاتی الگوریتم نیست و هیچ الگوریتمی به دیگری برتری مطلق ندارد.

مراجع

- [1] آ. مقیمی، ح. عبادی، و. صادقی، ۱۳۹۵، بهبود مرحله ای آستانه گذاری در آشکارسازی تغییرات با استفاده از تصاویر ماهواره ای. نشریه علمی - ترویجی مهندسی نقشه برداری و اطلاعات مکانی، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، تهران، دوره هفتم، شماره ۲، صفحه ۹۹ تا ۱۱۰.
- [2] ف. سعیدزاده، ح. عبادی، م. ر. صاحبی، و. صادقی، ۱۳۹۳، بررسی و تحلیل روش های آشکارسازی تغییرات مبتنی بر آنالیز شیء گرا در مدیریت و برنامه ریزی شهری، اولین کنفرانس ملی شهرسازی، مدیریت شهری و توسعه پایدار، تهران، موسسه ایرانیان، انجمن معماری ایران.
- [3] پ. حیدریان، ک. رنگن، س. ملکی، ا. تقی زاده، ۱۳۹۲، پایش تغییرات کاربری اراضی با استفاده از روش مقایسه پس از طبقه بندی تصاویر ماهواره لندست (مطالعه موردی: اراضی شهر تهران)، نشریه سنجش از دور و سامانه اطلاعات جغرافیایی در منابع طبیعی، دوره ۴، شماره ۴، صفحه ۱۰ تا ۱۱.

- [4] Huang, X., & Zhang, L. (2013). An SVM ensemble approach combining spectral, structural, and semantic features for the classification of high-resolution remotely sensed imagery. *Geoscience and Remote Sensing, IEEE Transactions on*, 51(1), 257-272.
- [5] Celik, T., & Ma, K. K. (2011). Multitemporal image change detection using undecimated discrete wavelet transform and active contours. *Geoscience and Remote Sensing, IEEE Transactions on*, 49(2), 706-716.
- [6] Celik, T. (2009). Multiscale change detection in multitemporal satellite images. *Geoscience and Remote Sensing Letters, IEEE*, 6(4), 820-824.
- [7] Dalla Mura, M., Benediktsson, J. A., Bovolo, F., & Bruzzone, L. (2008). An unsupervised technique based on morphological filters for change detection in very high resolution images. *Geoscience and Remote Sensing Letters, IEEE*, 5(3), 433-437.
- [8] Volpi, M., Tuia, D., Bovolo, F., Kanevski, M., & Bruzzone, L. (2013). Supervised change detection in VHR images using contextual information and support vector machines. *International Journal of Applied Earth Observation and Geoinformation*, 20, 77-85.
- [9] Lei, Z., Fang, T., Huo, H., & Li, D. (2014). Bi-temporal texton forest for land cover transition detection on remotely sensed imagery. *Geoscience and Remote Sensing, IEEE Transactions on*, 52(2), 1227-1237.
- [10] Huang, X., Lu, Q., & Zhang, L. (2014). A multi-index learning approach for classification of high-resolution remotely sensed images over urban areas. *ISPRS Journal of Photogrammetry and Remote Sensing*, 90, 36-48.
- [11] Wen, D., Huang, X., Zhang, L., & Benediktsson, J. A. (2016). A Novel Automatic Change Detection Method for Urban High-Resolution Remotely Sensed Imagery Based on Multiindex Scene Representation. *Geoscience and Remote Sensing, IEEE Transactions on*, 54(1), 609-625.
- [12] Falco, N., Mura, M. D., Bovolo, F., Benediktsson, J. A., & Bruzzone, L. (2013). Change detection in VHR images based on morphological attribute profiles. *Geoscience and Remote Sensing Letters, IEEE*, 10(3), 636-640.
- [13] Ridd, M. K., & Liu, J. (1998). A comparison of four algorithms for change detection in an urban environment. *Remote sensing of environment*, 63(2), 95-100.
- [14] Pacifici, F., Del Frate, F., Solimini, C., & Emery, W. J. (2007). An innovative neural-net method to detect temporal changes in high-resolution optical satellite imagery. *Geoscience and Remote Sensing, IEEE Transactions on*, 45(9), 2940-2952.
- [15] Chini, M., Pacifici, F., Emery, W. J., Pierdicca, N., & Frate, F. D. (2008). Comparing statistical and neural network methods applied to very high resolution satellite images showing changes in man-made structures at rocky flats. *Geoscience and Remote Sensing, IEEE Transactions on*, 46(6), 1812-1821.
- [16] Bouziani, M., Goïta, K., & He, D. C. (2010). Automatic change detection of buildings in urban environment from very high spatial resolution images using existing geodatabase and prior knowledge. *ISPRS Journal of Photogrammetry and Remote Sensing*, 65(1), 143-153.
- [17] Tang, Y., Huang, X., & Zhang, L. (2013). Fault-tolerant building change detection from urban high-resolution remote sensing imagery. *Geoscience and Remote Sensing Letters, IEEE*, 10(5), 1060-1064.
- [18] Zhang, P., Lv, Z., & Shi, W. (2014). Local Spectrum-Trend Similarity Approach for Detecting Land-Cover Change by Using SPOT-5 Satellite Images. *Geoscience and Remote Sensing Letters, IEEE*, 11(4), 738-742.
- [19] Wang, Q., Atkinson, P. M., & Shi, W. (2015). Fast subpixel mapping algorithms for subpixel resolution change detection. *Geoscience and Remote Sensing, IEEE Transactions on*, 53(4), 1692-1706.
- [20] Lu, L., Li, Q., Guo, H., Pesaresi, M. and Ehrlich, D., 2012, July. Urban expansion detection with SPOT5 panchromatic images using textural features and PCA. In 2012 IEEE International Geoscience and Remote Sensing Symposium (pp. 6717-6720). IEEE.
- [21] Singh, A., 1989. Review article digital change detection techniques using remotely-sensed data. *International journal of remote sensing*, 10(6), pp.989-1003.
- [22] Bruzzone, L. and Prieto, D.F., 2000. Automatic analysis of the difference image for unsupervised change detection. *IEEE Transactions on Geoscience and Remote sensing*, 38(3), pp.1171-1182.



سومین کنفرانس سالانه پژوهش های معماری، شهرسازی و مدیریت شهری

The third annual conference for research in architecture, urban planning and urban management



- [23] Miller, J.D. and Thode, A.E., 2007. Quantifying burn severity in a heterogeneous landscape with a relative version of the delta Normalized Burn Ratio (dNBR). *Remote Sensing of Environment*, 109(1), pp.66-80.
- [24] Ghosh, S., Bruzzone, L., Patra, S., Bovolo, F. and Ghosh, A., 2007. A context-sensitive technique for unsupervised change detection based on Hopfield-type neural networks. *IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing*, 45(3), pp.778-789.
- [25] Huang, C., Song, K., Kim, S., Townshend, J.R., Davis, P., Masek, J.G. and Goward, S.N., 2008. Use of a dark object concept and support vector machines to automate forest cover change analysis. *Remote Sensing of Environment*, 112(3), pp.970-985.
- [26] Im, J., Jensen, J.R. and Tullis, J.A., 2008. Object-based change detection using correlation image analysis and image segmentation. *International Journal of Remote Sensing*, 29(2), pp.399-423.
- [27] Nielsen, A.A., 2007. The regularized iteratively reweighted MAD method for change detection in multi-and hyperspectral data. *IEEE Transactions on Image processing*, 16(2), pp.463-478.
- [28] Johnson, R.D. and Kasischke, E.S., 1998. Change vector analysis: a technique for the multispectral monitoring of land cover and condition. *International Journal of Remote Sensing*, 19(3), pp.411-426.
- [29] Du, P., Liu, S., Gamba, P., Tan, K. and Xia, J., 2012. Fusion of difference images for change detection over urban areas. *IEEE Journal of Selected Topics in Applied Earth Observations and Remote Sensing*, 5(4), pp.1076-1086.
- [30] Jensen, J. R. (1996). "Intruducty digital image processing: a remote sensing prespective". (No. Ed.3), Prentice-Hall Inc.
- [31] Ali, Z., Tuladhar, A. and Zevenbergen, J., 2012. An integrated approach for updating cadastral maps in Pakistan using satellite remote sensing data. *International Journal of Applied Earth Observation and Geoinformation*, 18, pp.386-398.